

# **NAYAR** **Conexiones GSR**

1 — Última actualización: Jul 18, 2022

Nayar Systems

# Tabla de Contenidos

<b>1. Introducción .....</b>	<b>1</b>
<b>2. Conexiones Físicas .....</b>	<b>3</b>
2.1. Maniobras .....	4
2.1.1. Edel Advanced K2 .....	5
2.1.2. Hitachi MCUB .....	8
2.1.3. KONE Monospace .....	16
2.1.4. Monarch Nice 3000+ .....	22
2.1.5. MP .....	30
2.1.6. Mitsubishi Nexway .....	38
2.1.7. Orona Arca 2 .....	46
2.1.8. OTIS .....	54
2.1.9. Rekoba EKM 66 / EKM 68 .....	57
2.1.10. Schindler 3300 .....	60
2.1.11. Step AS380 .....	64
2.1.12. Thyssen CMC3 .....	67
2.1.13. SJEC .....	70
2.2. Variadores de Frecuencia .....	73
2.2.1. Fuji Frenic LM2A .....	74
2.3. Webserver .....	79
2.4. Tarjeta de adquisición binaria .....	87
2.4.1. Características .....	88
2.4.2. Conexionado .....	92
2.4.3. Configuración en plataforma .....	95
2.5. Relé USB .....	103
<b>3. Plataforma .....</b>	<b>111</b>
3.1. Descargar APP .....	112
3.2. Configuración en plataforma .....	113

# 1. Introducción

---



El presente manual describe las **prácticas recomendadas** por Nayar Systems S.L. Toda manipulación indebida, daños producidos durante la instalación del equipo y, en general, un mal uso no recogido en el documento quedarán fuera de garantía. Nayar Systems S.L. no se hace responsable de los daños incurridos por ignorar las indicaciones y recomendaciones de este manual.

El equipo deberá ser manipulado únicamente por **personal cualificado** con conocimientos técnicos específicos como para no incurrir en un fallo del dispositivo debido a una manipulación incorrecta.

En este manual se explica de forma práctica cómo **conectar un GSR a un elemento del ascensor**, y posteriormente cómo **configurar éste en la plataforma** [Net4Machines Smart Control](#).

Se divide en dos grandes secciones: **Conexiones Físicas** y **Configuración Plataforma**.

Para seguir las instrucciones correctamente, la secuencia idónea es la siguiente:

1. Buscar el tipo de elemento al que se va a conectar el GSR en el apartado [Conexiones Físicas](#).
2. Conectarse a éste siguiendo los pasos correspondientes.
3. Ir al apartado [Configuración Plataforma](#) y seguir uno a uno los pasos que se indican.

Para **descargar la app de Nayar Systems**:

Descarga la versión para iOS	 Consíguelo en el <b>App Store</b>	
------------------------------	--	---

<p>Descarga la versión para Android</p>		
---	---	---



## 2. Conexiones Físicas

---

[Maniobras](#)

[Variadores de Frecuencia](#)

[Tarjeta de adquisición binaria](#)

## 2.1. Maniobras

---

[Edel Advanced K2](#)

[Hitachi MCUB](#)

[KONE Monospace](#)

[Monarch Nice 3000+](#)

[MP](#)

[Mitsubishi Nexway](#)

[Orona Arca 2](#)

[OTIS](#)

[Rekoba EKM 66 / EKM 68](#)

[Schindler 3300](#)

[Step AS380](#)



[Thyssen CMC3](#)

[SJEC](#)

# 2.1.1. Edel Advanced K2

✿ [Antes de empezar el conexionado, seguir la guía de \*\*Instalación y puesta en marcha\*\*](#)

## 1. Conexiones disponibles para GSR

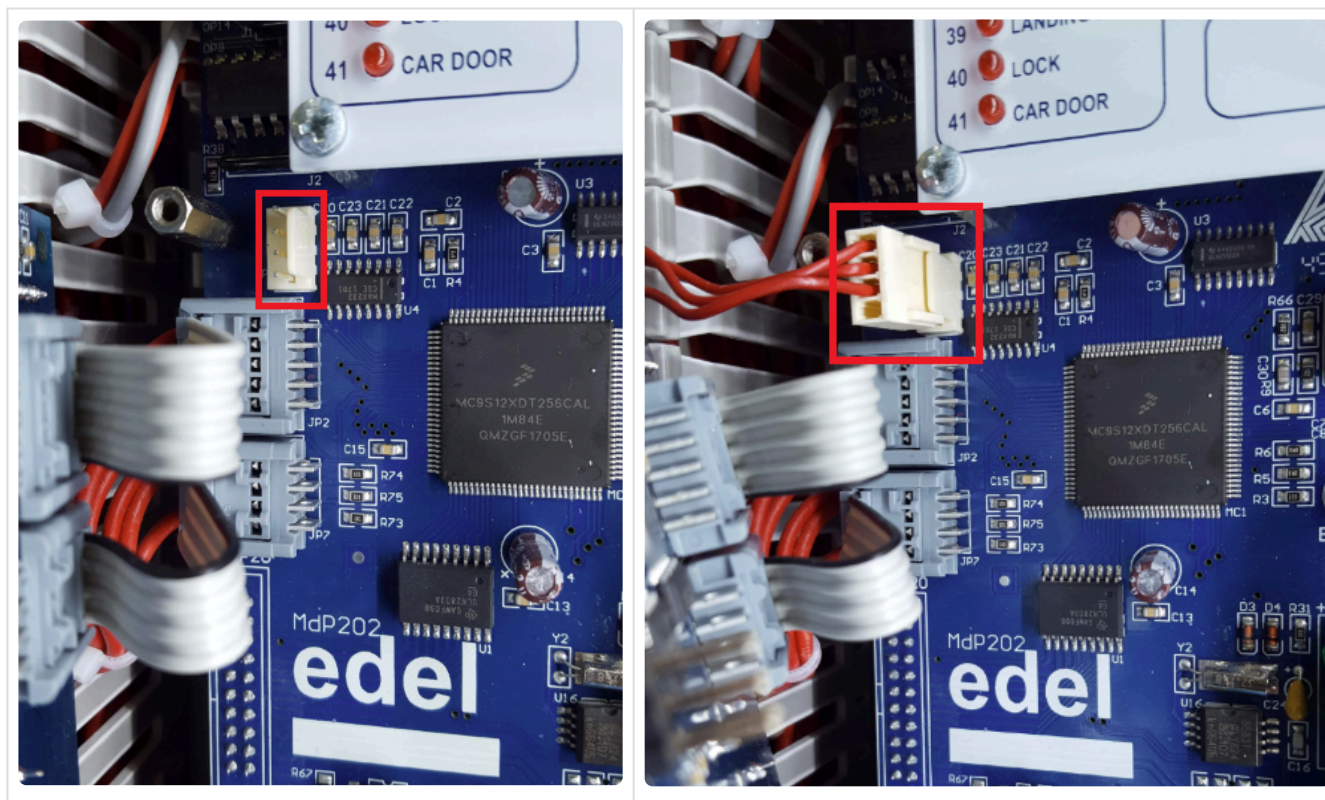
Opción RS232	Opción USB
	
Cable Edel RS232	Cable Edel USB

## 2. Conexión a maniobra

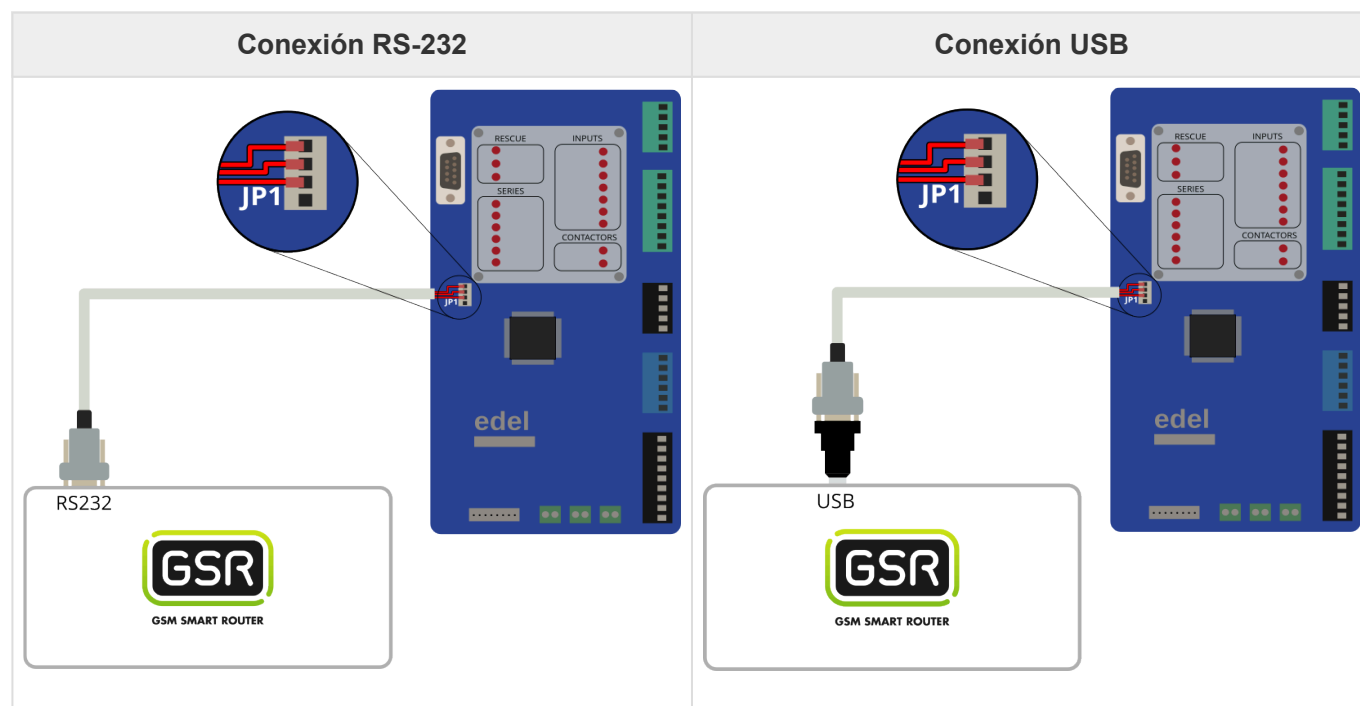
- 1. Retirar la consola.



## 2. Localizar el conector JP1 y conectar el cable a él.



## 3. Segun el tipo de conexión en GSR, usar uno de los esquemas inferiores.



## 4. Realizar la conexión.

Conexión RS-232	Conexión USB
-----------------	--------------



Seguir los pasos siguientes en **Configuración Plataforma**

## 2.1.2. Hitachi MCUB

\* Antes de empezar el conexionado, seguir la guía de [Instalación y puesta en marcha](#)

### 1. Elementos necesarios

- 2x Cable para conexión CAN

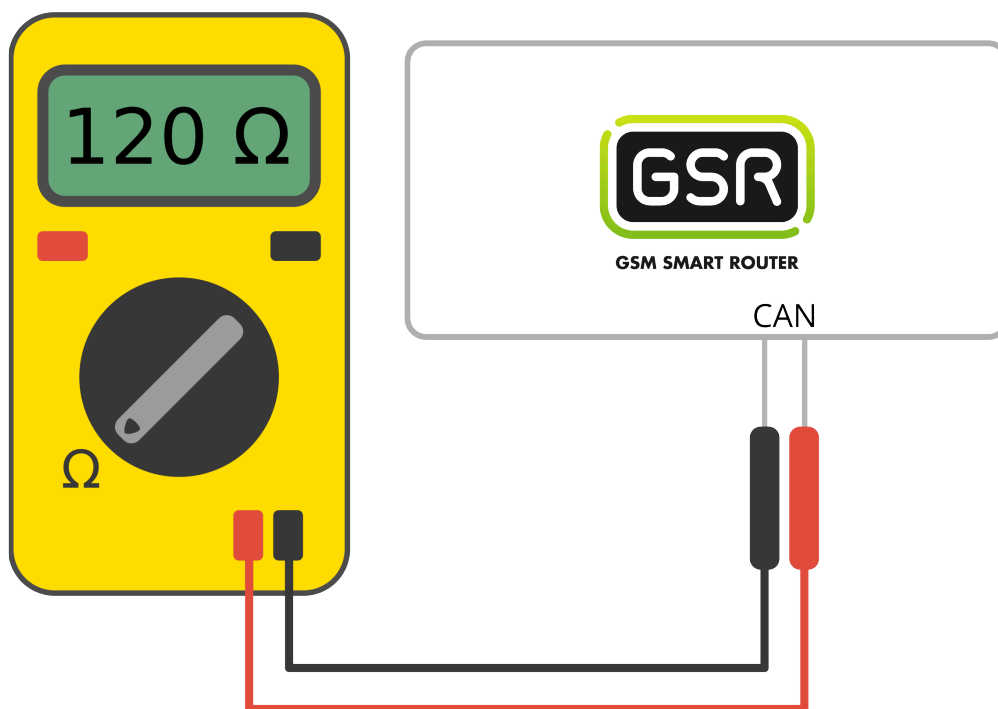


Cable CAN

\* Comprobar si su GSR tiene una pegatina que indique que el equipo tiene las resistencias de final de **BUS CAN desactivadas**. En caso afirmativo, pasar al punto **2. Conexión**.



- ! Si su GSR no tiene la pegatina, comprobar el valor de la resistencia con un tester. **Cuando las resistencias están activadas el valor es de 120Ω.** Los próximos pasos describen cómo desactivar las resistencias antes de pasar al punto **2. Conexión.**



1. Retirar los 6 tornillos de la base y laterales

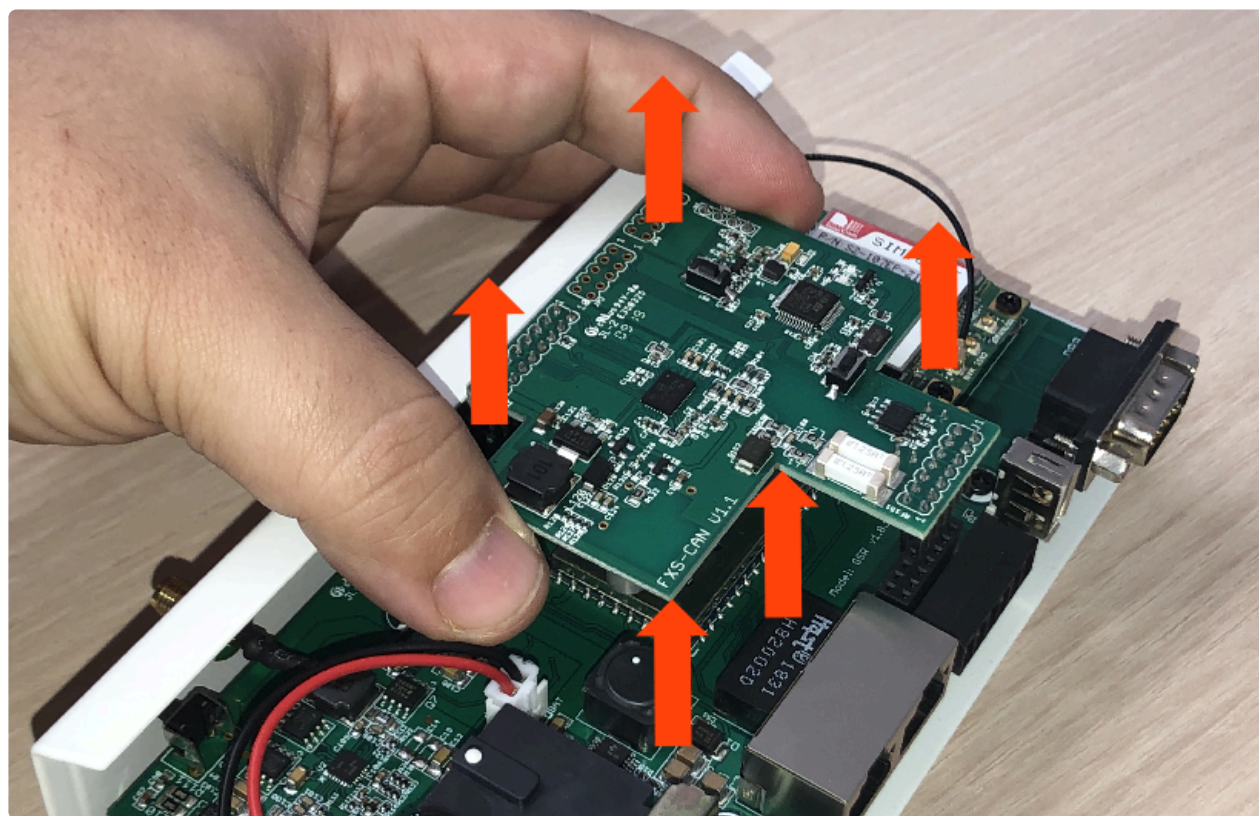


2. Deslizar la **tapa** hasta retirarla del **GSR**



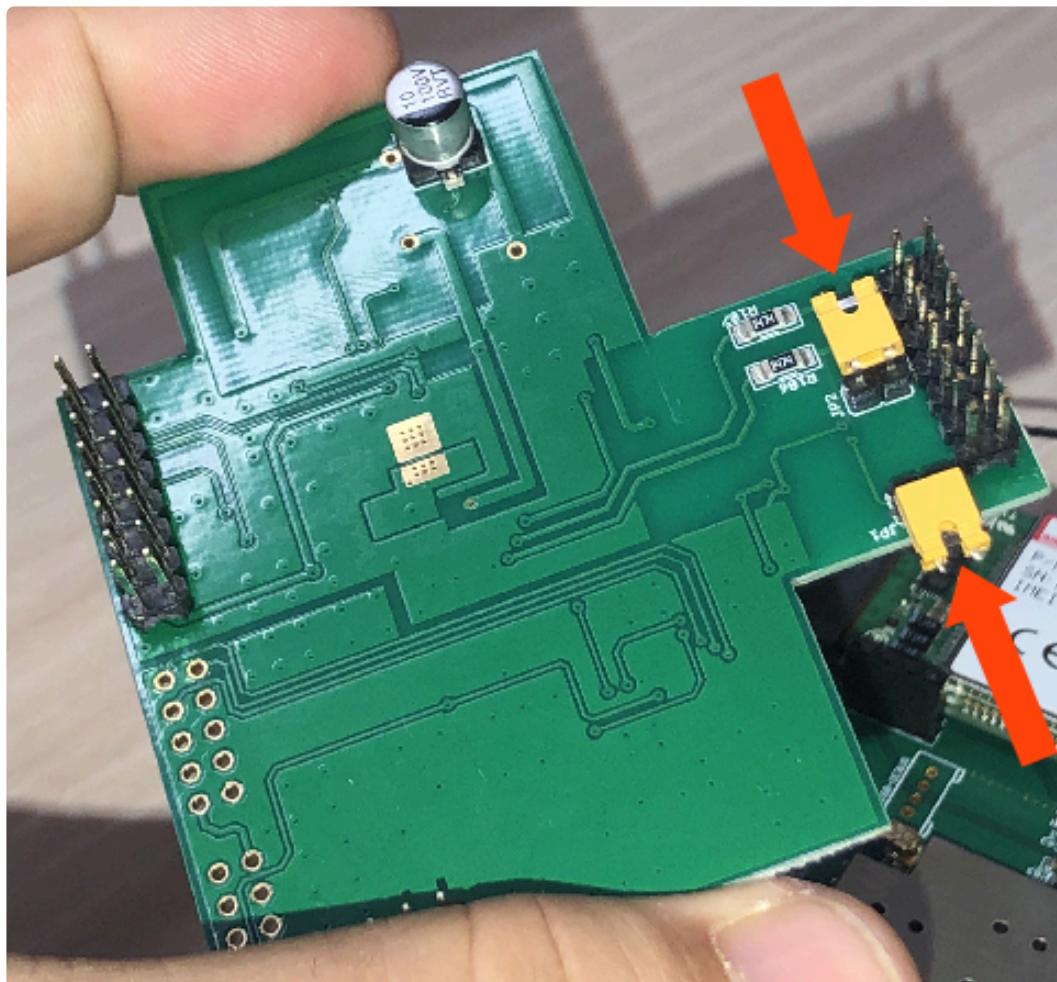


3. Retirar la placa **FXS-CAN** tirando suavemente y por igual por ambos lados

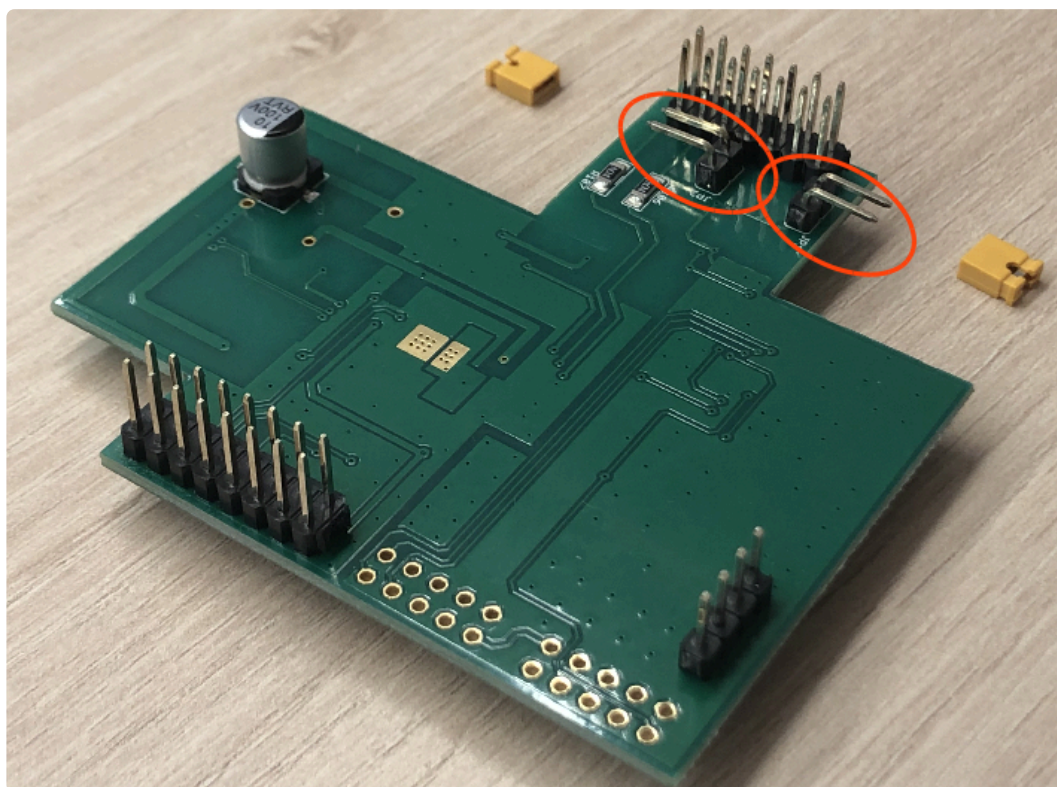


4. Dar la vuelta y verificar que los **jumpers** estén puestos



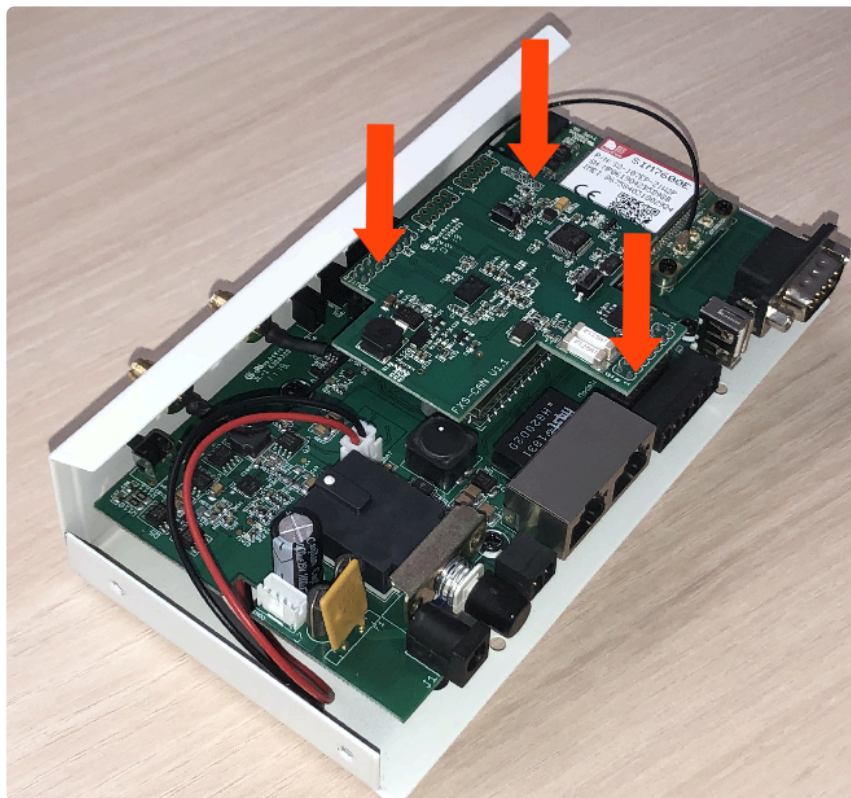


5. Retirar los **jumpers** para desactivar las resistencias



6. Colocar la **FXS-CAN** suavemente, confirmando que todos los pins estén alineados correctamente

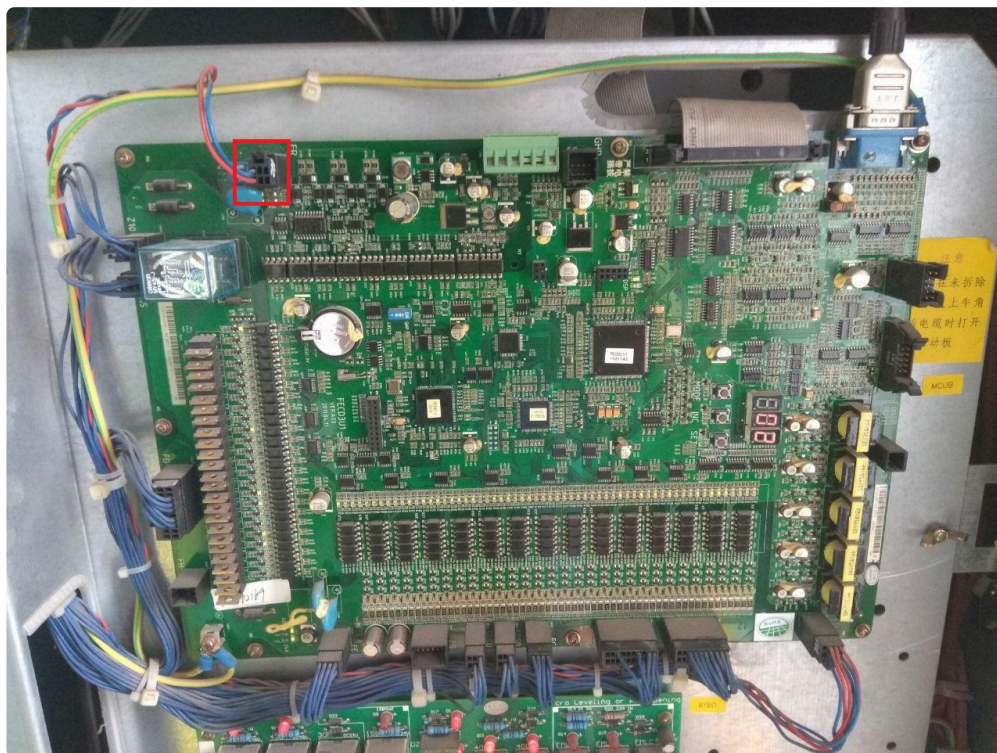


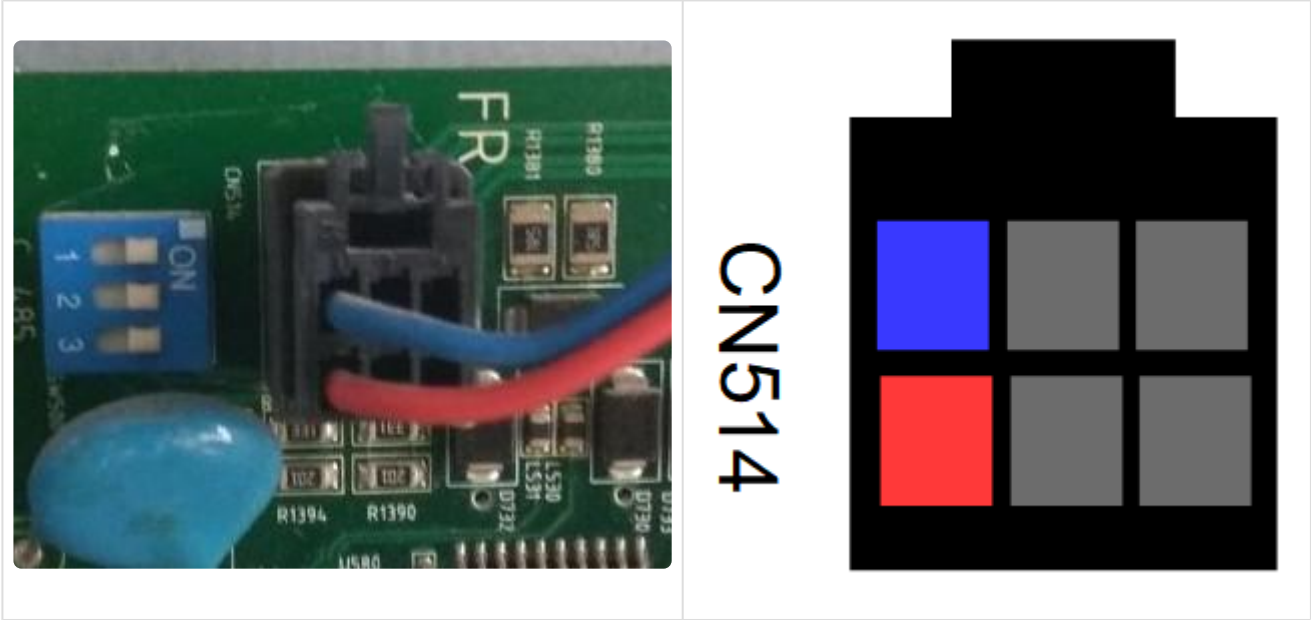


7. Invertir los pasos para montar el **GSR**

## 2. Conexión

1. Localizar el conector **CN514** y conectarlo como se describe.



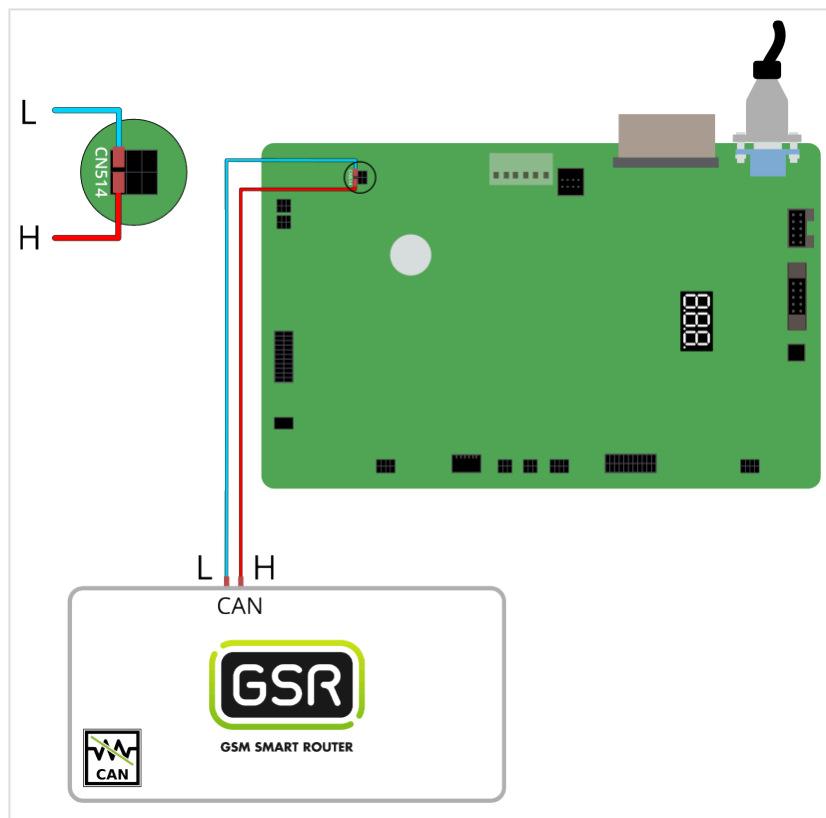


2. Localizar el conector **CAN** en el GSR.



3. Realizar la conexión.

Maniobra	CAN GSR
Azul	L
Rojo	H



✿ [Seguir los pasos en Configuración Plataforma](#)

## 2.1.3. KONE Monospace

✿ [Antes de empezar el conexionado, seguir la guía de \*\*Instalación y puesta en marcha\*\*](#)

### 1. Elementos necesarios

- Cable 0-modem RS-232



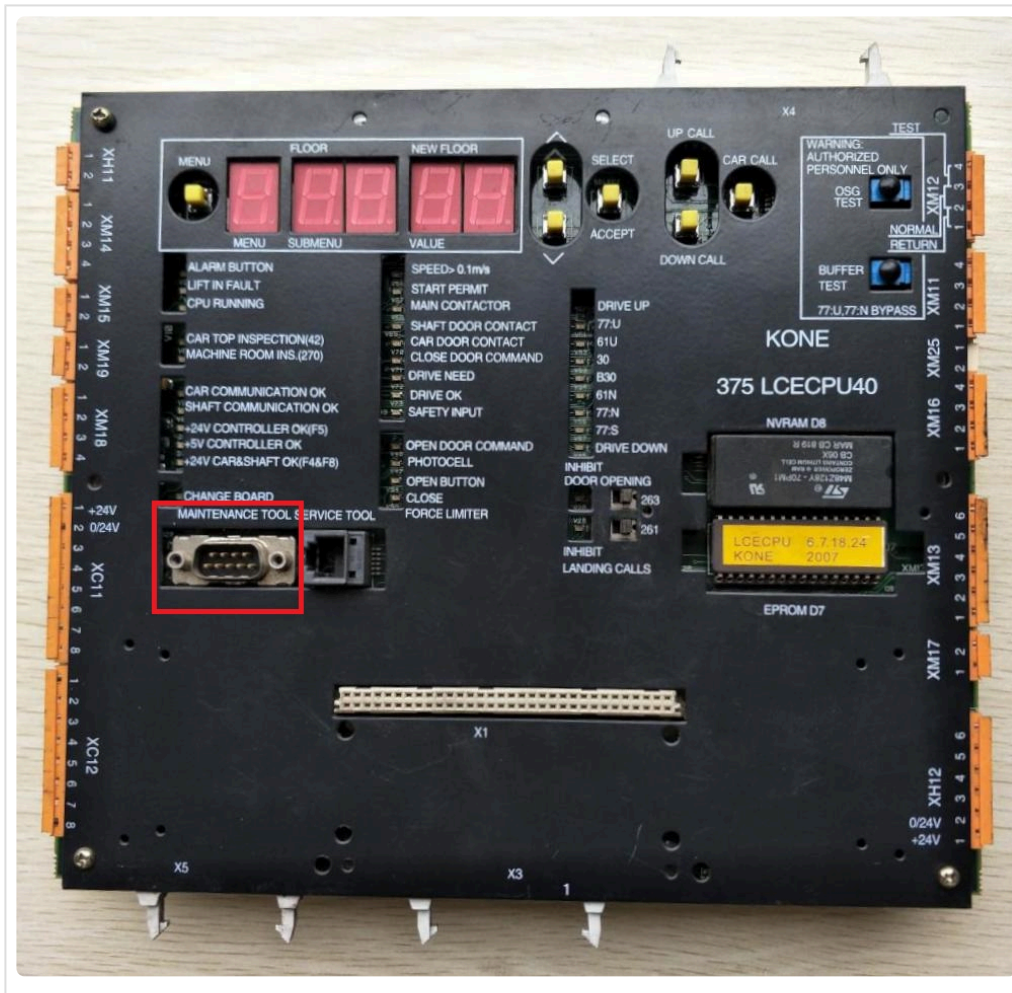
Cable Kone

### 2. Conexión

1. Determinar si la instalación tiene una sala de máquinas convencional o no dispone de sala de máquinas. En el caso de que haya una **sala de máquinas**, seguir los pasos 2 a 5. Por el contrario, si **no dispone de sala de máquinas**, seguir los pasos 6 a 8.

2. Si la instalación tiene una **sala de máquinas** convencional, localizar el conector **MAINTENANCE TOOL**:

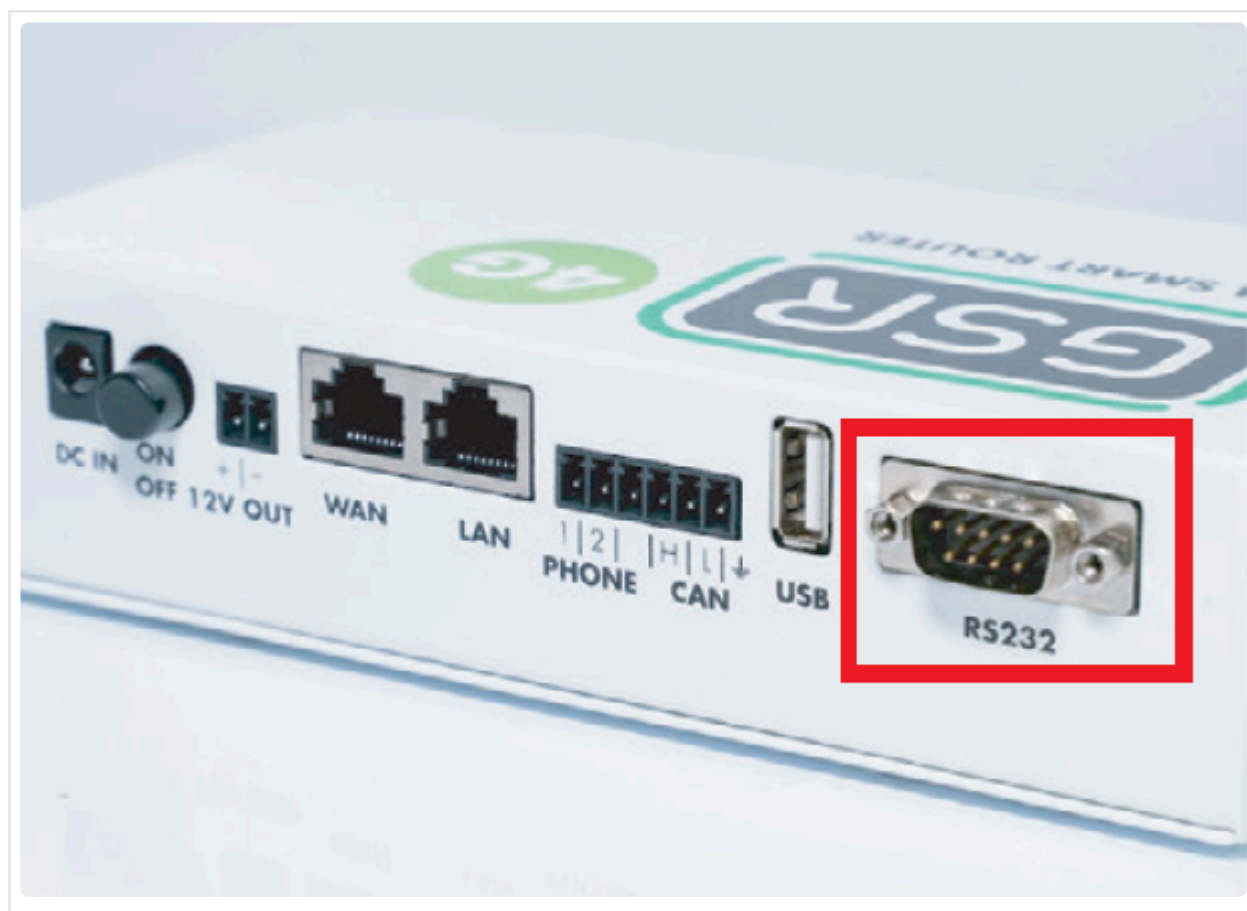




3. Conectar el cable 0-modem RS-232 al conector **MAINTENANCE TOOL**:

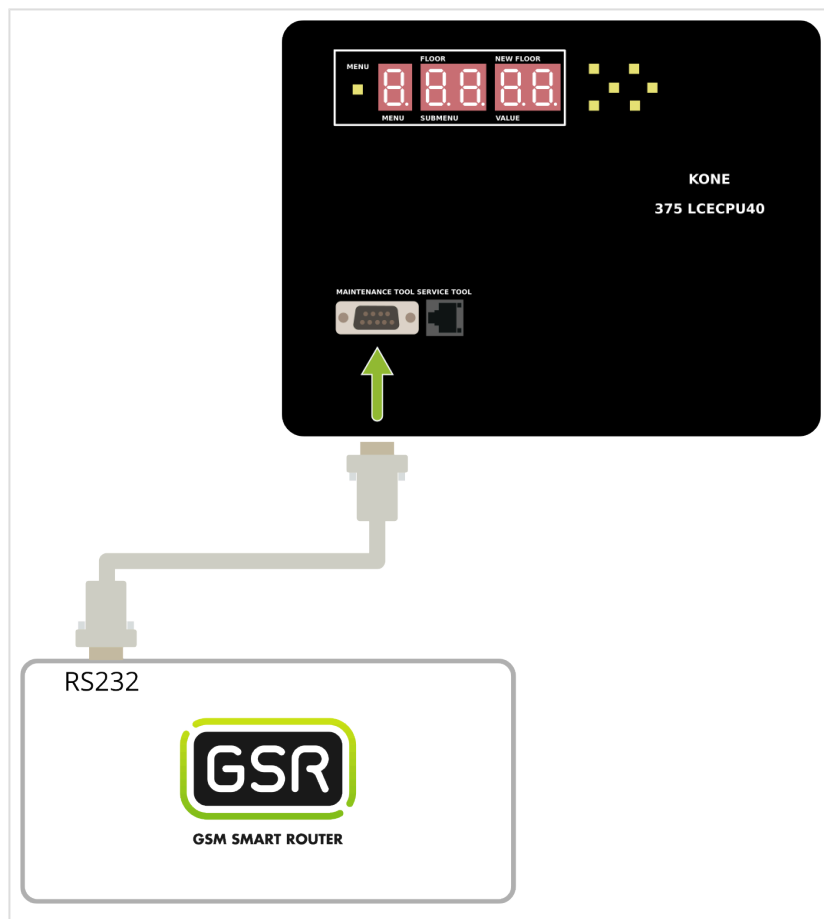


4. Localizar el conector **RS232** en el GSR.

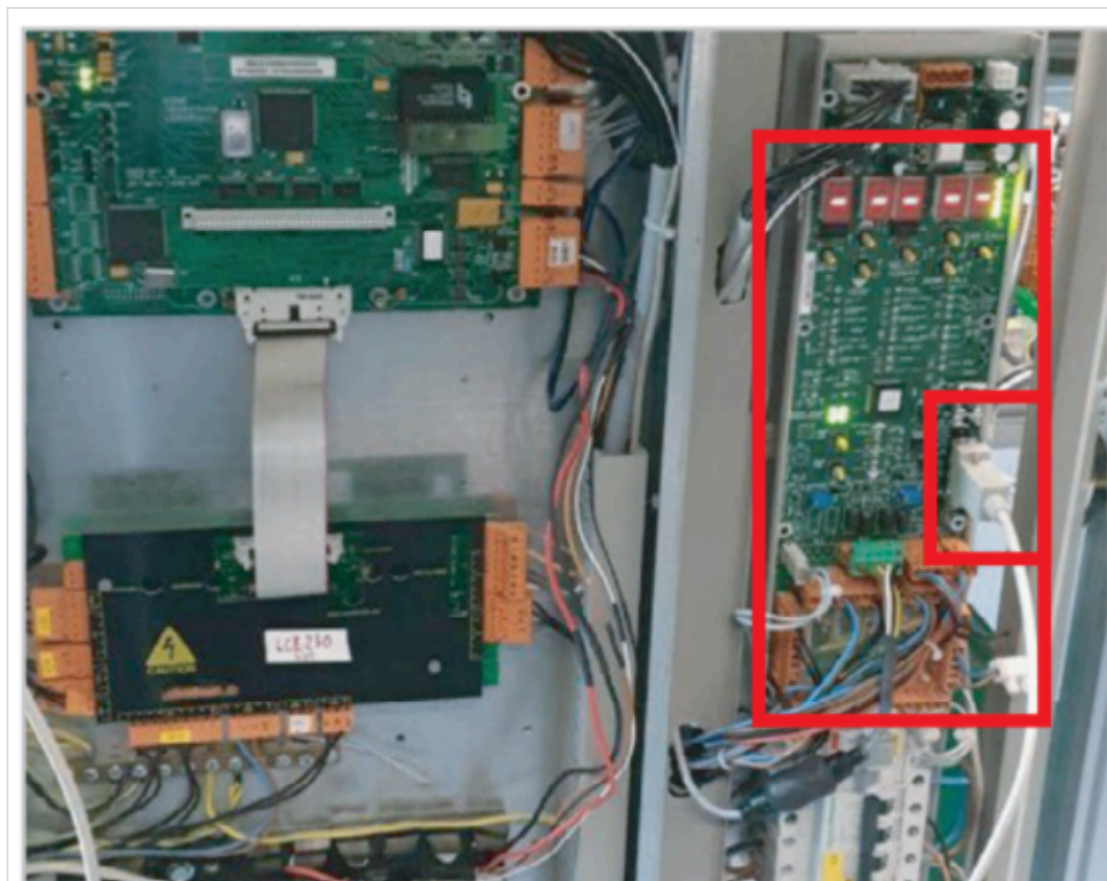


5. Realizar la conexión.





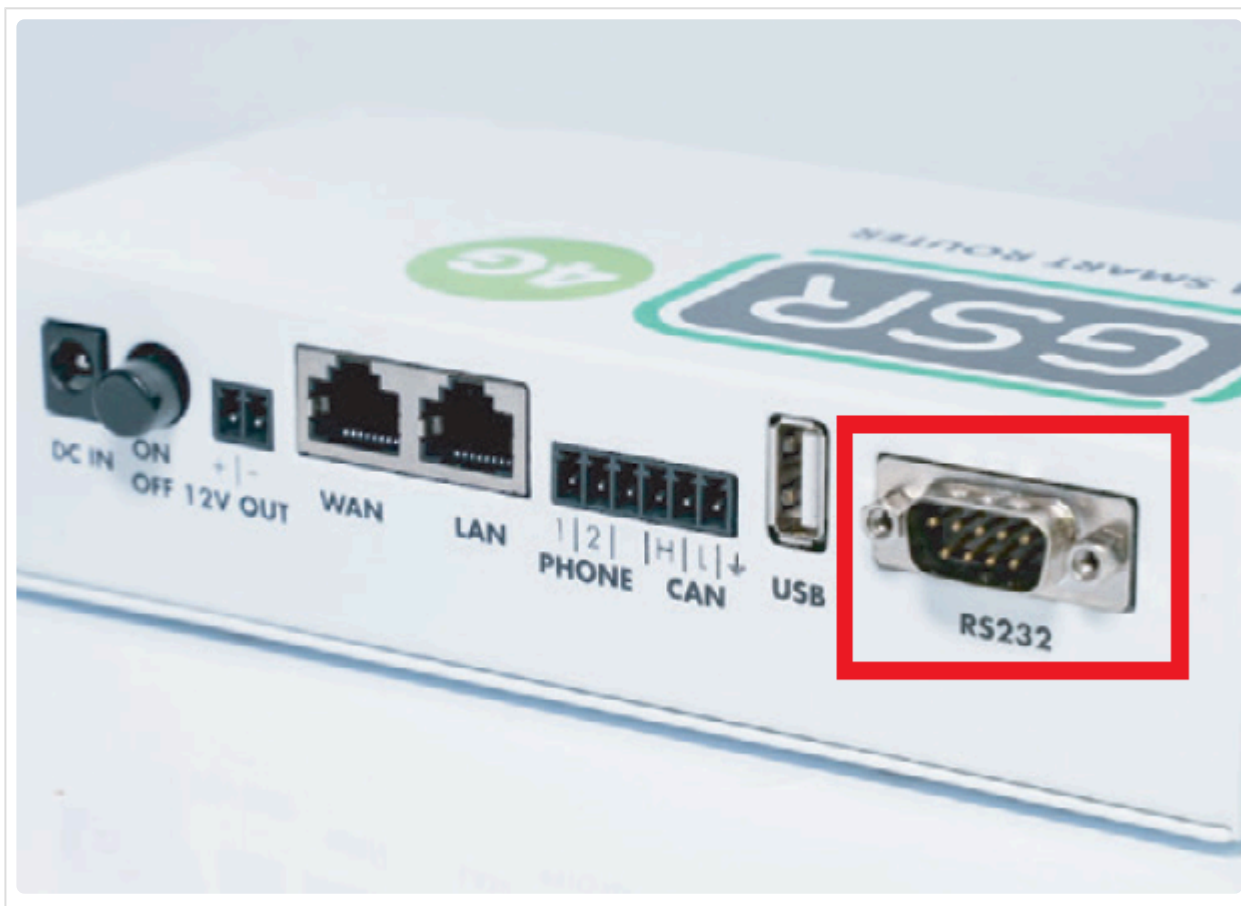
6. Si la instalación **no dispone de sala de máquinas** localizar el conector **XL7**.



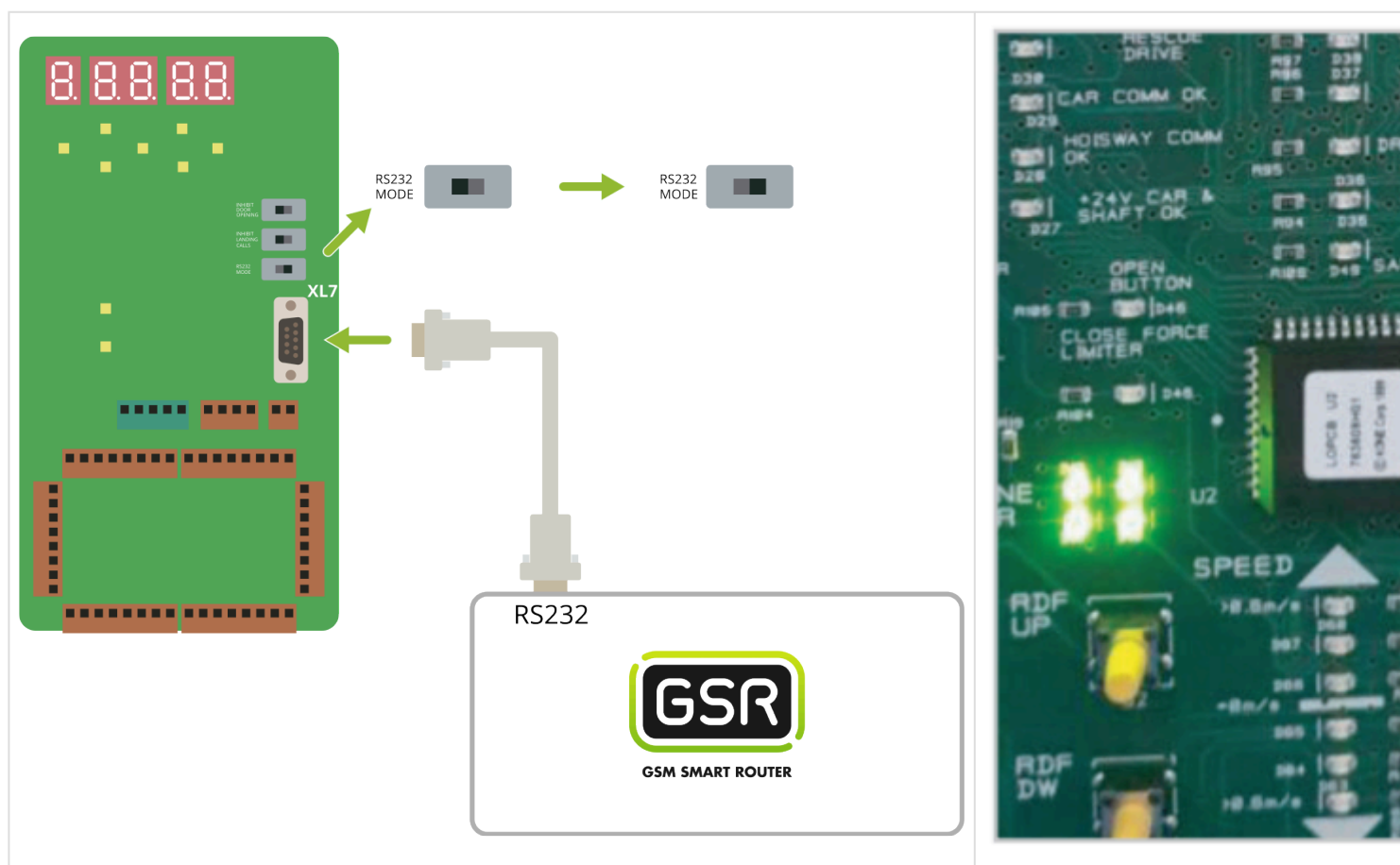
7. Conectar el cable 0-modem RS-232 al conector **XL7**.



8. Localizar el conector **RS232** en el GSR.



9. Realizar la conexión y cambiar el interruptor **MODO RS232** a la derecha, como se describe en la siguiente imagen.



✿ [Seguir los pasos en Configuración Plataforma](#)

## 2.1.4. Monarch Nice 3000+

\* Antes de empezar el conexionado, seguir la guía de [Instalación y puesta en marcha](#)

### 1. Elementos necesarios

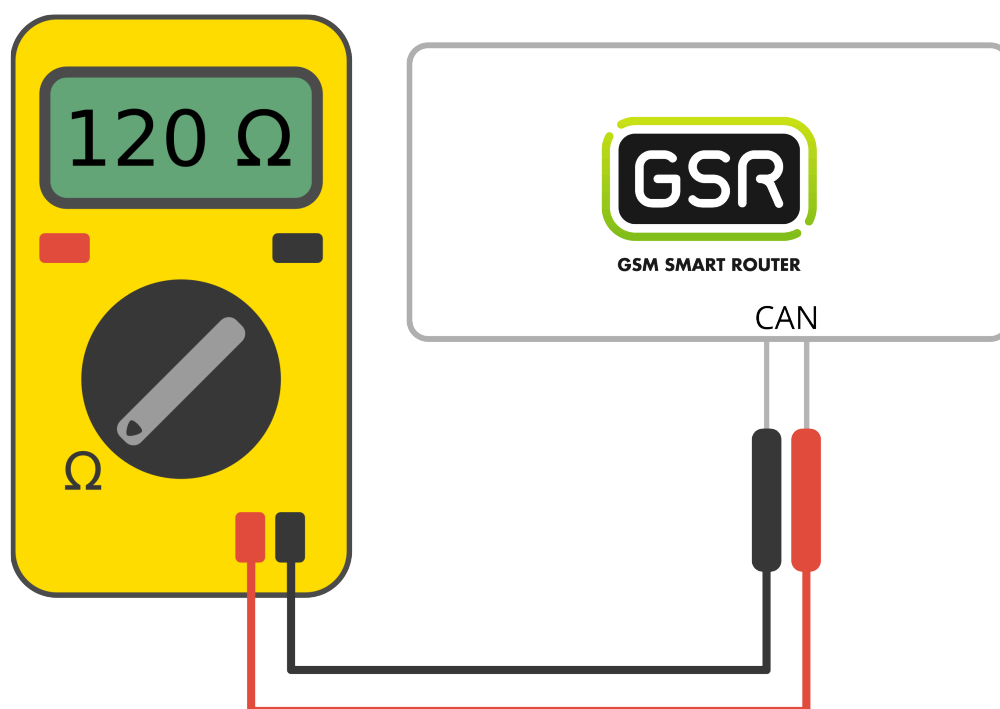
- 2x Cable para conexión CAN



\* Comprobar si su GSR tiene una pegatina que indique que el equipo tiene las resistencias de final de **BUS CAN desactivadas**. En caso afirmativo, pasar al punto **2. Conexión**.



! Si su GSR no tiene la pegatina, comprobar el valor de la resistencia con un tester.  
**Cuando las resistencias están activadas el valor es de 120Ω.**  
Los próximos pasos describen cómo desactivar las resistencias antes de pasar al punto  
**2. Conexión.**



1. Retirar los 6 tornillos de la base y laterales

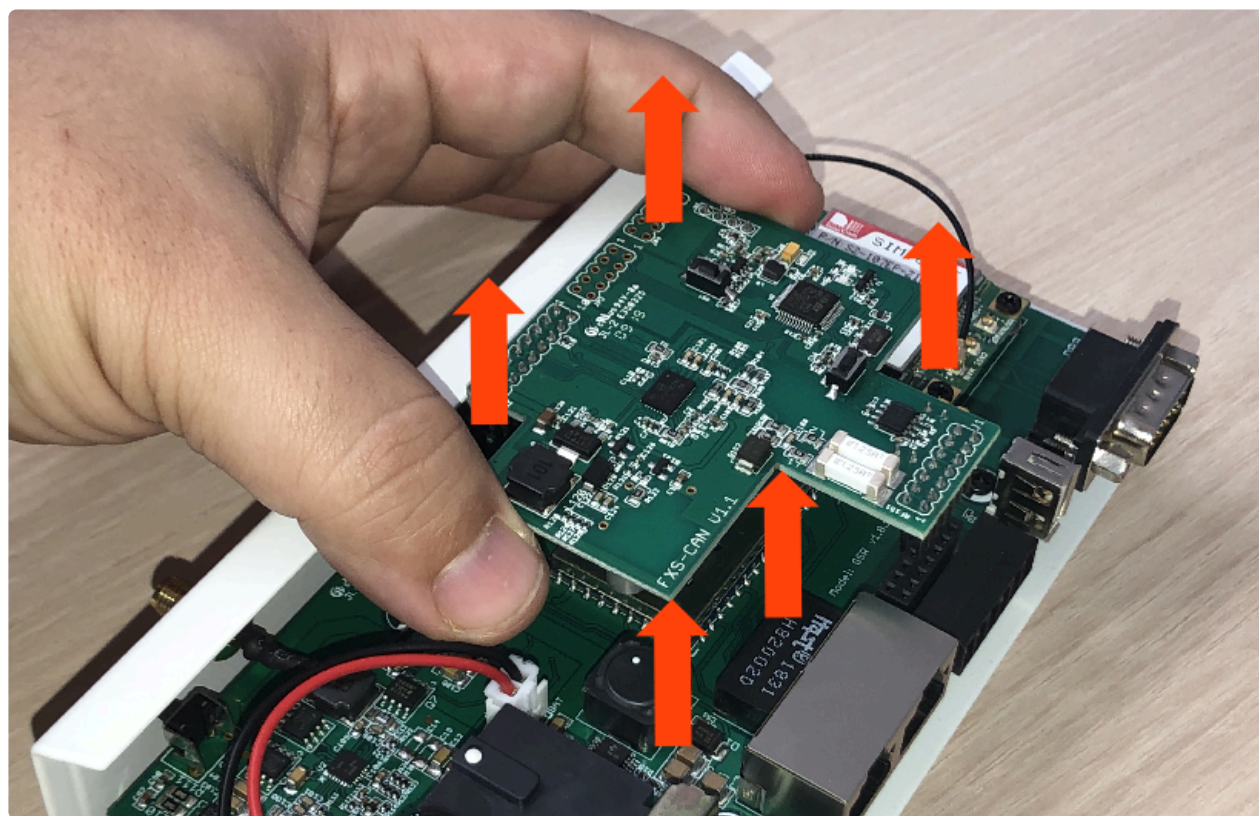


2. Deslizar la **tapa** hasta retirarla del **GSR**



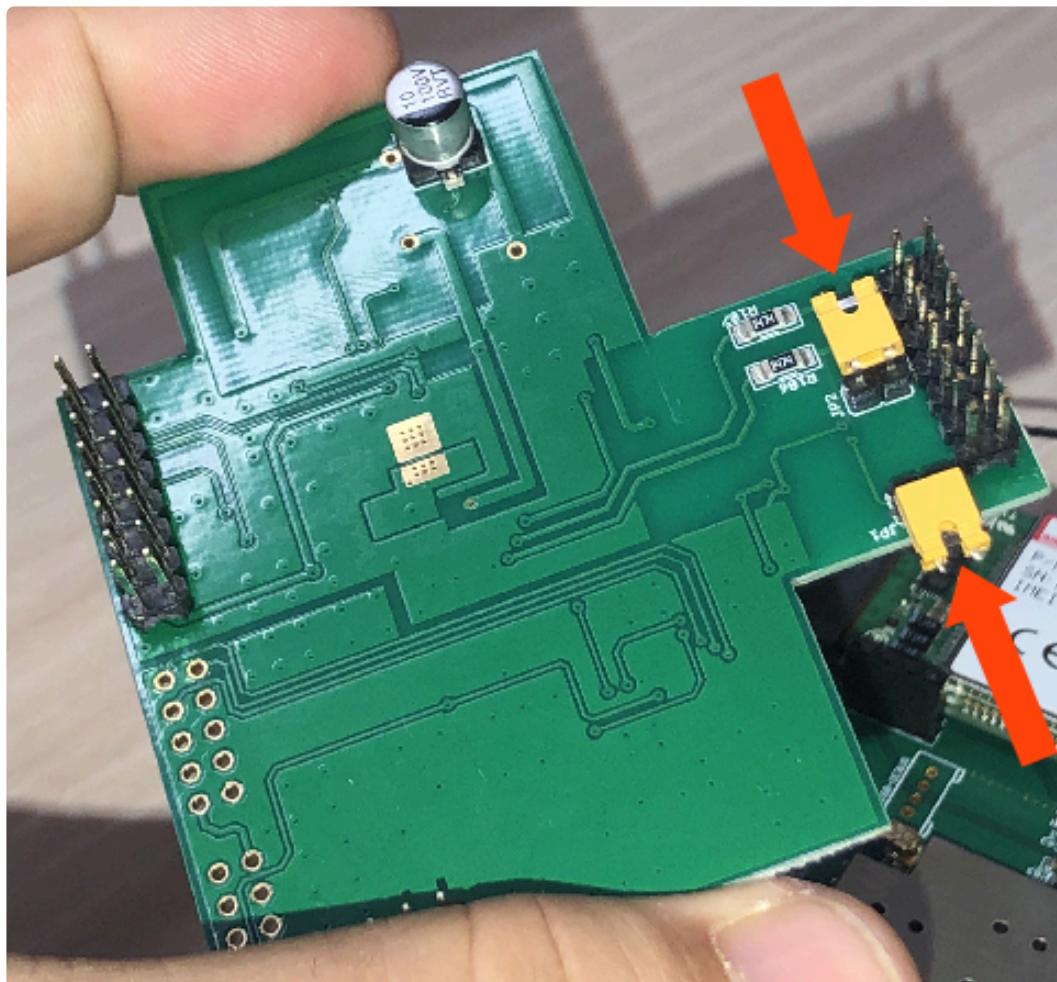


3. Retirar la placa **FXS-CAN** tirando suavemente y por igual por ambos lados

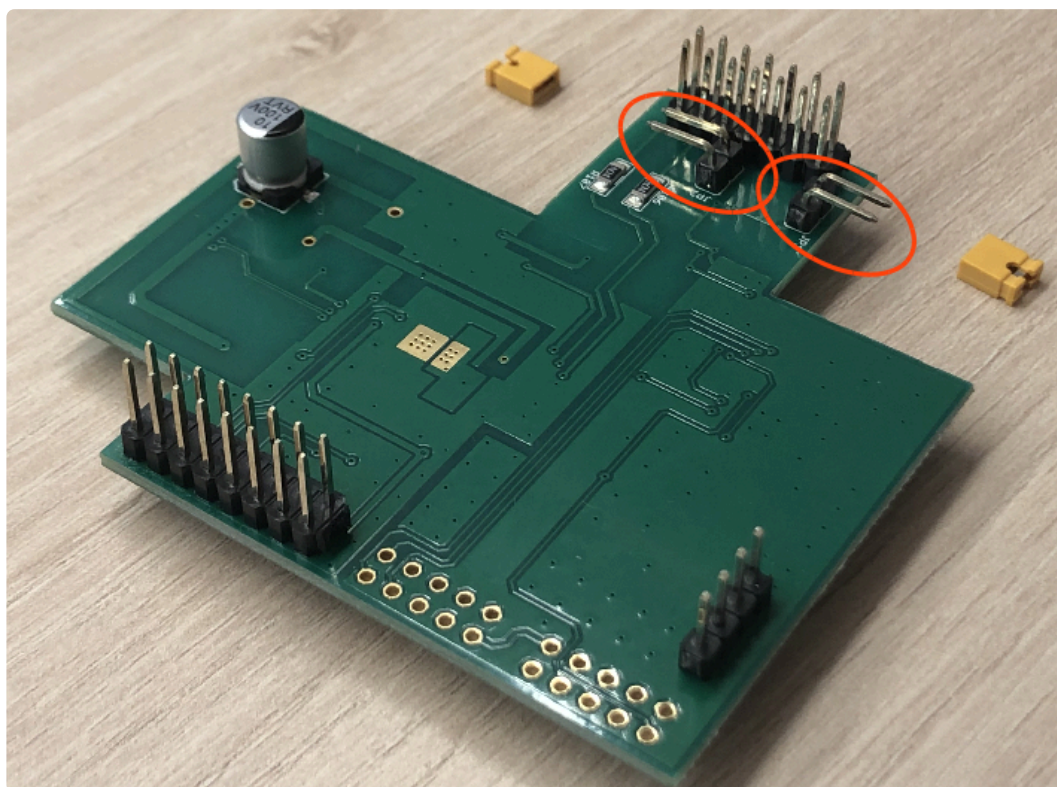


4. Dar la vuelta y verificar que los **jumppers** estén puestos



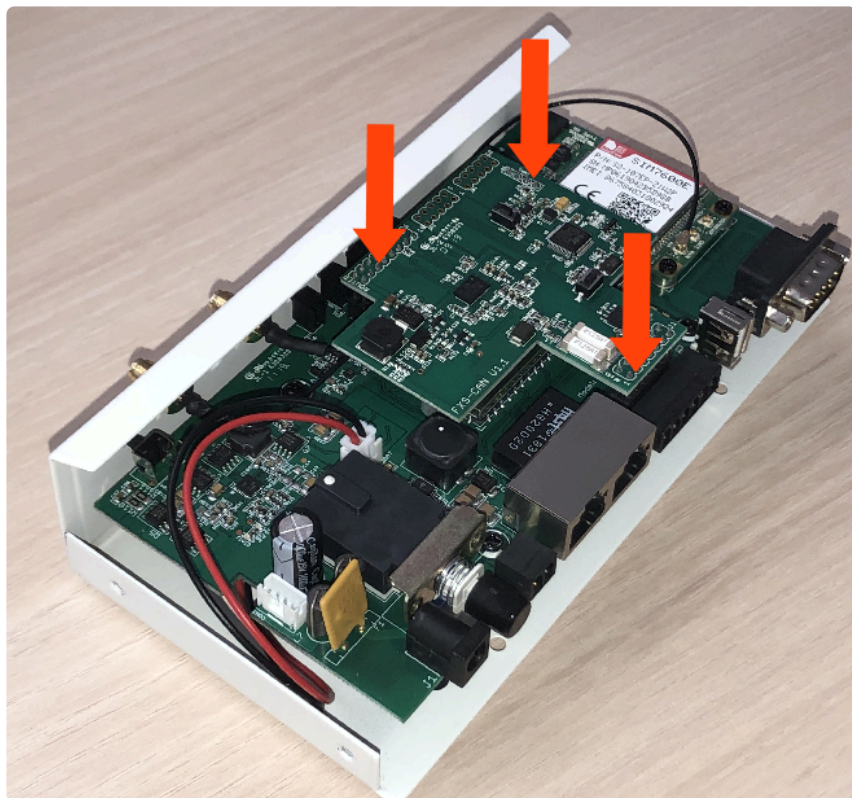


5. Retirar los **jumpers** para desactivar las resistencias



6. Colocar la **FXS-CAN** suavemente, confirmando que todos los pins estén alineados correctamente

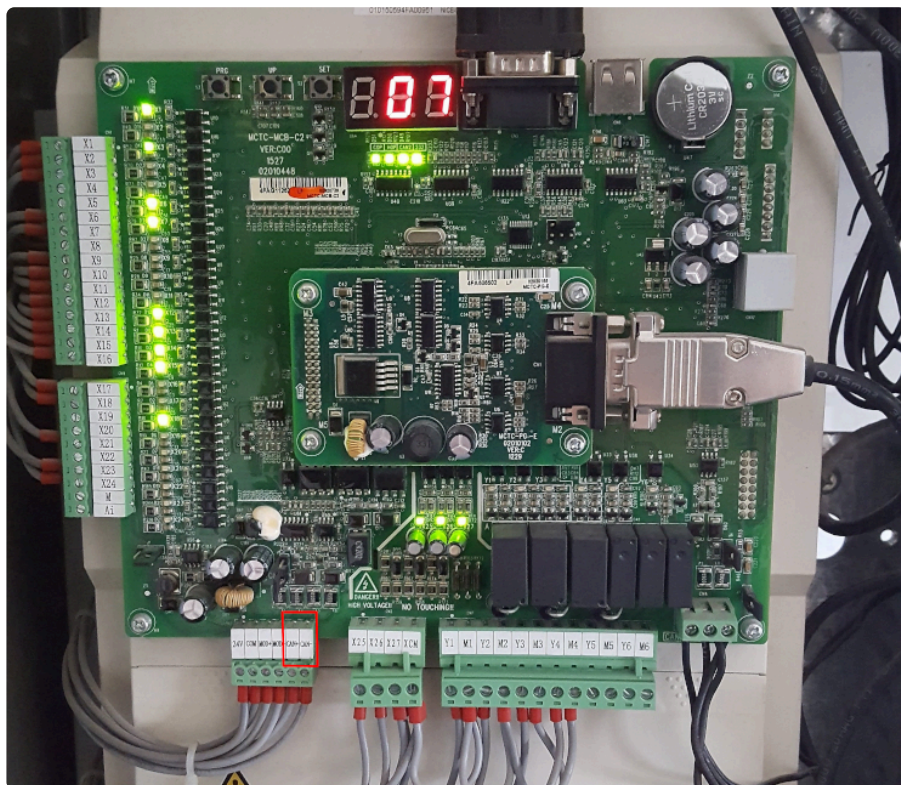


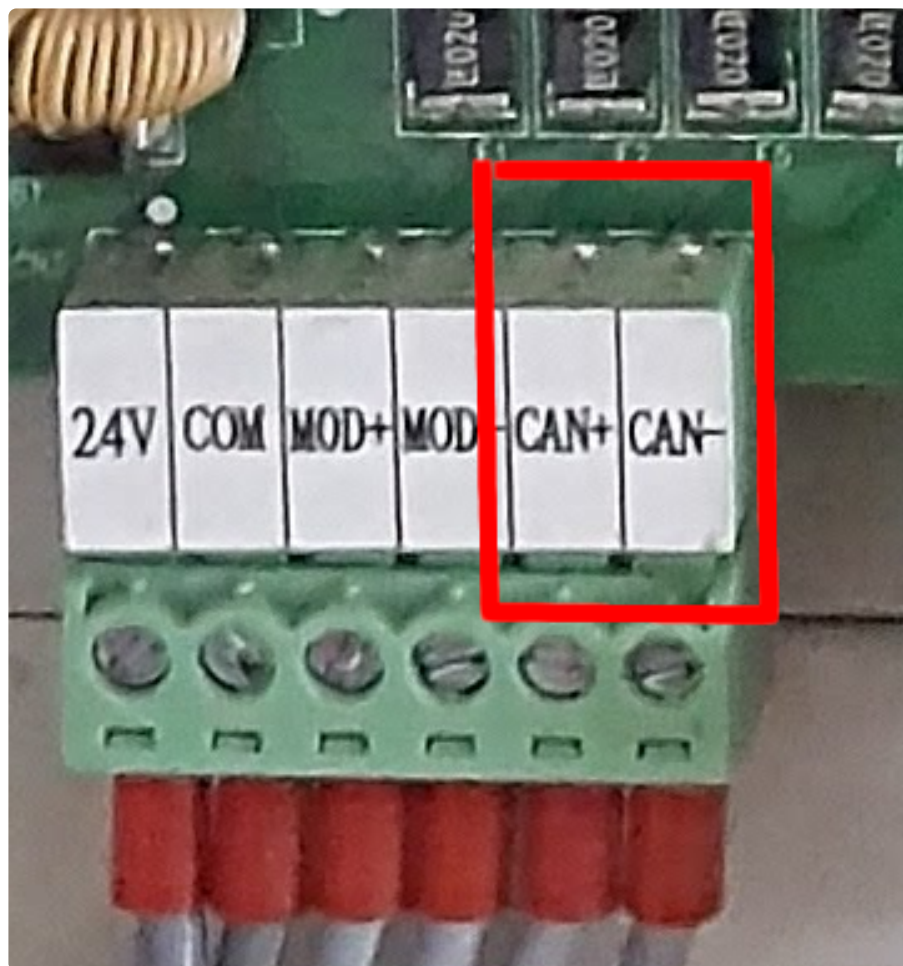


7. Invertir los pasos para montar el **GSR**

## 2. Conexión

1. Localizar el conector **CAN** en la controladora.



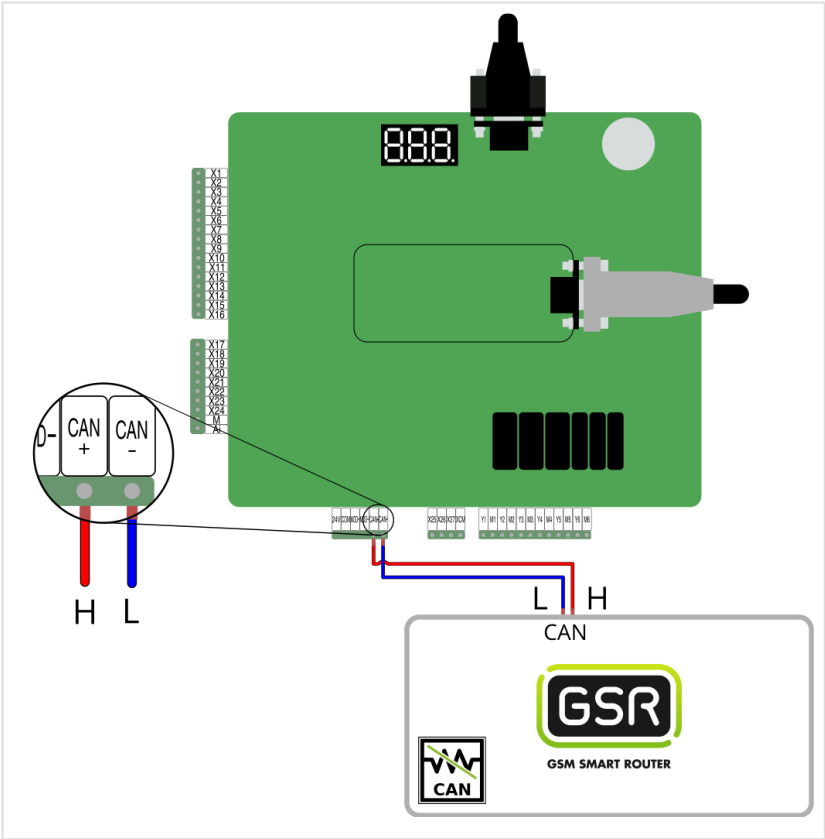



2. Localizar los conectores **CAN** en el GSR.



3. Conectar los terminales **CAN+** y **CAN-** al **CAN** del GSR como se describe.

Maniobra	CAN GSR
CAN+	H
CAN-	L



 [Seguir los pasos en Configuración Plataforma](#)

## 2.1.5. MP

\* Antes de empezar el conexionado, seguir la guía de [Instalación y puesta en marcha](#)

### 1. Elementos necesarios

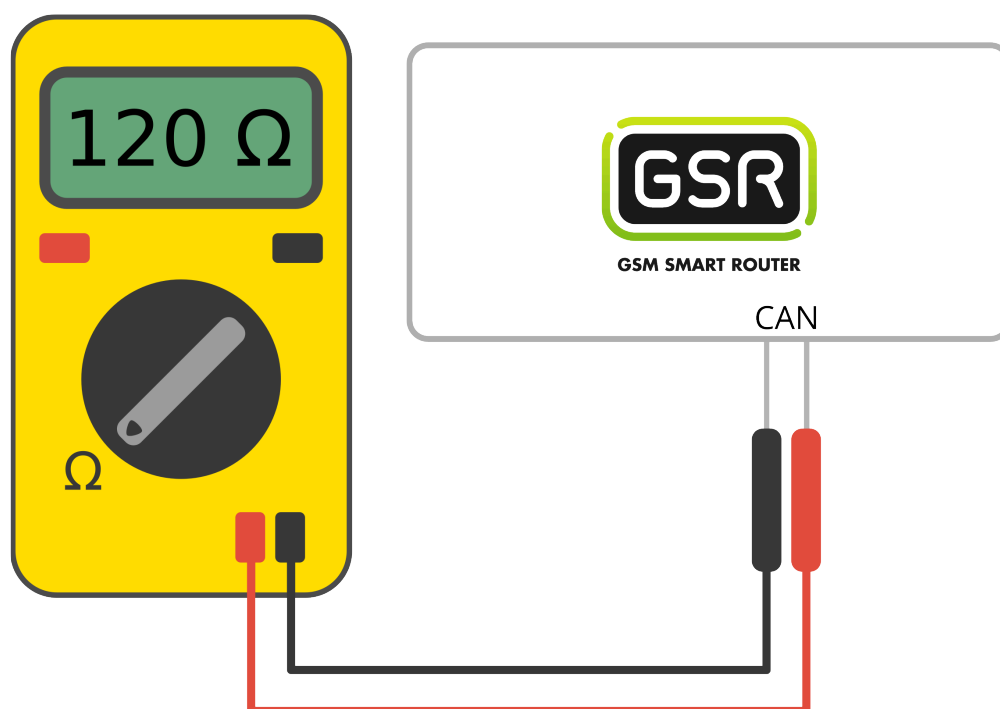
- 2x Cable para conexión CAN



\* Comprobar si su GSR tiene una pegatina que indique que el equipo tiene las resistencias de final de **BUS CAN desactivadas**. En caso afirmativo, pasar al punto **2. Conexión**.



! Si su GSR no tiene la pegatina, comprobar el valor de la resistencia con un tester.  
**Cuando las resistencias están activadas el valor es de 120Ω.**  
Los próximos pasos describen cómo desactivar las resistencias antes de pasar al punto  
**2. Conexión.**



1. Retirar los 6 tornillos de la base y laterales

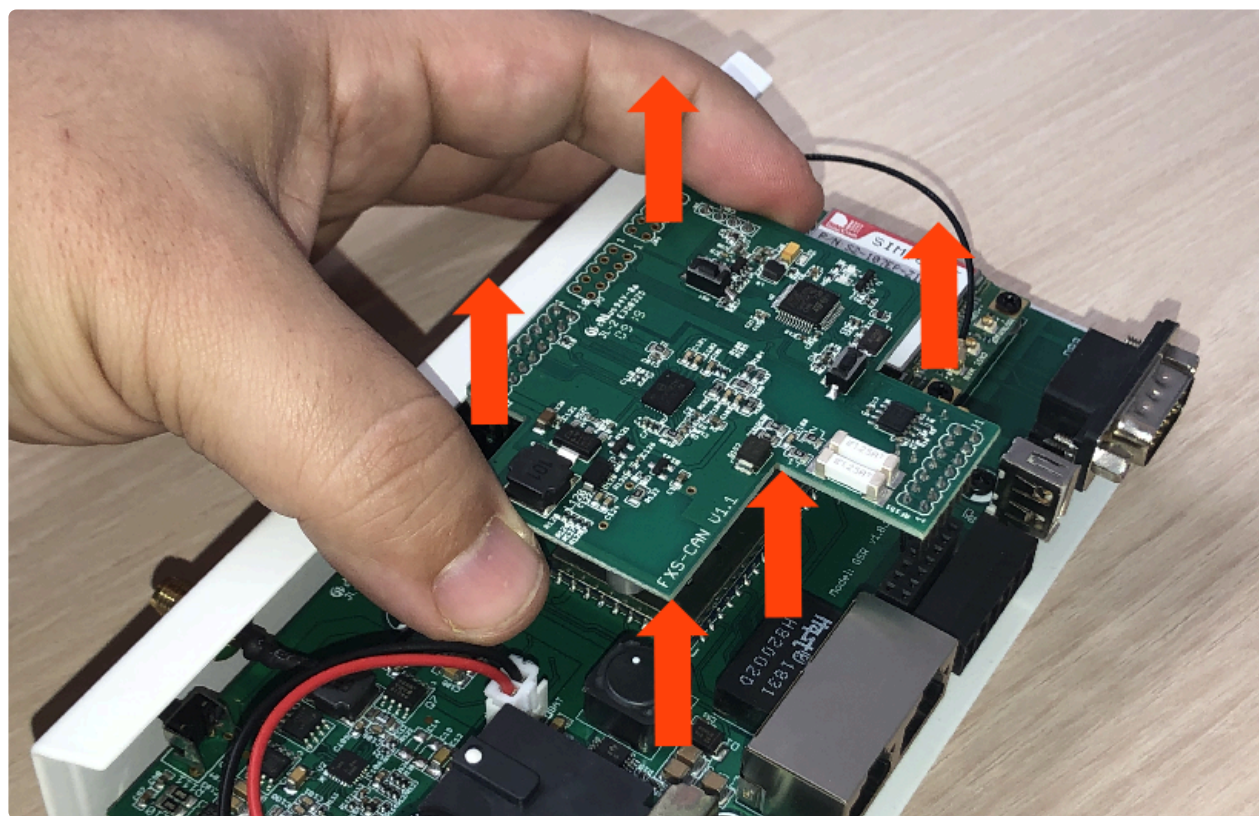




2. Deslizar la **tapa** hasta retirarla del **GSR**

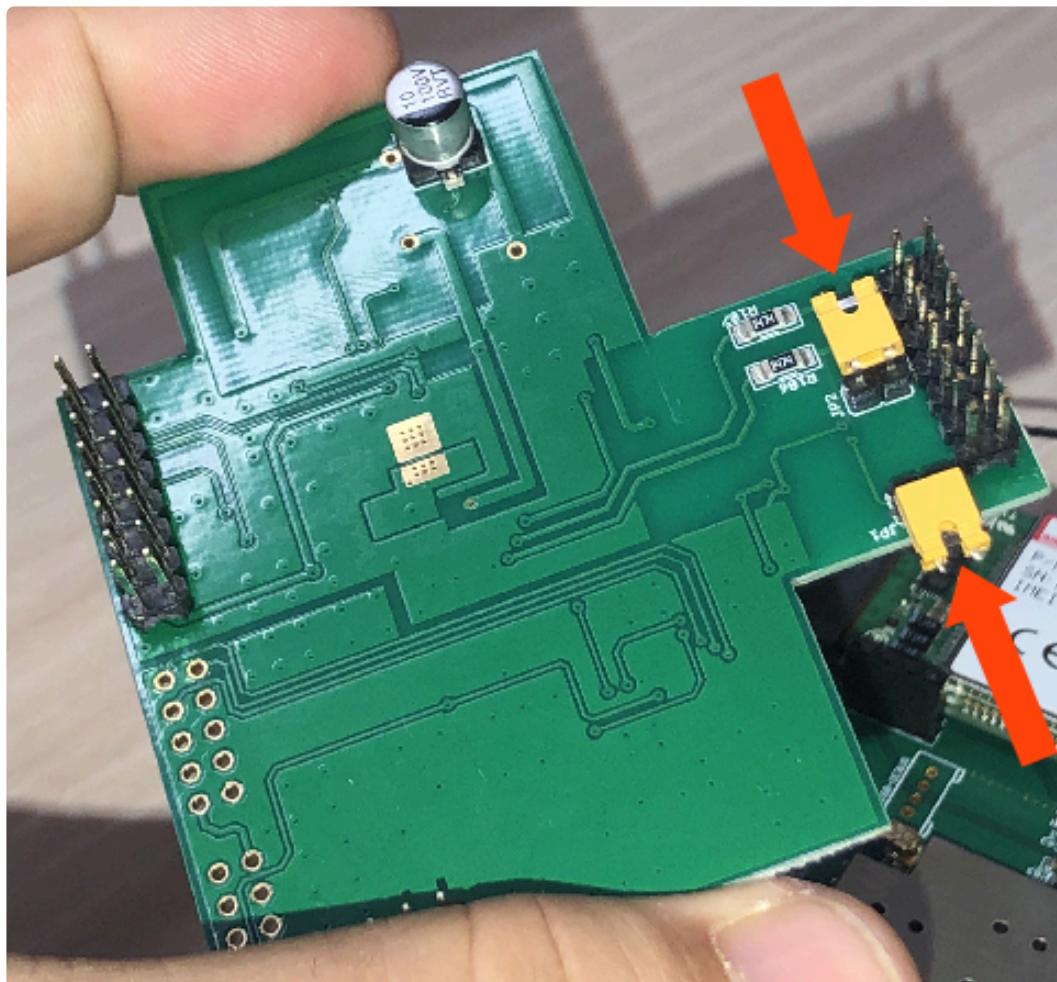


3. Retirar la placa **FXS-CAN** tirando suavemente y por igual por ambos lados

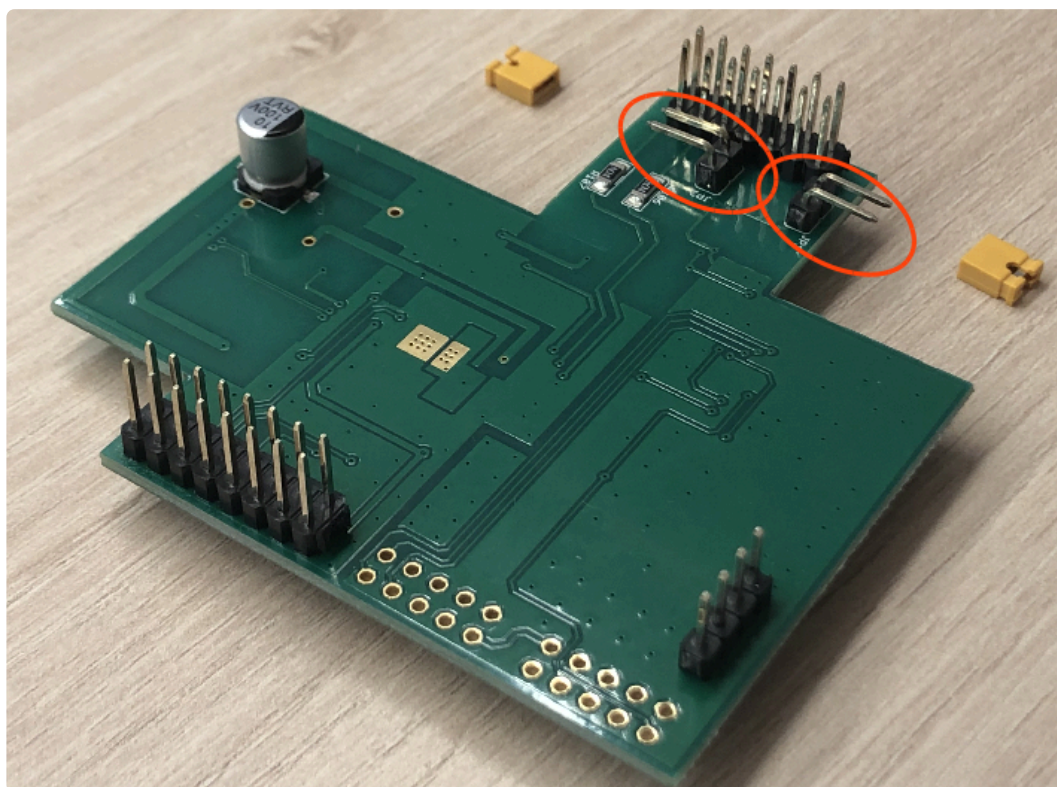


4. Dar la vuelta y verificar que los **jumpers** estén puestos



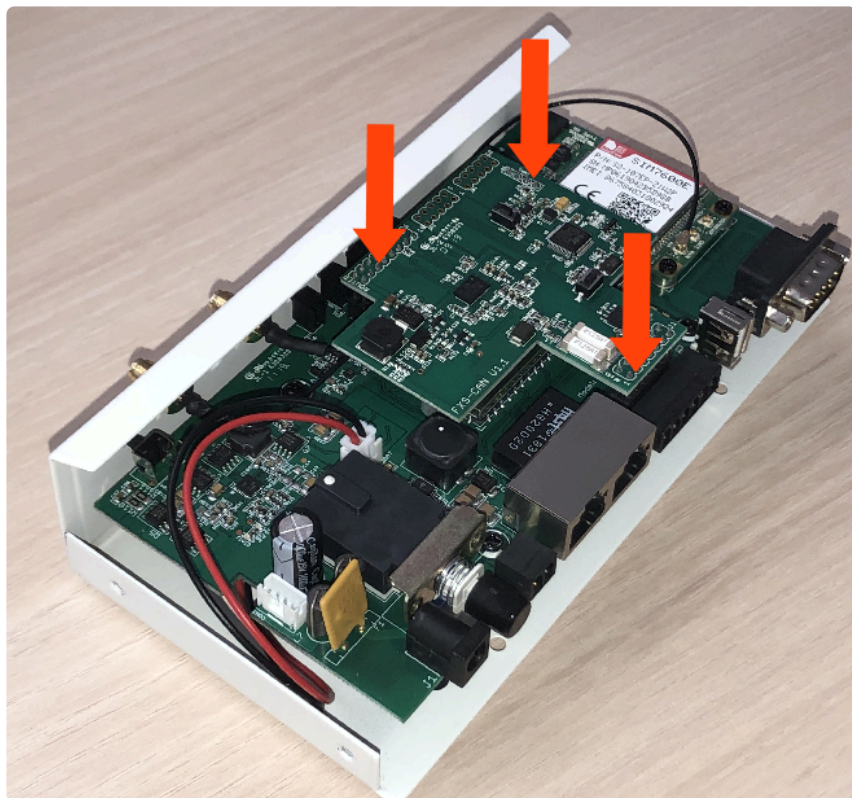


5. Retirar los **jumpers** para desactivar las resistencias



6. Colocar la **FXS-CAN** suavemente, confirmando que todos los pins estén alineados correctamente

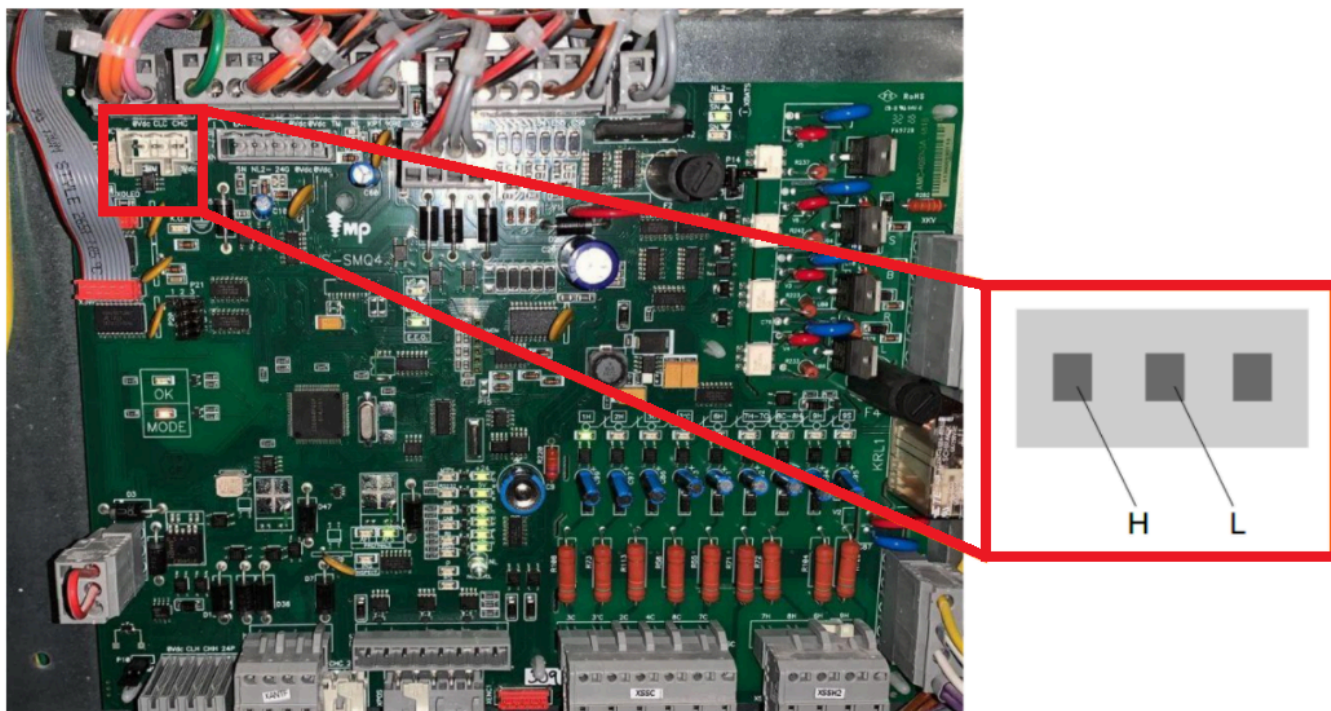




7. Invertir los pasos para montar el **GSR**

## 2. Conexión

1. Localizar el conector **XMCBUS**.

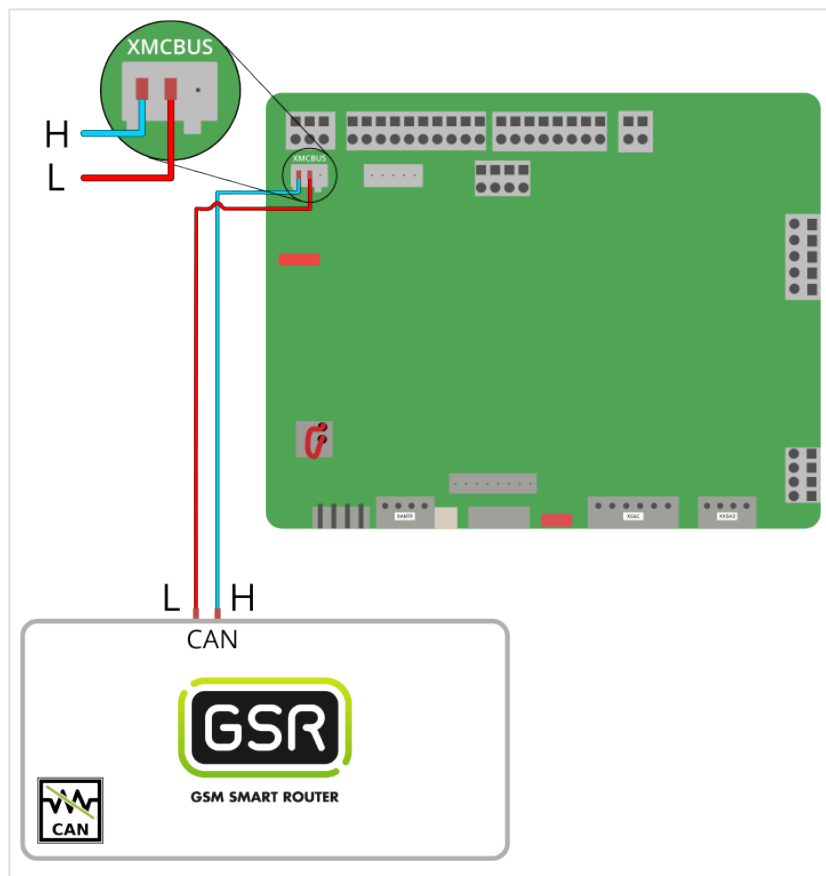


2. Localizar el conector **CAN** en el GSR.



3. Realizar conexión.

Maniobra	CAN GSR
CHM	H
CLM	L



✿ [Seguir los pasos en Configuración Plataforma](#)

## 2.1.6. Mitsubishi Nexway

\* Antes de empezar el conexionado, seguir la guía de [Instalación y puesta en marcha](#)

### 1. Elementos necesarios

- 2x Cable para conexión CAN

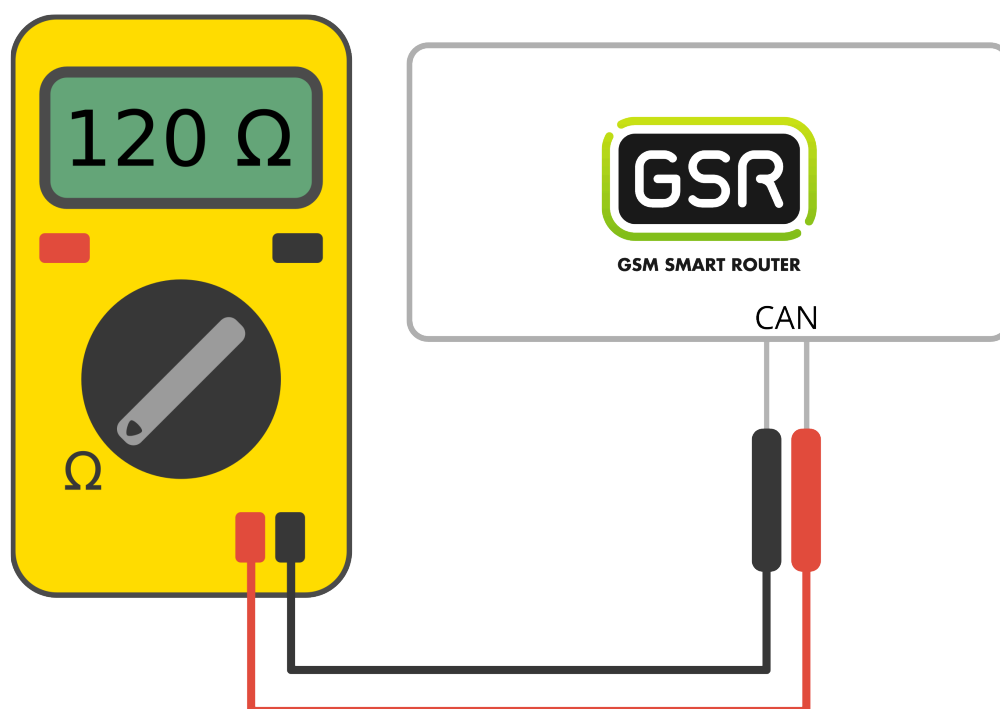


\* Comprobar si su GSR tiene una pegatina que indique que el equipo tiene las resistencias de final de **BUS CAN desactivadas**. En caso afirmativo, pasar al punto **2. Conexión**.





! Si su GSR no tiene la pegatina, comprobar el valor de la resistencia con un tester.  
**Cuando las resistencias están activadas el valor es de 120Ω.**  
Los próximos pasos describen cómo desactivar las resistencias antes de pasar al punto  
**2. Conexión.**



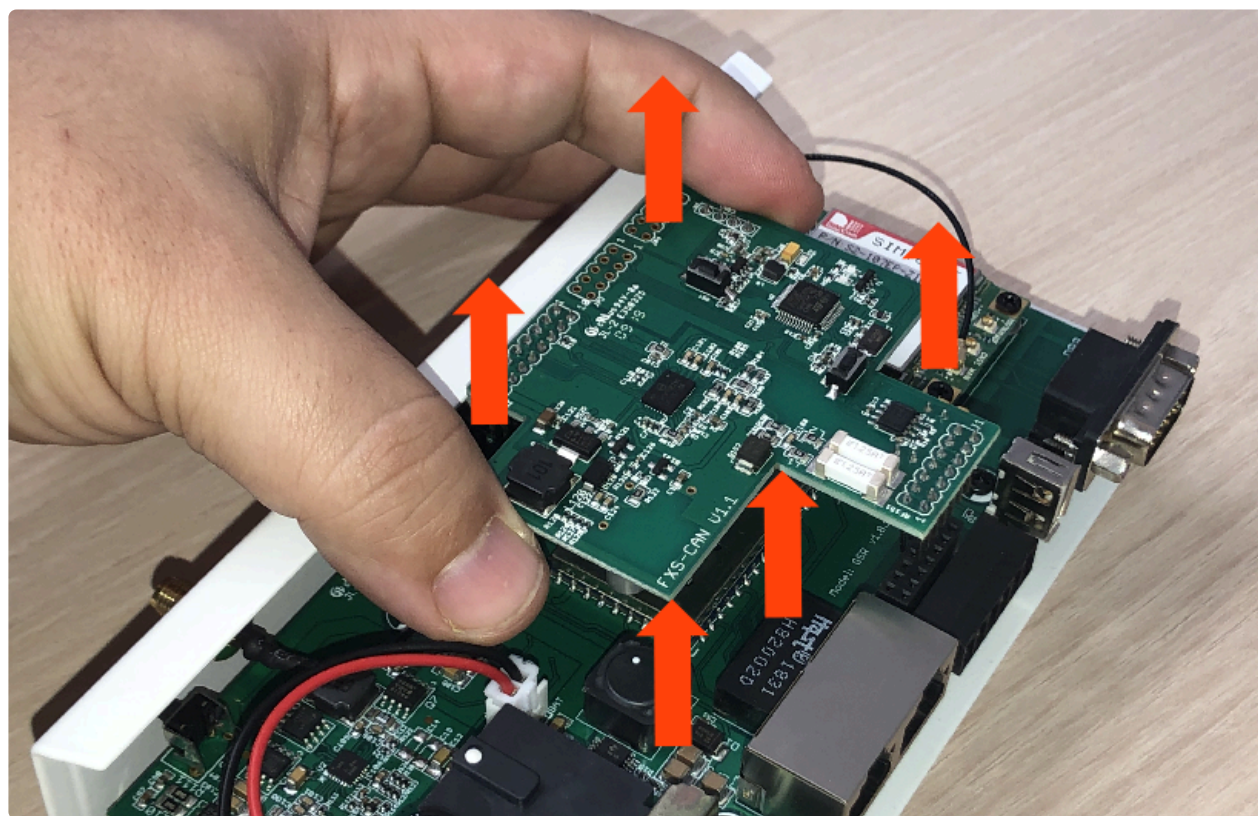
1. Retirar los 6 tornillos de la base y laterales



2. Deslizar la **tapa** hasta retirarla del **GSR**

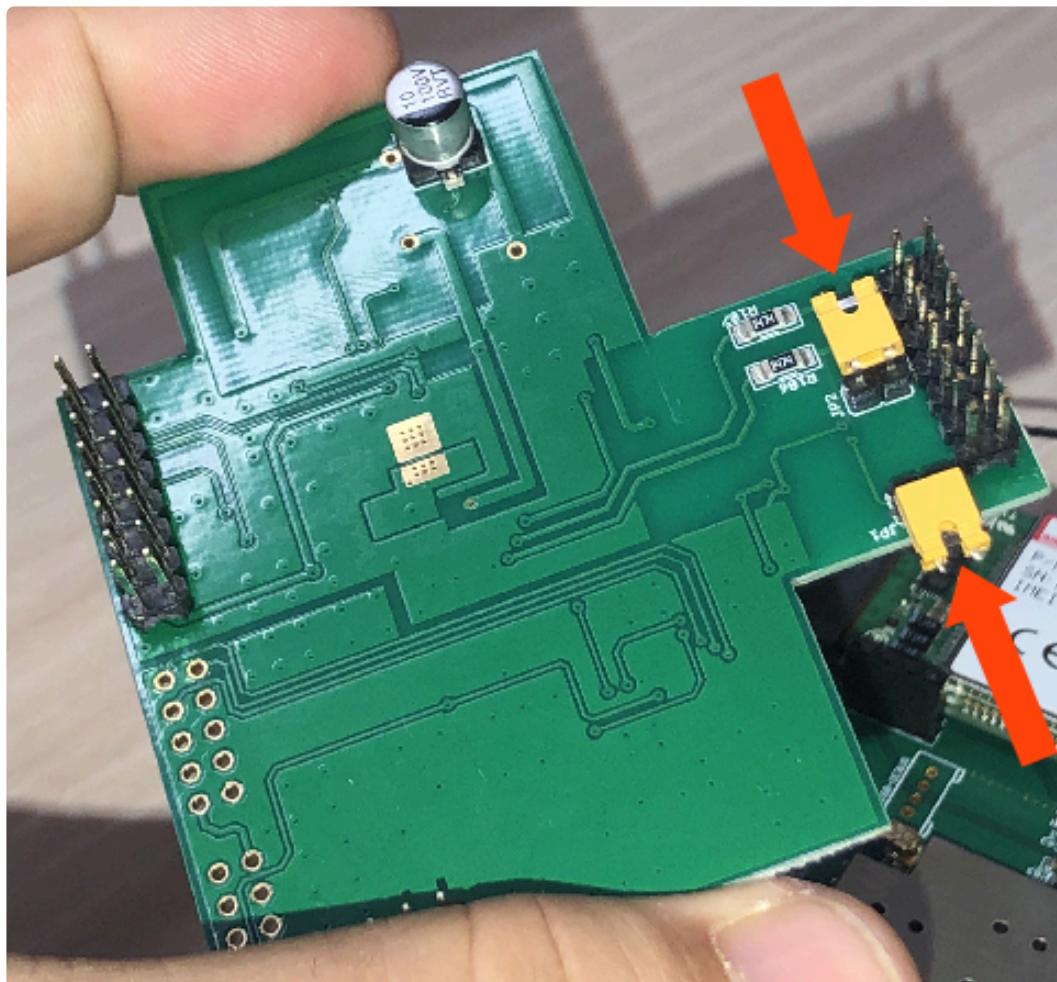


3. Retirar la placa **FXS-CAN** tirando suavemente y por igual por ambos lados

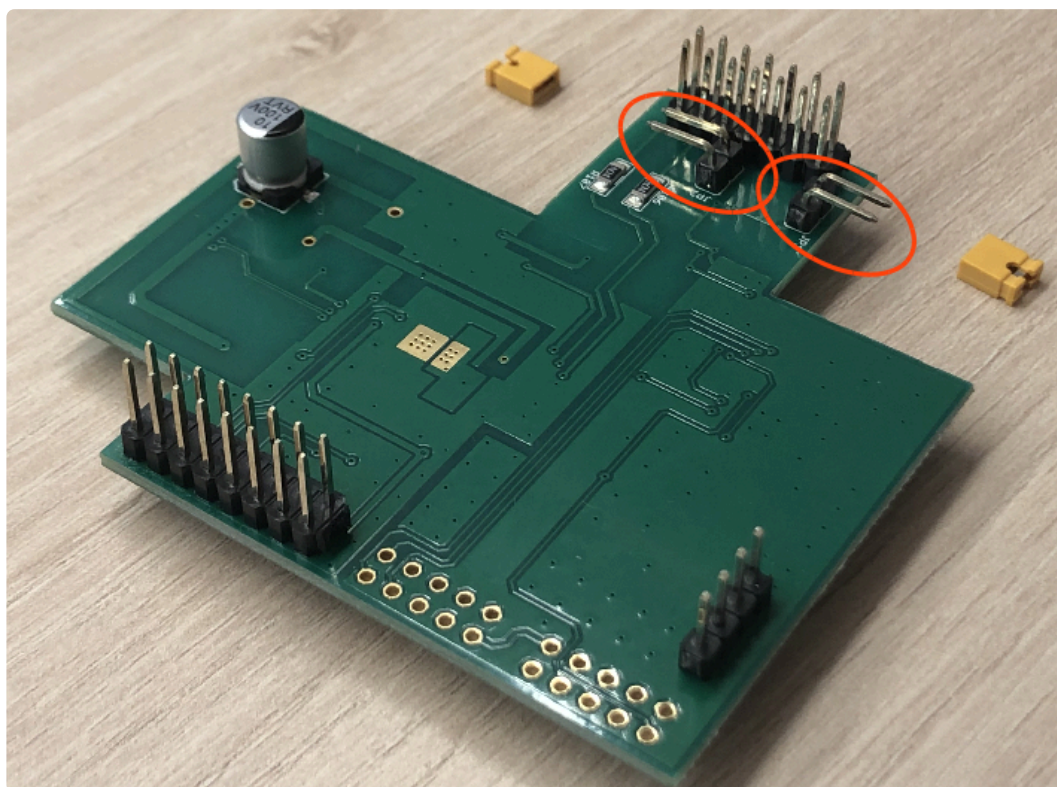


4. Dar la vuelta y verificar que los **jumppers** estén puestos



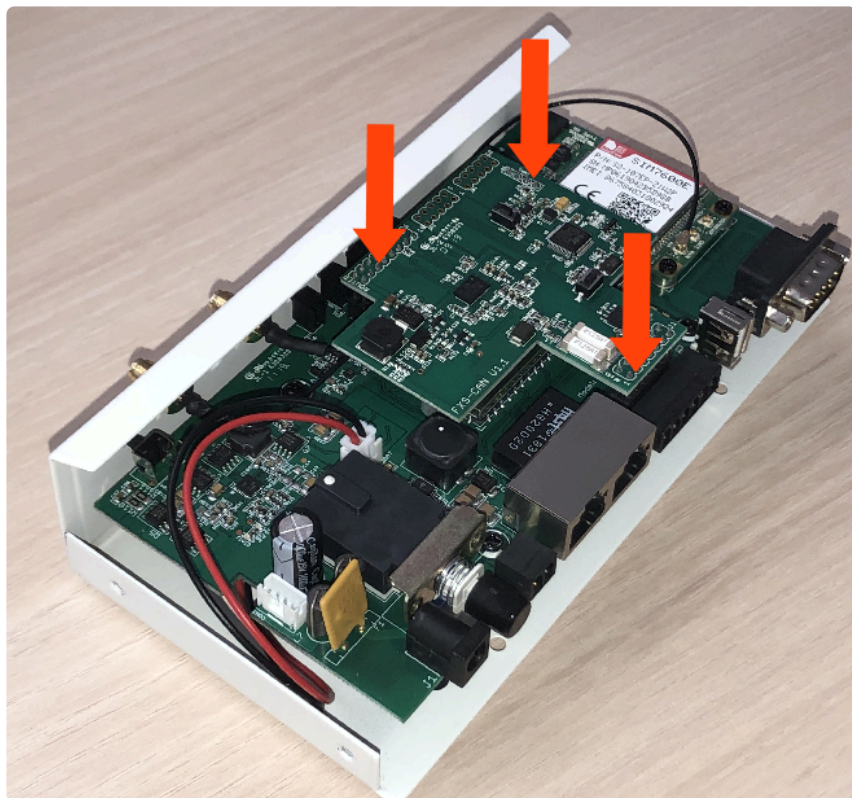


5. Retirar los **jumpers** para desactivar las resistencias



6. Colocar la **FXS-CAN** suavemente, confirmando que todos los pins estén alineados correctamente

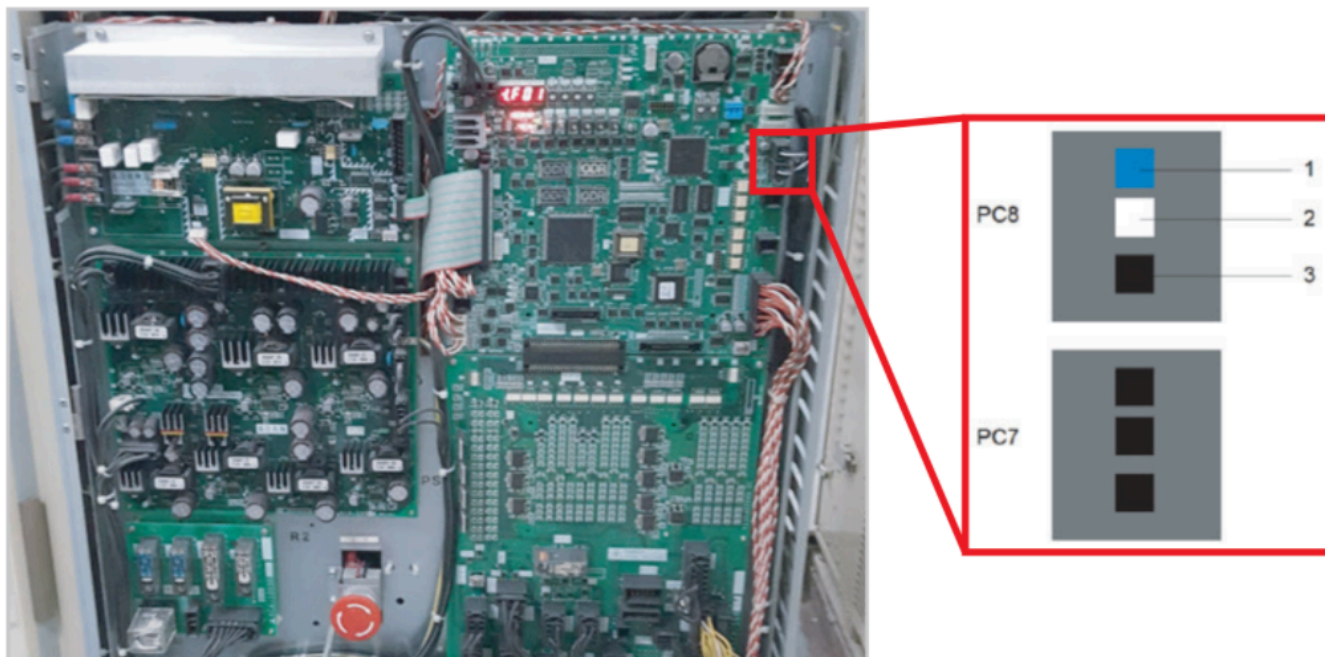




7. Invertir los pasos para montar el **GSR**

## 2. Conexión

1. Localizar el conector **PC8** y conectarlo como se describe:

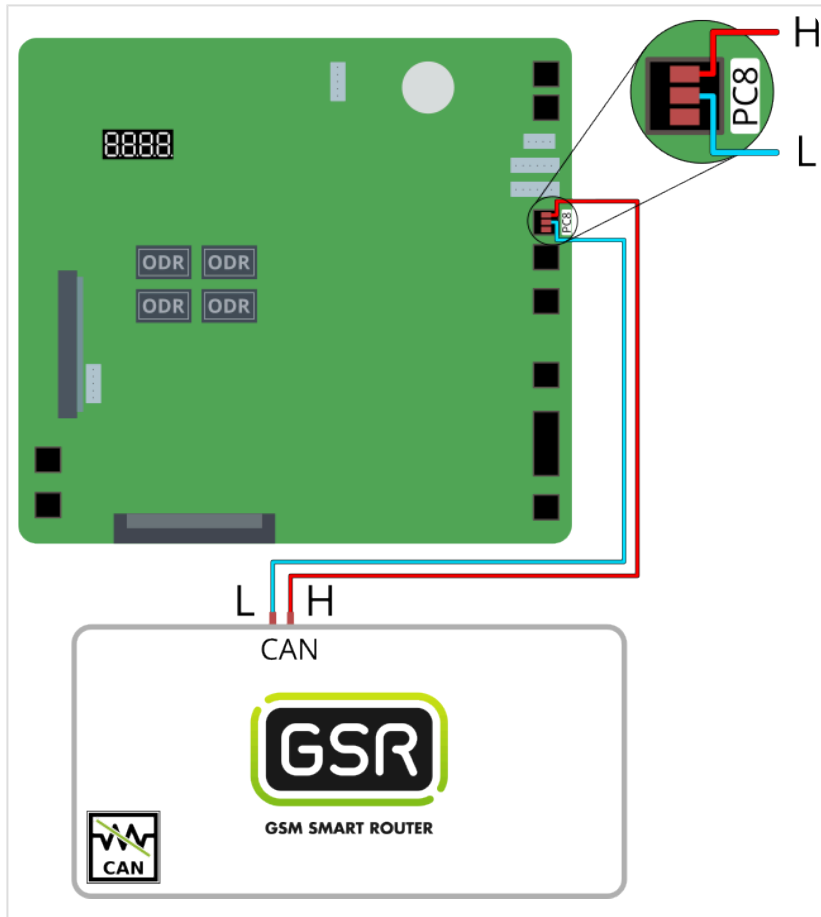


2. Localizar el conector **CAN** en el GSR.



3. Realizar la conexión.

Maniobra	GSR
1	H
2	L
3	-



✿ [Seguir los pasos en Configuración Plataforma](#)

## 2.1.7. Orona Arca 2

\* Antes de empezar el conexionado, seguir la guía de [Instalación y puesta en marcha](#)

### 1. Elementos necesarios

- 2x Cable para conexión CAN



\* Comprobar si su GSR tiene una pegatina que indique que el equipo tiene las resistencias de final de **BUS CAN desactivadas**. En caso afirmativo, pasar al punto **2. Conexión**.



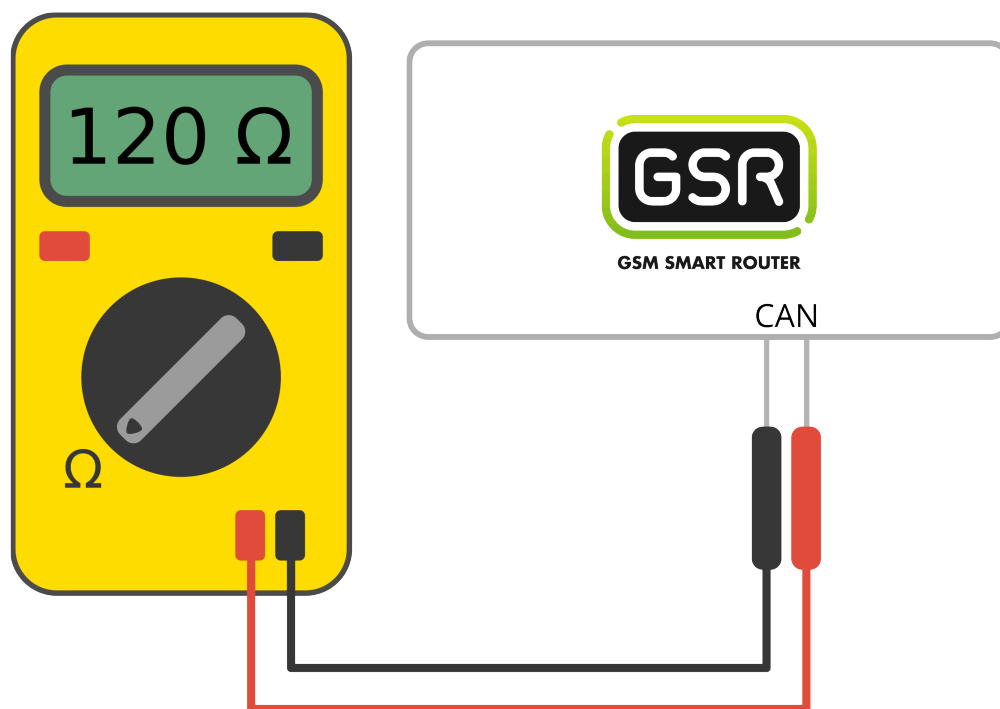




Si su GSR no tiene la pegatina, comprobar el valor de la resistencia con un tester.

**Cuando las resistencias están activadas el valor es de 120Ω.**

Los próximos pasos describen cómo desactivar las resistencias antes de pasar al punto **2. Conexión.**



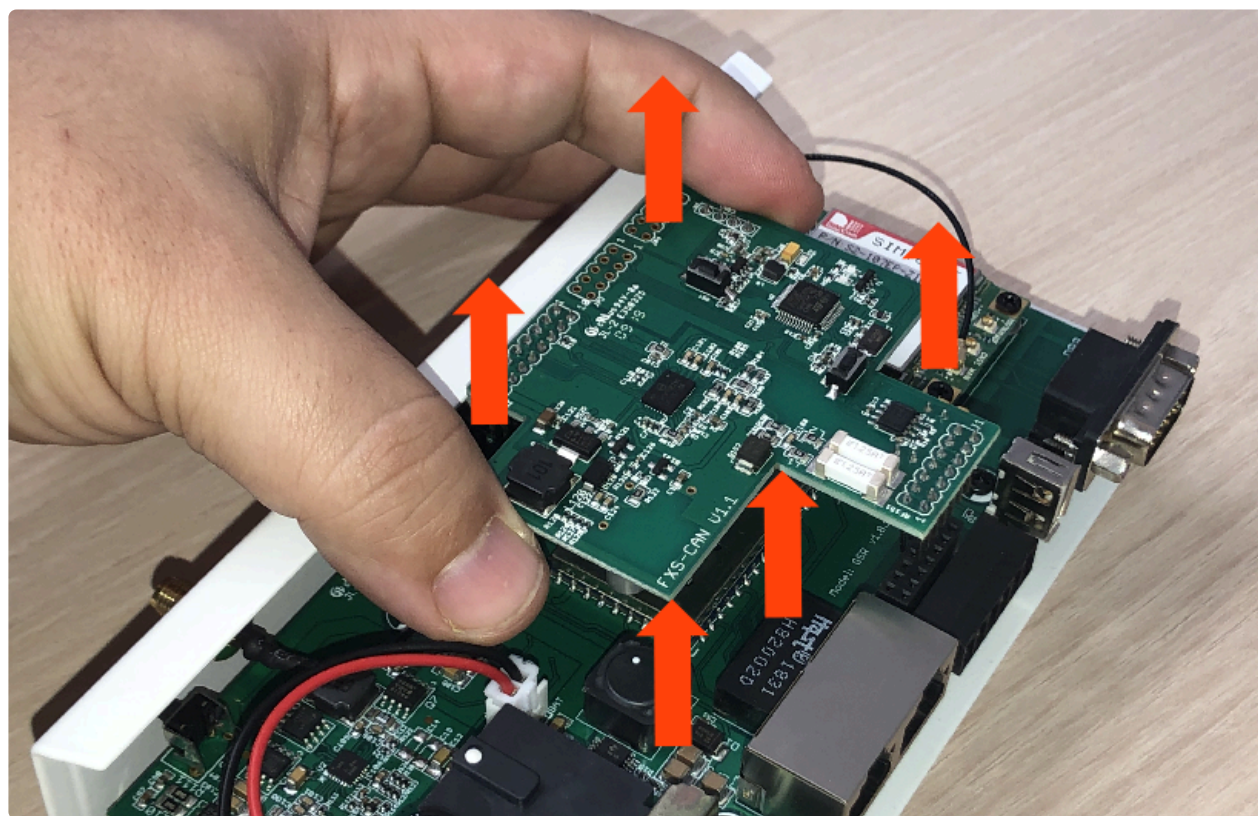
1. Retirar los 6 tornillos de la base y laterales



2. Deslizar la **tapa** hasta retirarla del **GSR**

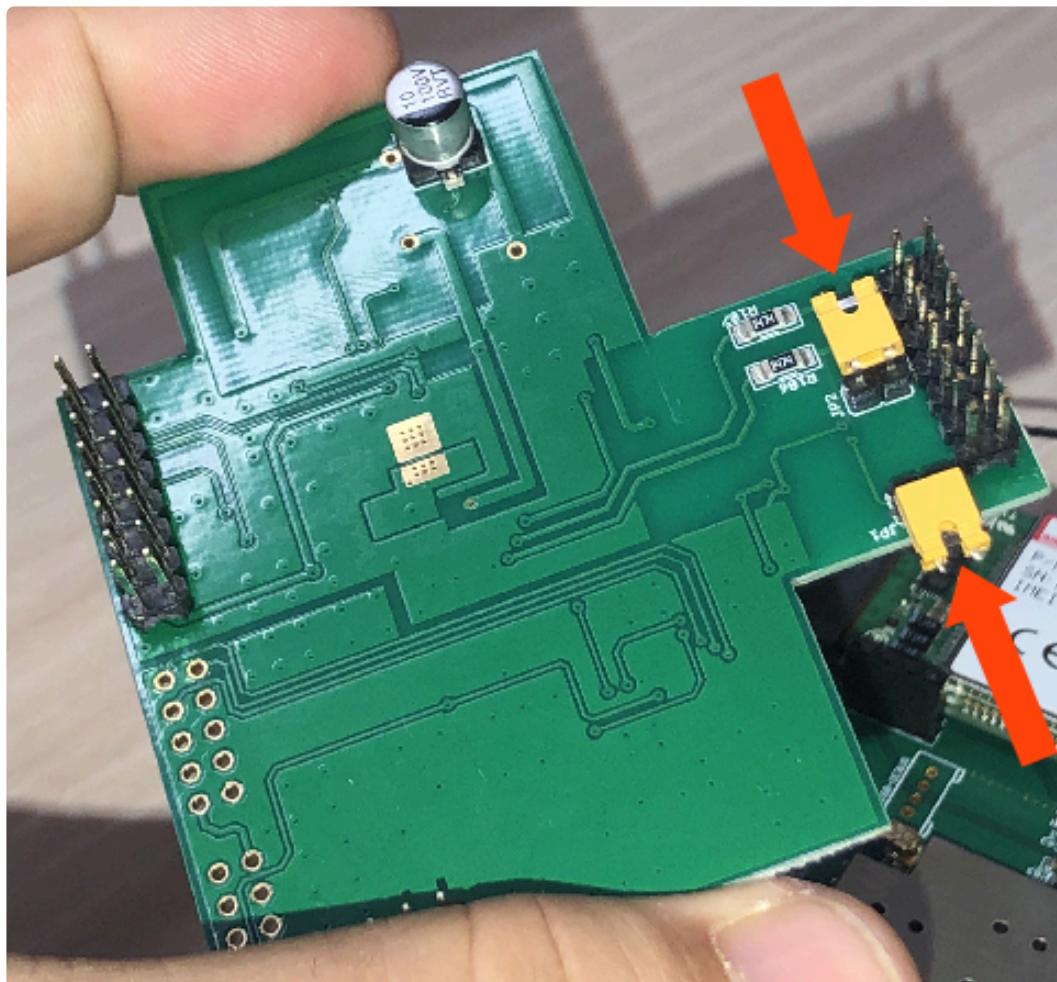


3. Retirar la placa **FXS-CAN** tirando suavemente y por igual por ambos lados

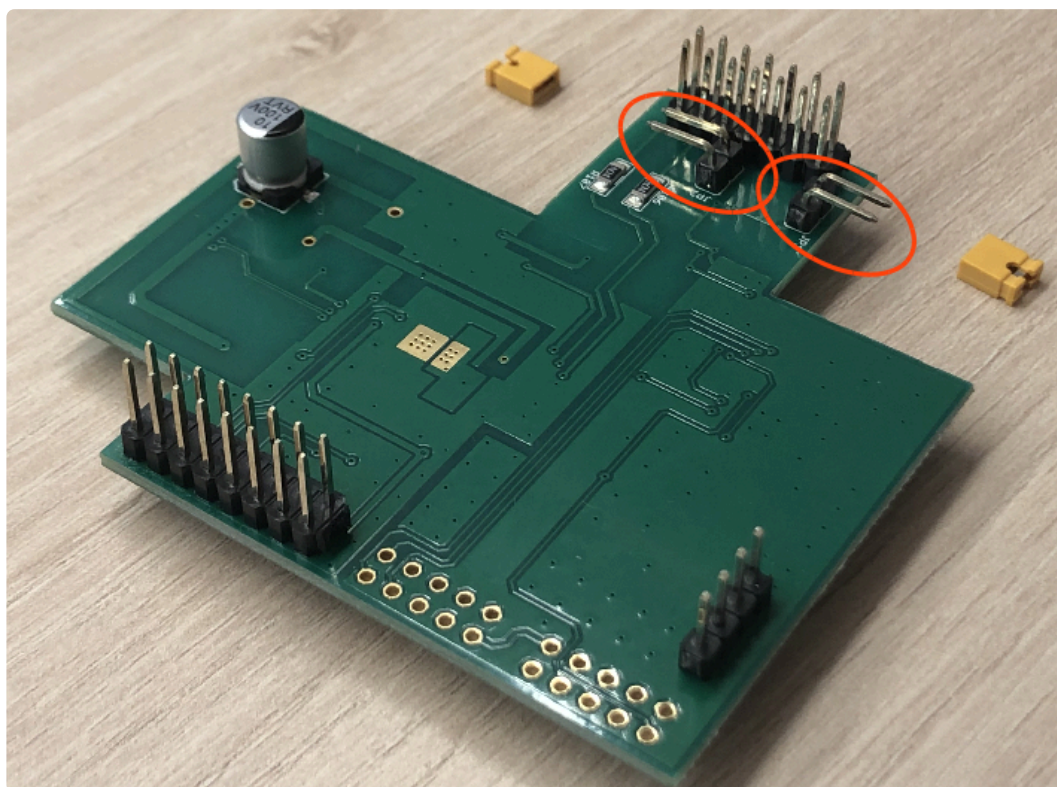


4. Dar la vuelta y verificar que los **jumpers** estén puestos



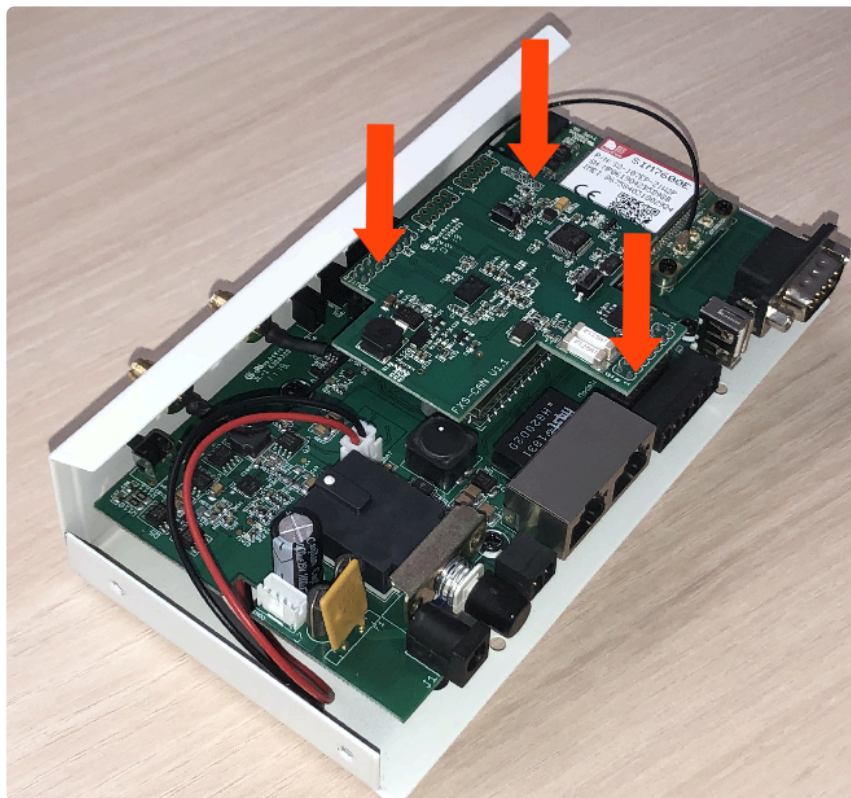


5. Retirar los **jumpers** para desactivar las resistencias



6. Colocar la **FXS-CAN** suavemente, confirmando que todos los pins estén alineados correctamente

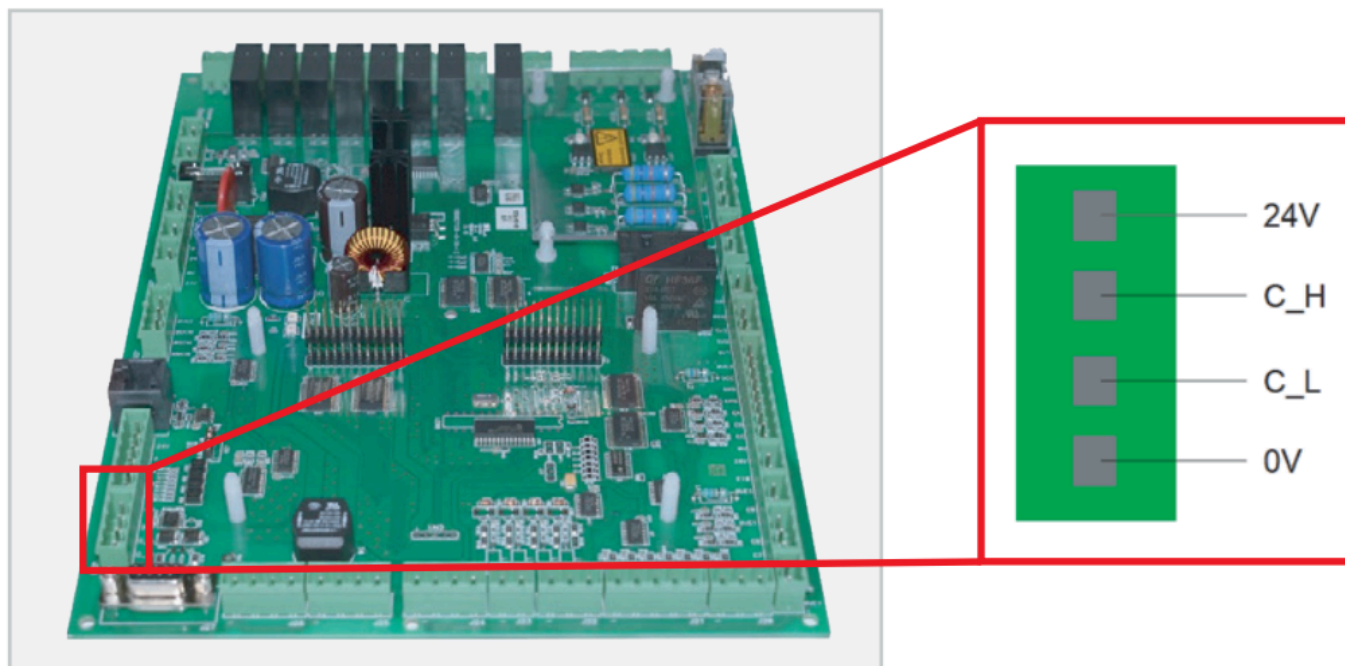




7. Invertir los pasos para montar el **GSR**

## 2. Conexión

1. Localizar el conector **J28** y conectar como se describe:

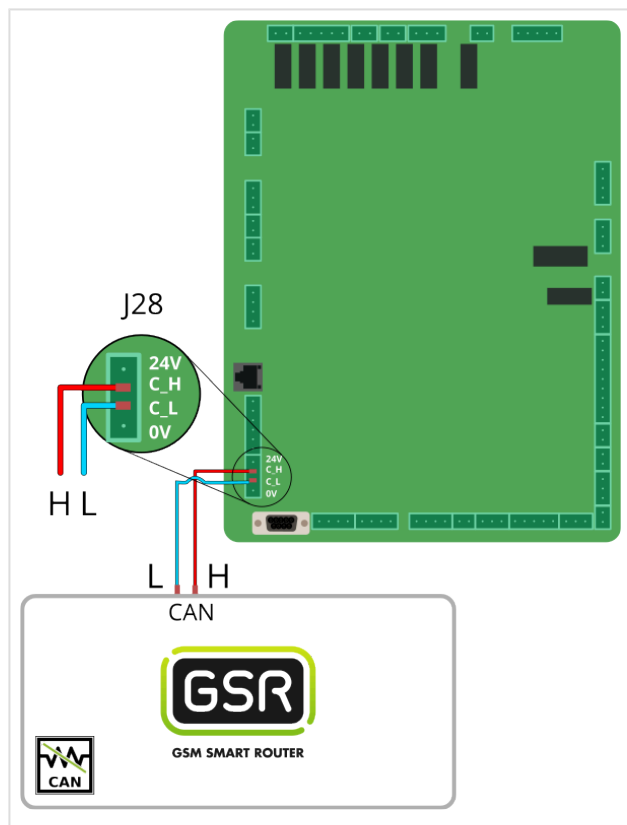


2. Localizar el conector **CAN** en el **GSR**.



3. Realizar la conexión.

Placa Controladora	CAN GSR
24V	-
C_H	H
C_L	L
0V	-



\* [Seguir los pasos en Configuración Plataforma](#)

# 2.1.8. OTIS

✿ [Antes de empezar el conexionado, siga la guía de \*\*Instalación y puesta en marcha\*\*](#)

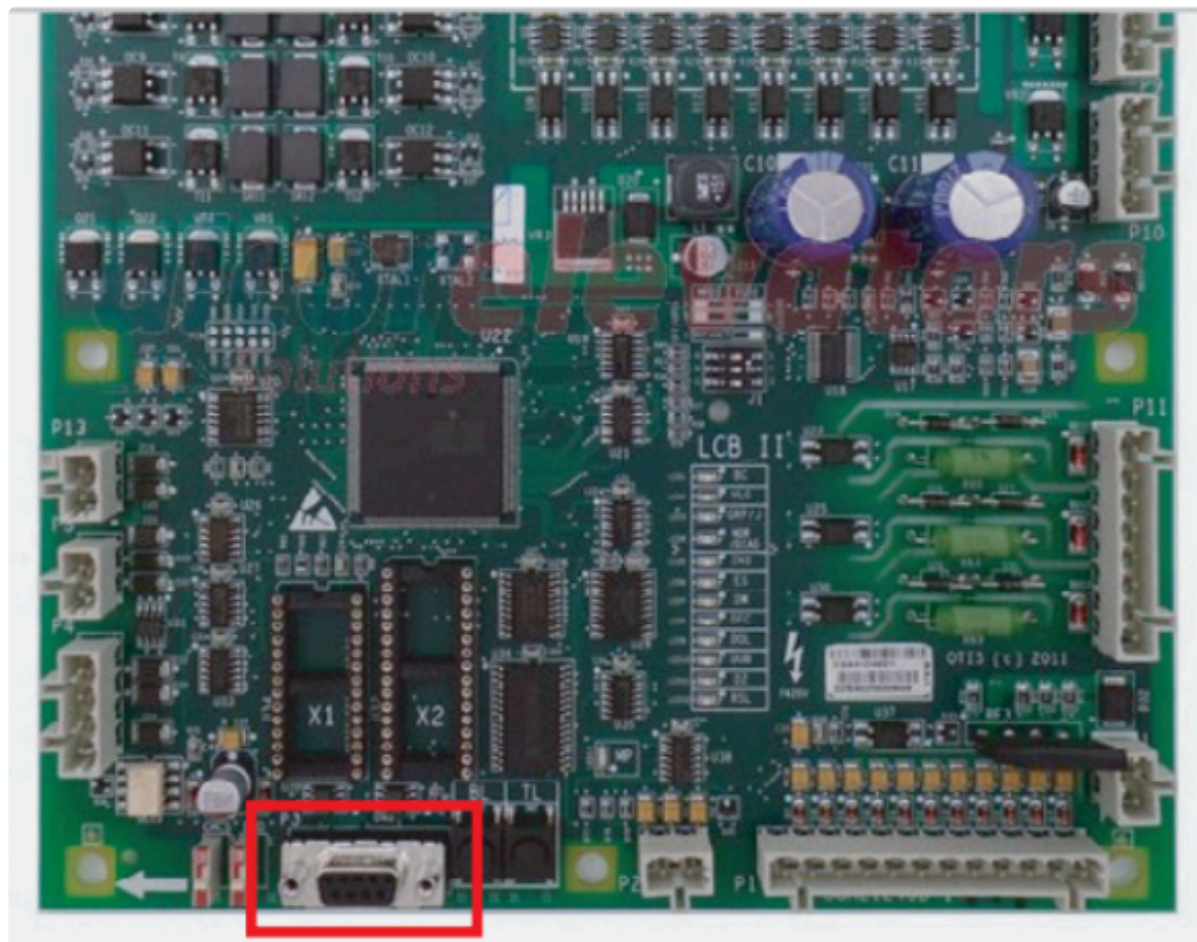
## 1. Conexiones disponibles para GSR

Opción RS-232	Opción USB
	

## 2. Conexión a maniobra

1. Localizar el conector **SVT** (OTIS 2000) o el conector **Service Tool** (OTIS Gen2) y realizar el cableado acorde a la etiqueta del cable. Conectar al conversor RS232-RS422/RS485 o USB-RS422/RS485.





2. Según el tipo de conexión en GSR usar uno de los esquemas inferiores.

**Conexión RS-232**



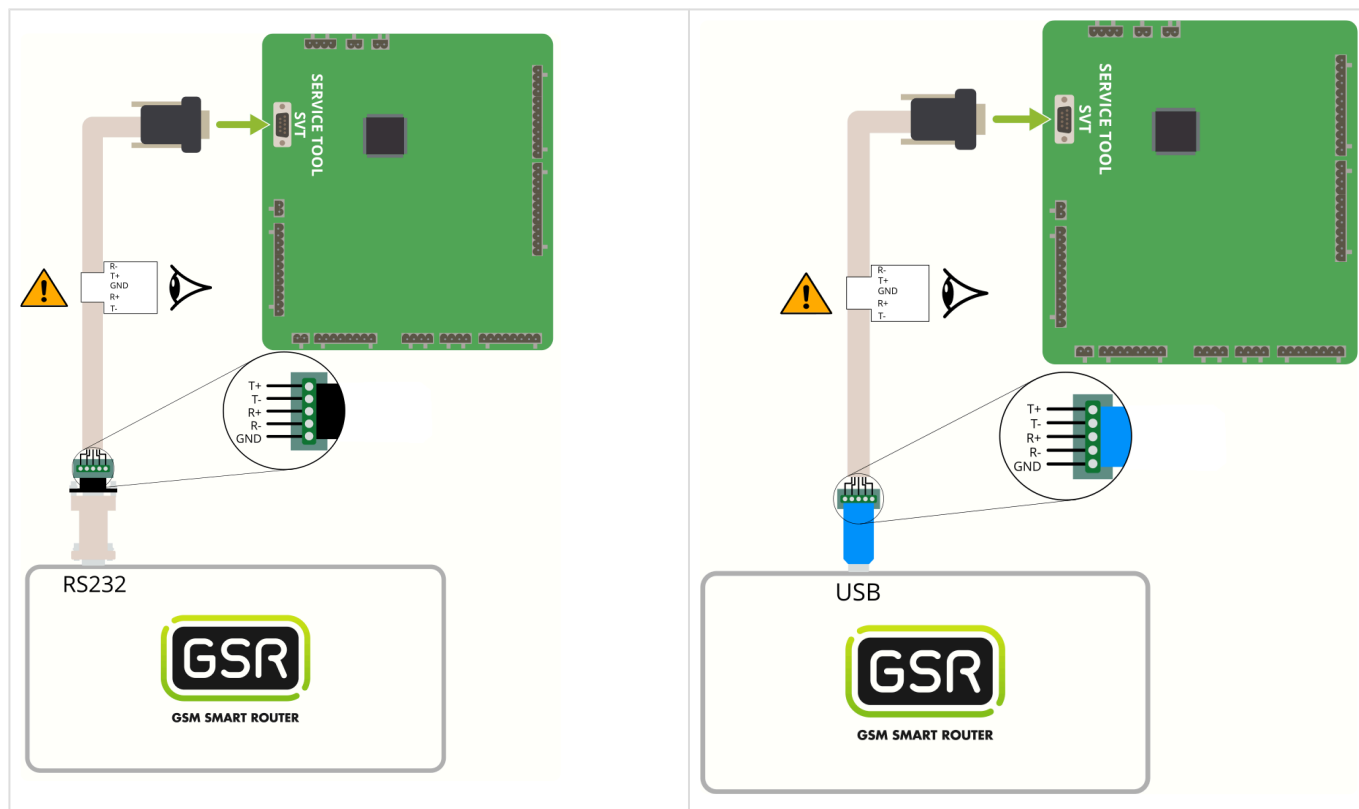
**Conexión USB**



3. Realizar la conexión.

**Conexión RS-232**

**Conexión USB**



 [Seguir pasos en Configuración Plataforma](#)

# 2.1.9. Rekoba EKM 66 / EKM 68

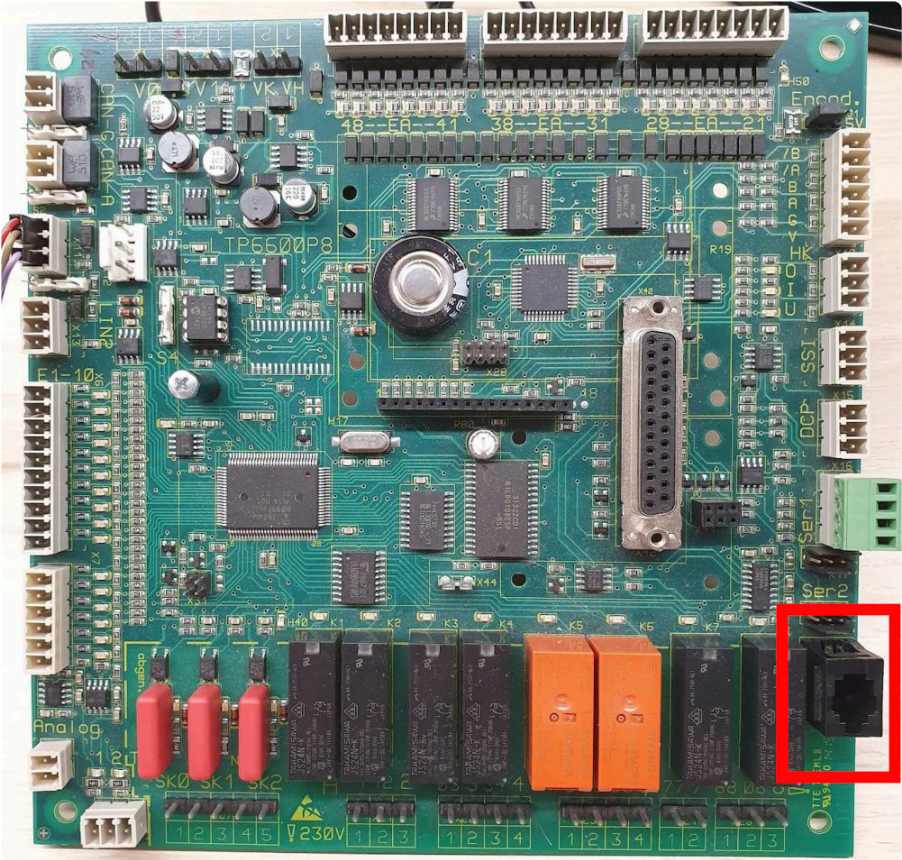
✿ [Antes de empezar el conexionado, seguir la guía de \*\*Instalación y puesta en marcha\*\*](#)

## 1. Conexiones disponibles para GSR

Opción RS232	Opción USB
	
Cable Rekoba RS232	Cable Rekoba USB

## 2. Conexión a maniobra

1. Localizar el conector **Term** y conectarlo como se describe.



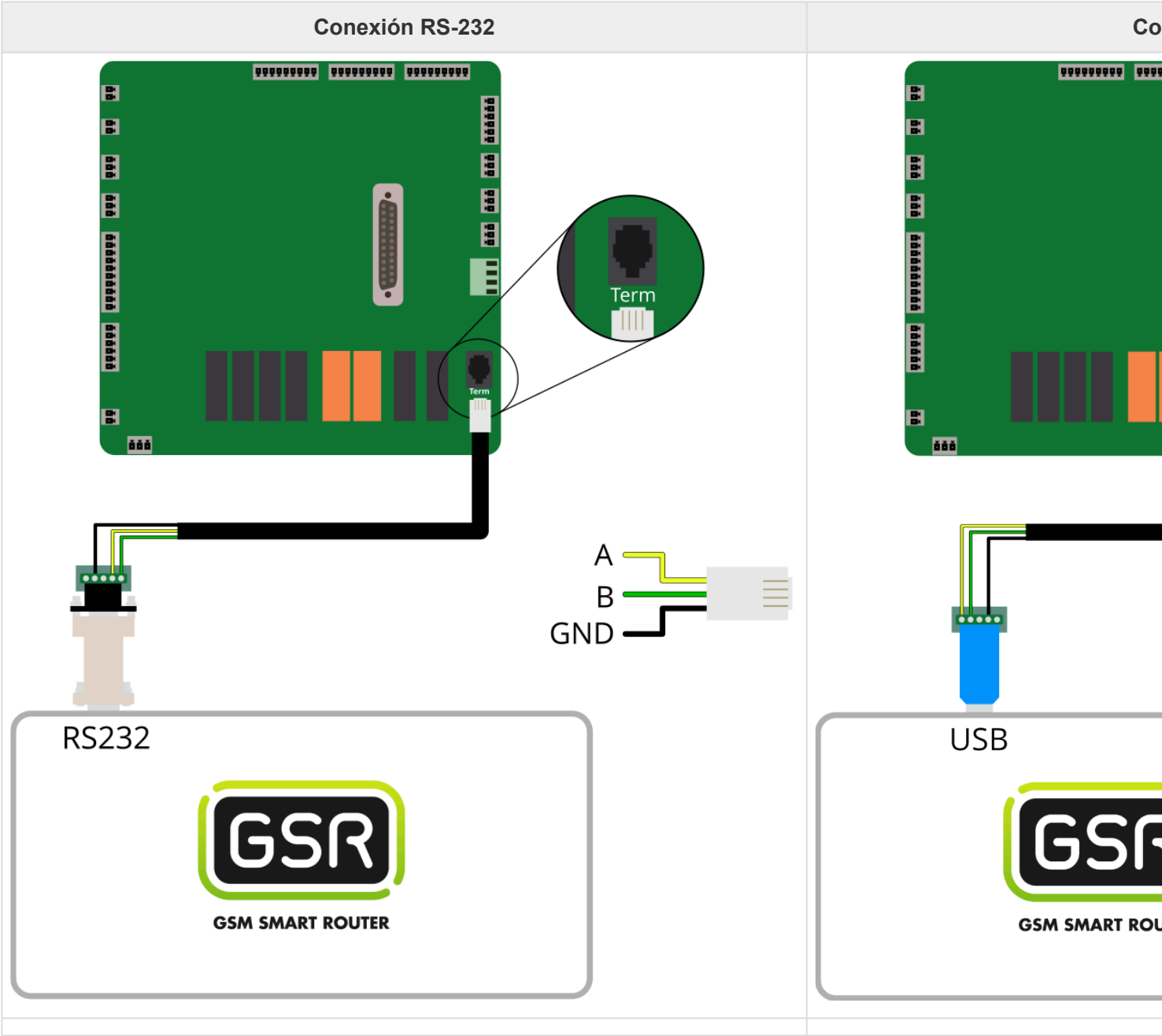
2. Según el tipo de conexión en GSR usar uno de los esquemas inferiores.

Conexión RS-232	Conexión USB

3. Realizar la conexión.

Conversor	Cable
A	Amarillo
B	Verde
GND	Negro





 [Seguir pasos en Configuración Plataforma](#)

## 2.1.10. Schindler 3300

✿ [Antes de empezar el conexionado, seguir la guía de \*\*Instalación y puesta en marcha\*\*](#)

### 1. Elementos necesarios

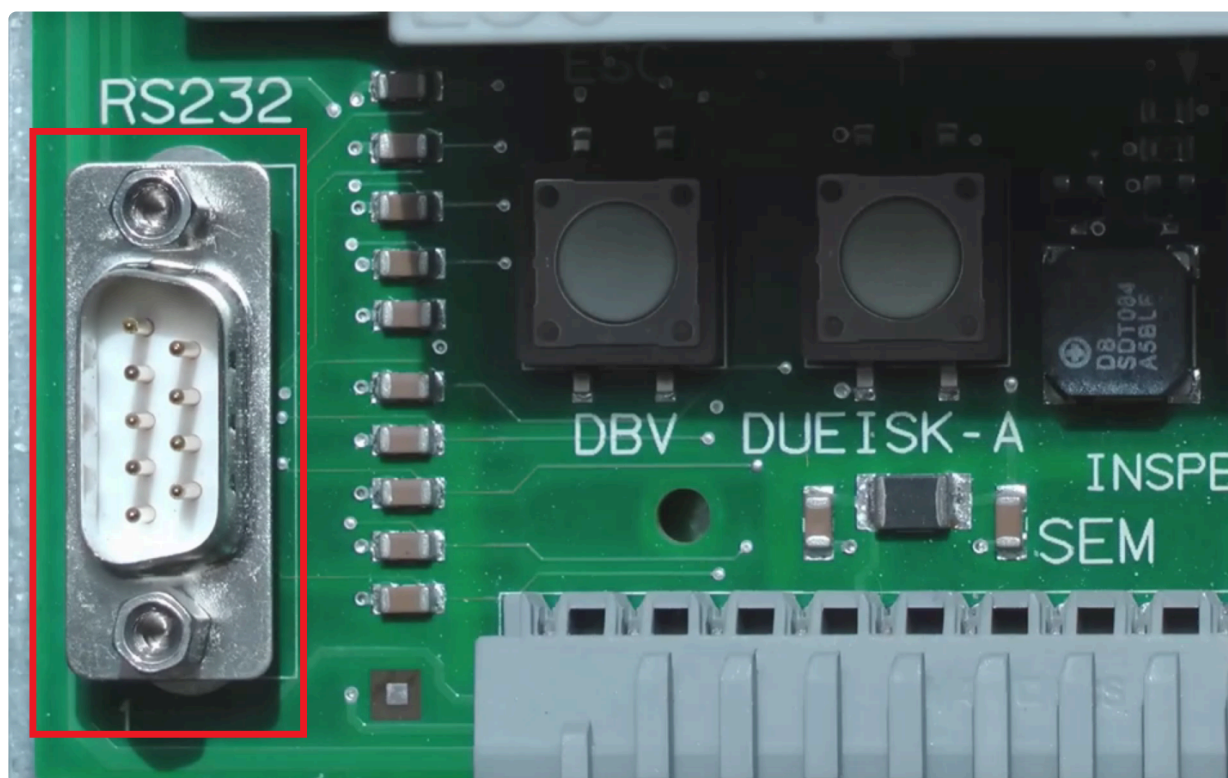
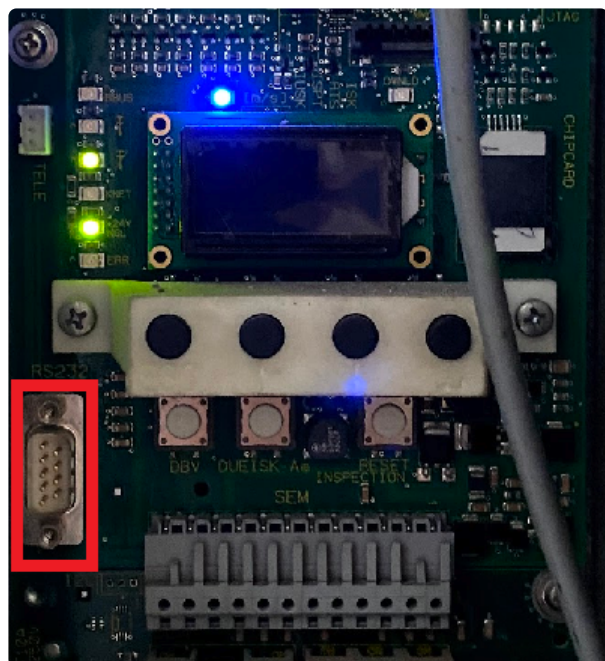
- Cable 0-modem RS-232



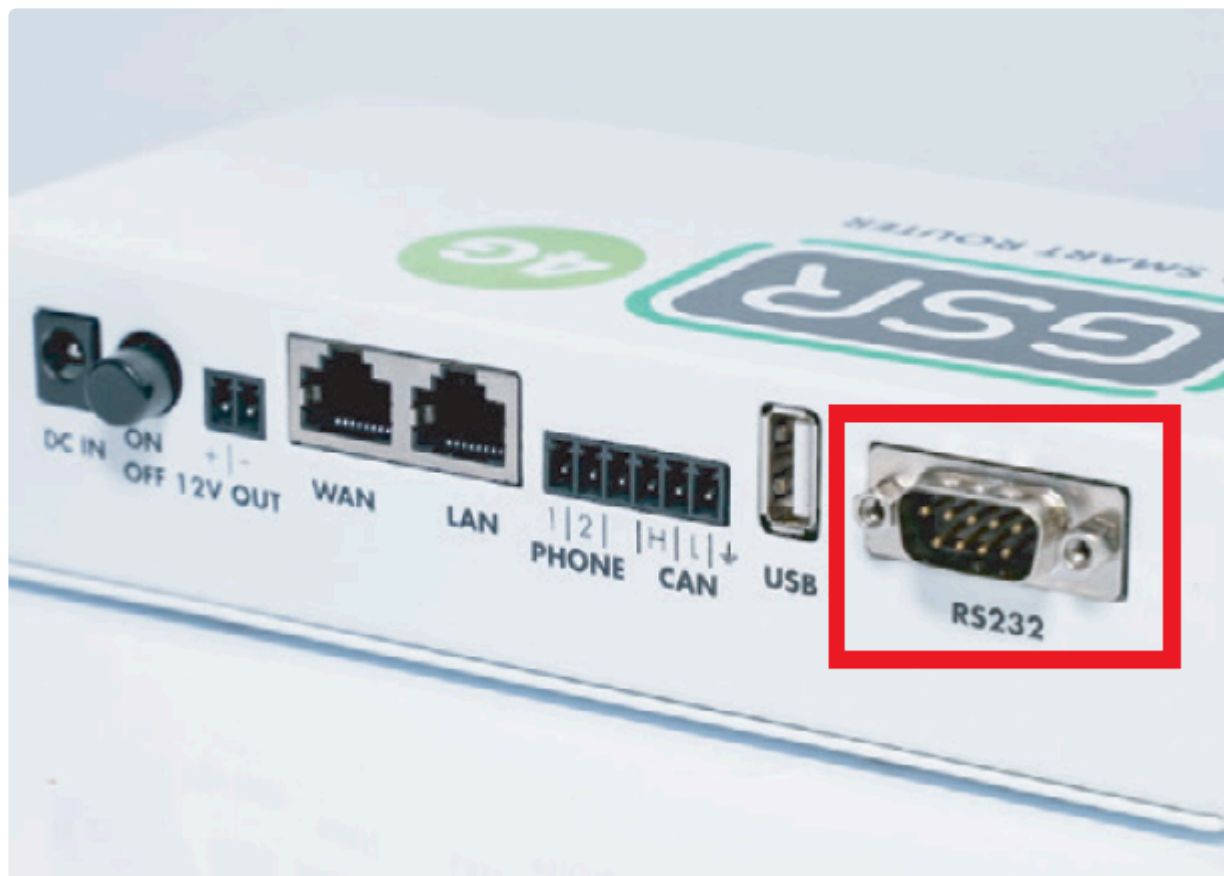
Cable Schindler

### 2. Conexión

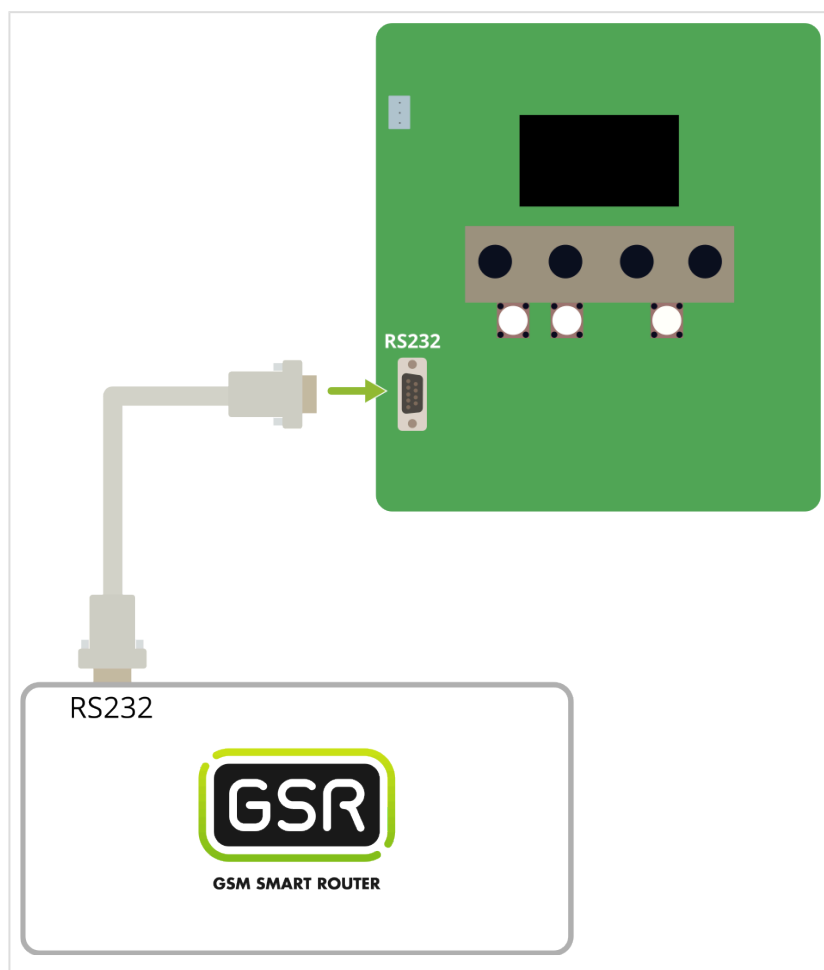
1. Localizar el conector **RS232**.



2. Conectar el cable 0-modem RS-232 al conector **RS232** y al puerto **RS232** del GSR.



### 3. Realizar la conexión.







[Seguir pasos en Configuración Plataforma](#)

## 2.1.11. Step AS380

\* [Antes de empezar el conexionado, seguir la guía de \*\*Instalación y puesta en marcha\*\*](#)

### 1. Elementos necesarios

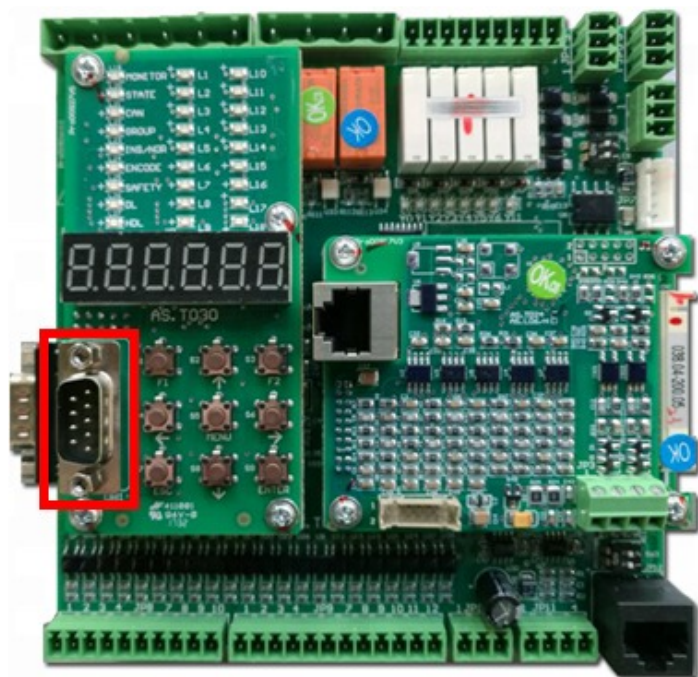
- Cable 0-modem RS-232



Cable Step

### 2. Conexión

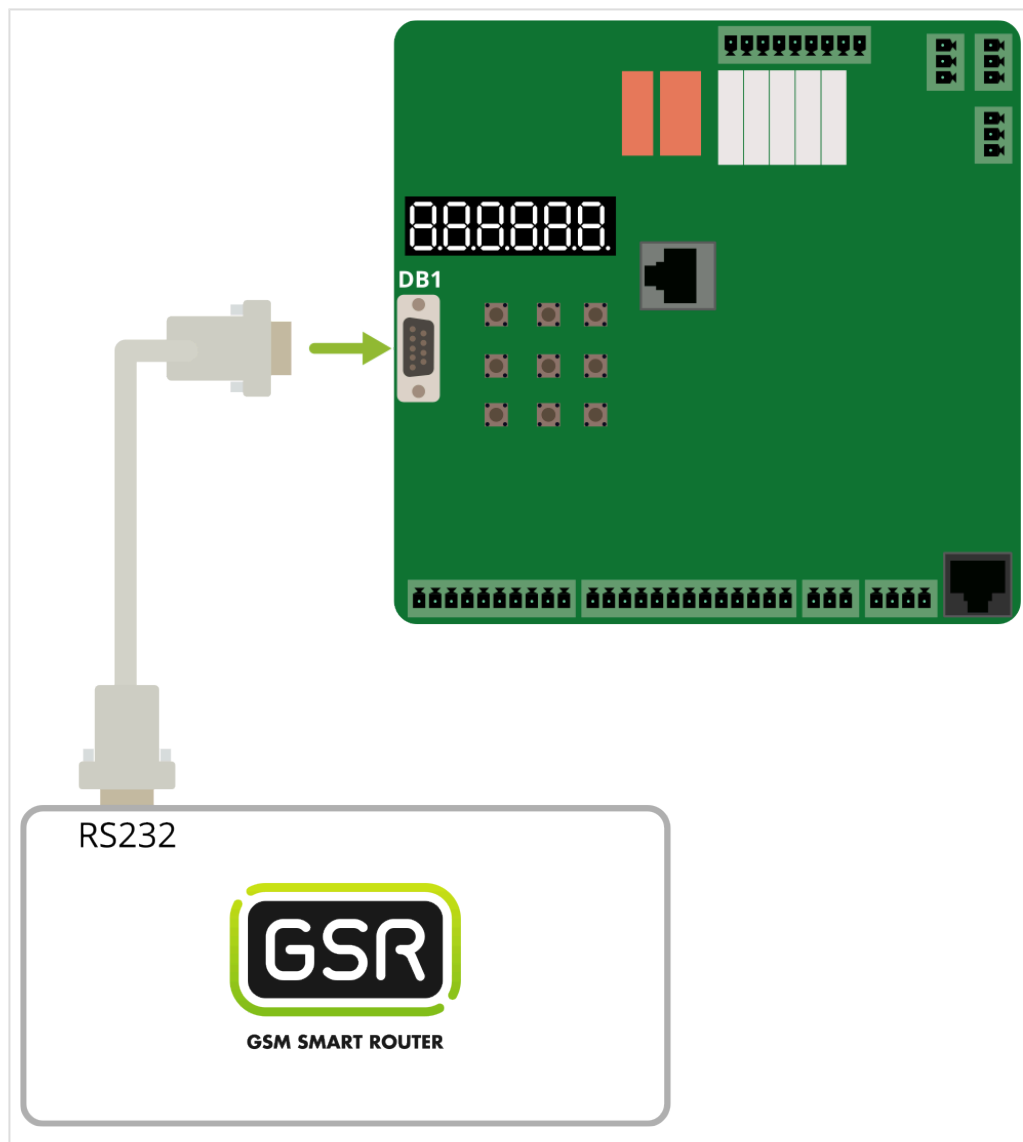
#### 1. Localizar el conector DB1



2. Localizar el conector **RS232** en el **GSR**.



3. Conectar el cable 0-modem RS-232 al conector **DB1** (maniobra) y al **RS232** (GSR).



\* [Seguir pasos en Configuración Plataforma](#)



## 2.1.12. Thyssen CMC3

✿ [Antes de empezar el conexionado, seguir la guía de \*\*Instalación y puesta en marcha\*\*](#)

### 1. Elementos necesarios

- Cable Thyssen **CMC3**



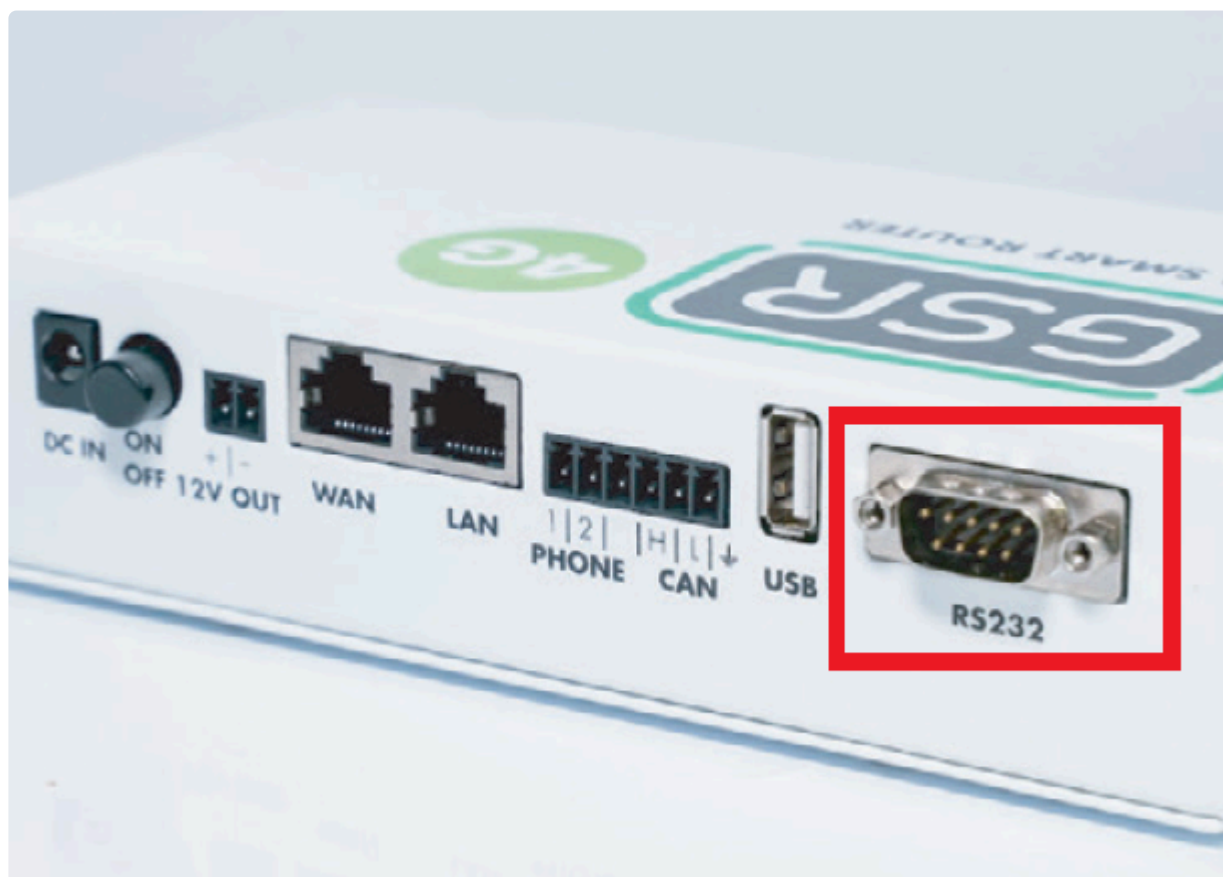
Cable TK CMC3

### 2. Conexión

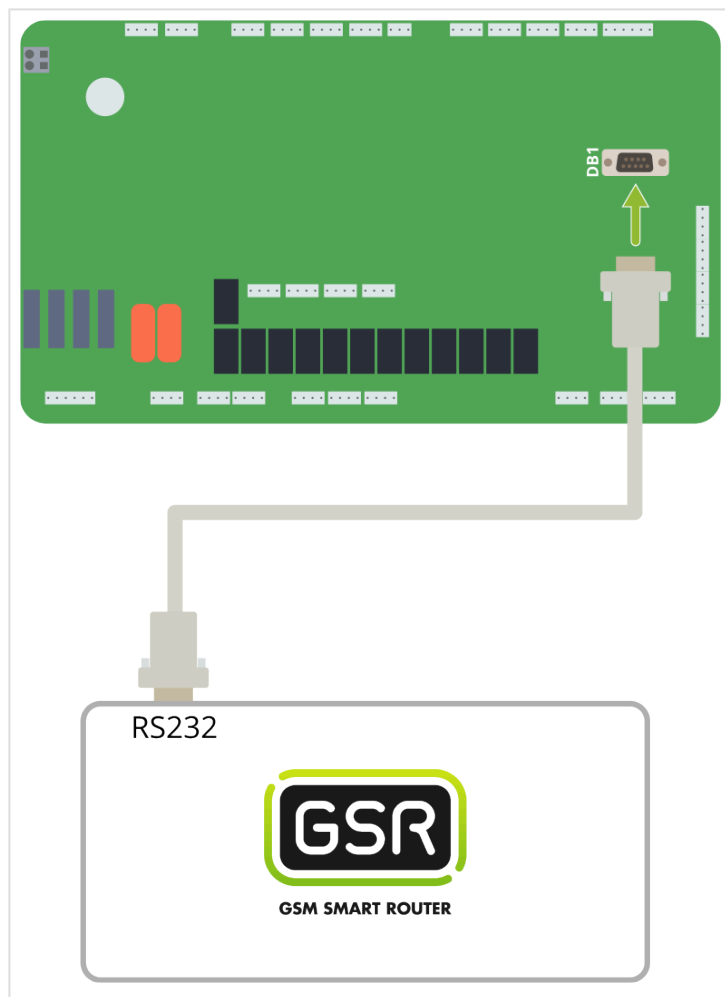
1. Localizar el conector **RS232**.



2. Conectar el cable Thyssen **CMC3** al conector **RS232** y al puerto **RS232** del GSR.



3. Realizar la conexión.



 [Seguir pasos en Configuración Plataforma](#)

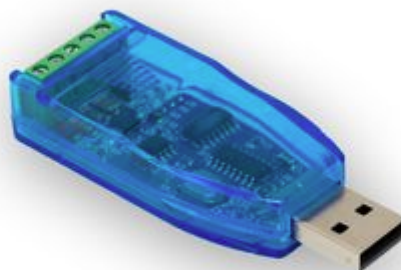
## 2.1.13. SJEC

---

✿ [Antes de empezar el conexionado, seguir la guía de \*\*Instalación y puesta en marcha\*\*](#)

### 1. Material necesario

- Adaptador USB a RS422/485

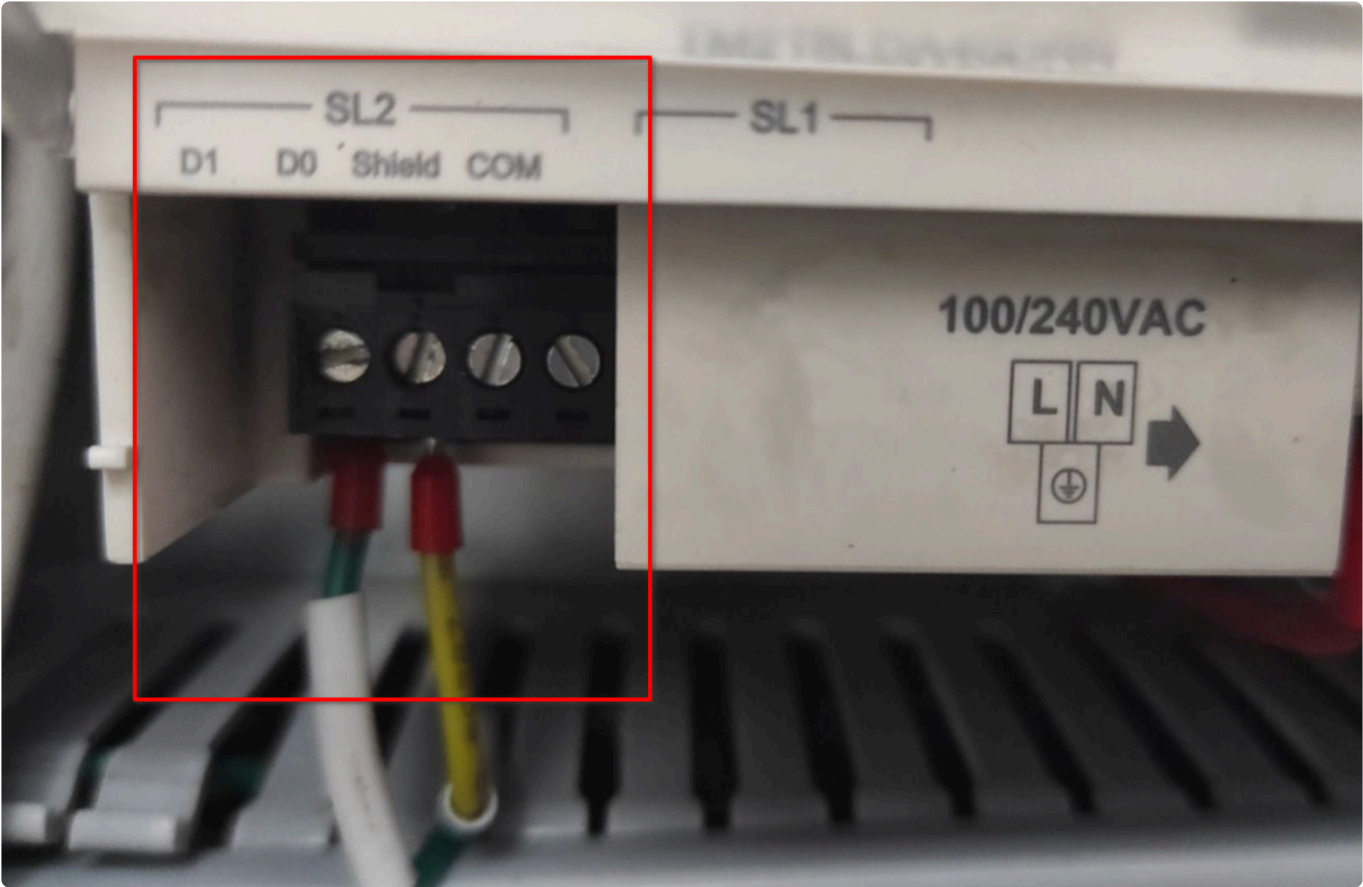


- 3x Cable eléctrico de sección inferior a 0.75mm<sup>2</sup> (16 AWG) (no suministrado)

### 2. Conexión a maniobra

- Localizar el conector SL2

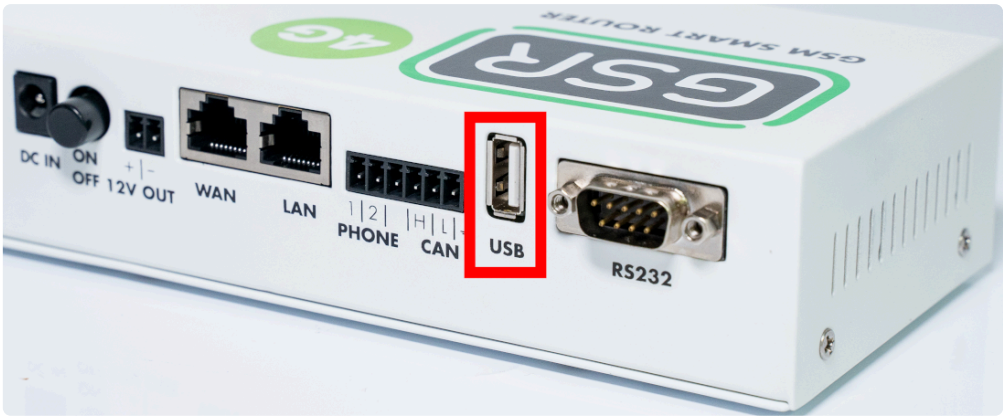




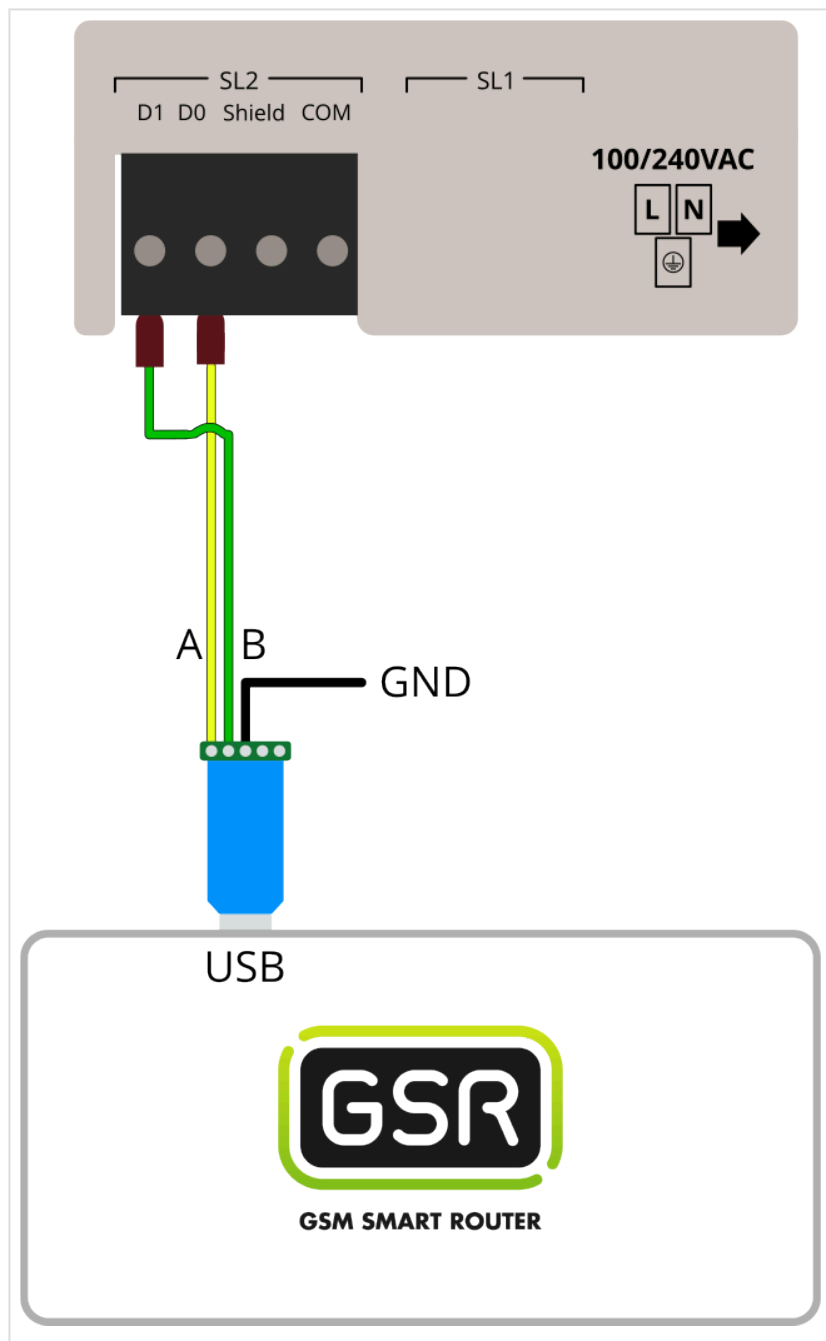
- Realizar las siguientes conexiones al adaptador USB a RS422/RS485

Conector SL2	Adaptador USB a RS422/RS485
D0	1
D1	2

- Conectar al terminal 5 del adaptador USB a RS422/RS485 a una toma de tierra del PLC
- Localizar el conector USB del GSR



- Conectar el adaptador USB a RS422/RS485 al puerto USB del GSR



\* [Seguir pasos en Configuración Plataforma](#)

## 2.2. Variadores de Frecuencia



---

[Fuji Frenic LM2A](#)

# 2.2.1. Fuji Frenic LM2A

✿ [Antes de empezar el conexionado, seguir la guía de \*\*Instalación y puesta en marcha\*\*](#)

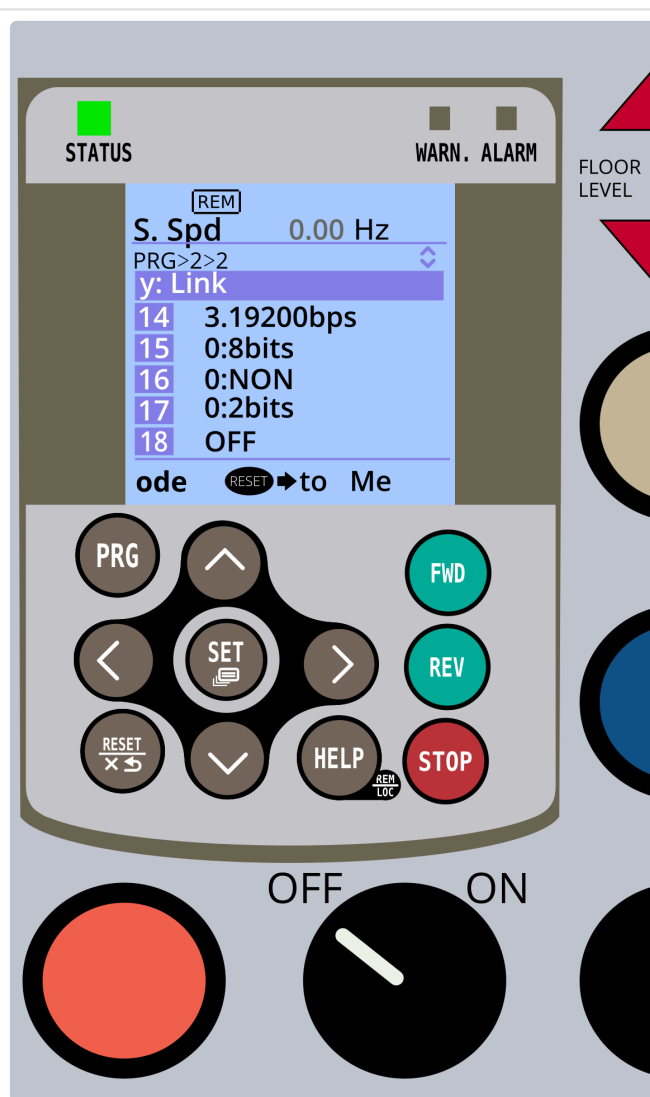
## 1. Conexiones disponibles para GSR

Opción RS232	Opción USB
	

## 2. Conexión a variador de frecuencia

1. Configurar el Variador Fuji Frenic LM2A asignándole las variantes tal y como se muestra en las siguientes imágenes:

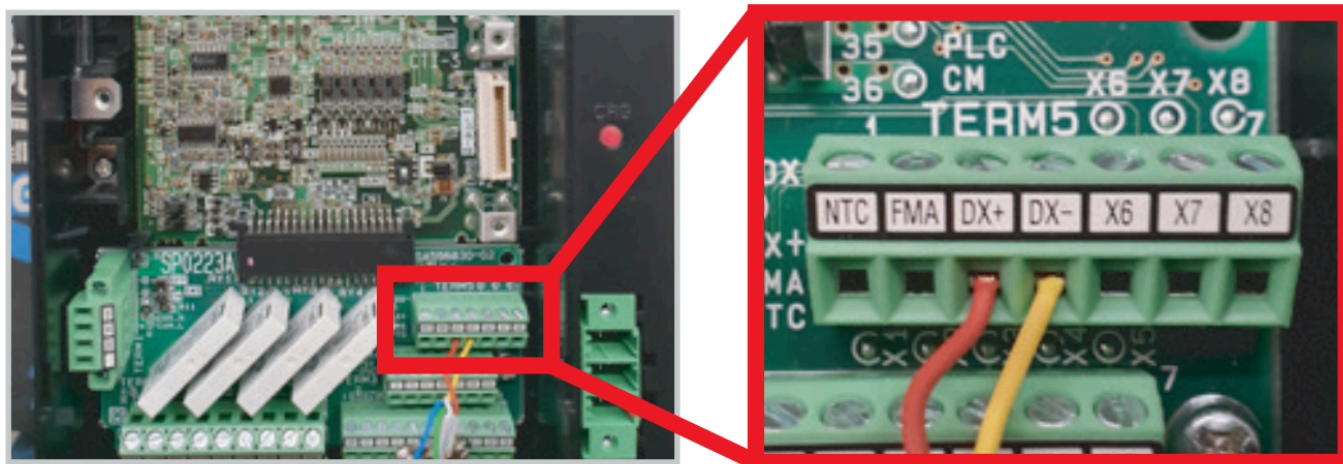




2. Quitar el terminal de control y retirar el tornillo indicado.



3. Quitar la carcasa frontal, localizar el conector **TERM5** y conectarlo como se describe.



4. Según el tipo de conexión en GSR, usar uno de los esquemas inferiores.

Conexión RS-232

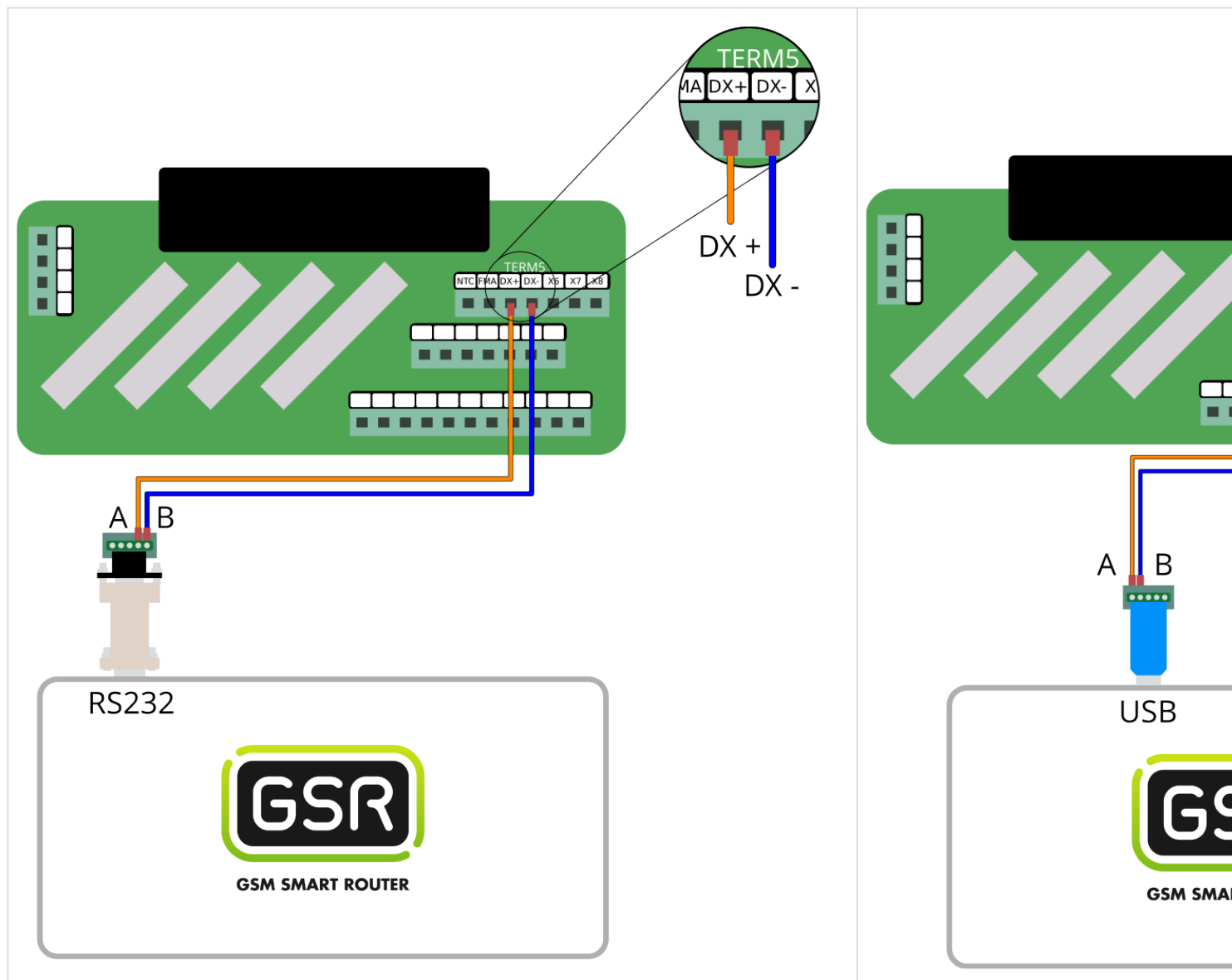
Conexión USB



5. Realizar la conexión.

Placa VVVF	Conversor 485
DX+	A
DX-	B

Conexión RS-232	Co
-----------------	----



\* [Seguir pasos en Configuración Plataforma](#)



## 2.3. Webserver

1. Acceder a la plataforma **Net4Machines Smart Control**.

URL: <https://manager.net4machines.com/>

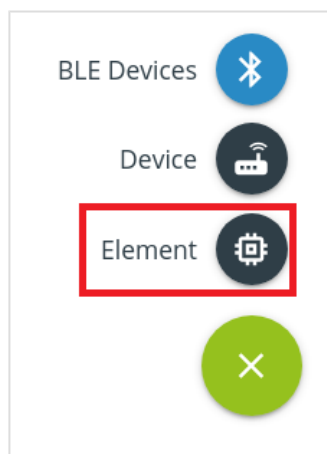
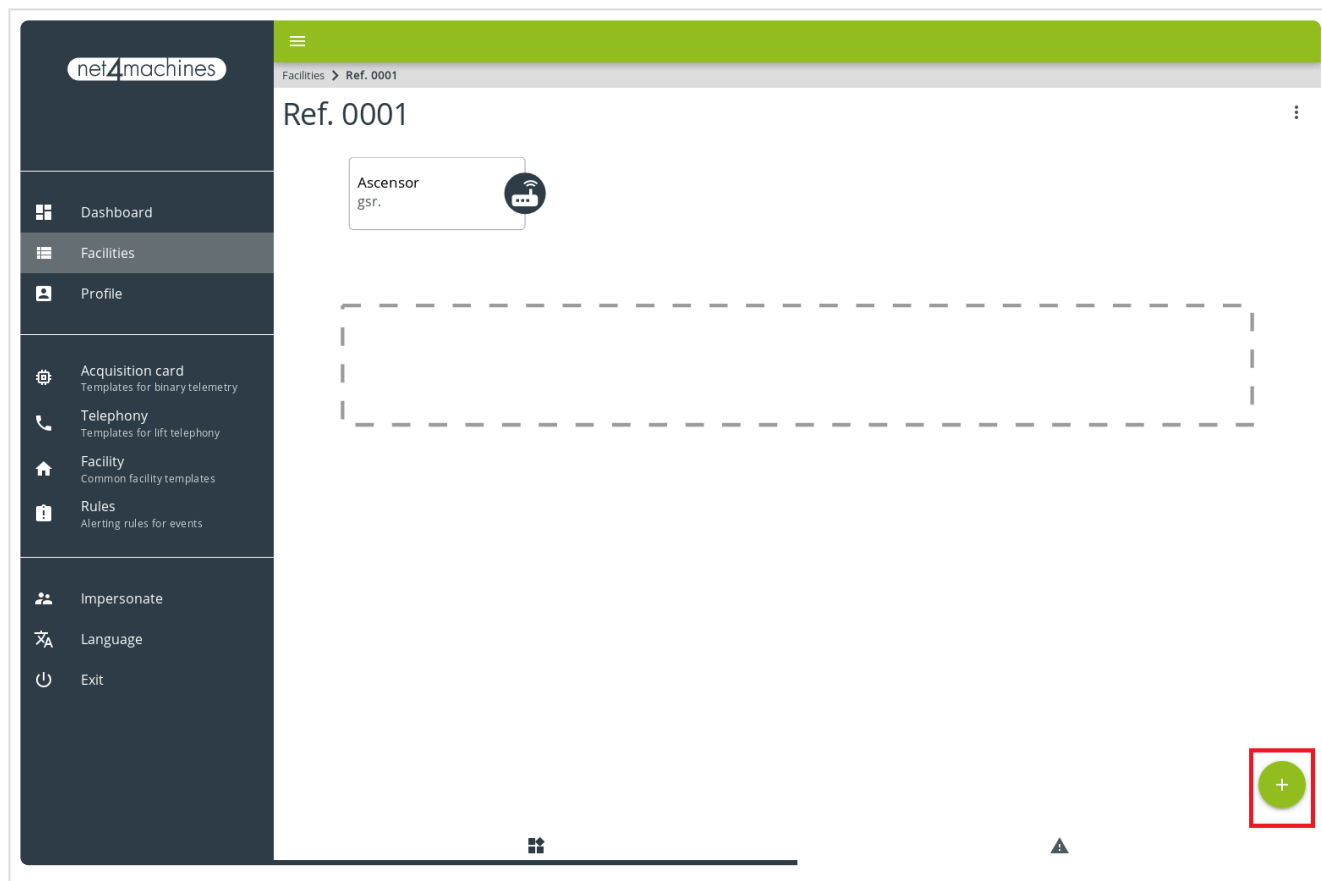
The image shows a web browser window displaying the login page for Net4Machines. At the top center is the Net4Machines logo, which consists of a stylized network of yellow nodes connected by lines, with the text 'net4machines' in a black rounded rectangle below it. Below the logo is a white rectangular box with a subtle shadow. Inside this box, there are two input fields: the first is labeled 'Email' and the second is labeled 'Contraseña'. Below these fields is a large, rounded green button with the word 'ACCEDER' in white capital letters. Below the button, centered, is a link that says 'Recuperar contraseña'.

Se observa la siguiente vista general:



En Instalaciones, seleccionar la instalación.

2. Una vez dentro de la instalación, añadir un nuevo Elemento desde la opción que se encuentra en la parte baja de la pantalla, a la derecha:



Escribir la Referencia y seleccionar Tipo y Modelo, tal y como se muestra en la imagen:

## Añadir elemento

### Referencia

Tipo

webserver

Modelo

v1

CANCELAR

CREAR



No cierre esta página hasta terminar el conexionado.

3. Es importante adecuar la IP de la maniobra al rango de IP del GSR, asignándole una IP en la que el ID de red sea: 192.168.255 y el ID de host sea un número comprendido entre el 50 y el 90.



Ejemplo de IP válida: **192.168.255.70**

Esta será la IP local del webserver.

4. Acceder a la página siguiente e ingresar credenciales:

URL: <https://app.n4m.zone/>

Accounts

Account user: 

Reclaim

Export

New account

Refresh

Show 10 of 15,400 elements

Search:

Show/Hide columns

Hostname	Reference	User	IP	Online	Type	Other	ICC	3G Data	Month traffic
Filter...	Filter...	Filter...	Filter...	Filter...	Filter...	Filter...	Filter...	Filter...	Filter...
GSR			10.100.7.196	OFFLINE		RB			0 bytes
			10.100.7.80	OFFLINE		RB			0 bytes
zju11z3s			10.172.173.2	OFFLINE		RB			0 bytes
admin.chinaaws2n4m		1p86k9h8	10.172.173.1	OFFLINE					0 bytes
			10.173.174.175	ONLINE					277.12 GB
			10.72.72.107	OFFLINE					0 bytes
			10.0.0.84	OFFLINE		DS RB			0 bytes
			10.72.122.6	OFFLINE					0 bytes
			10.72.112.42	ONLINE					1.30 MB
			10.72.104.219	OFFLINE					0 bytes

Previous

1

2

3

4

5

...

1540

Next

En Search escribir la MAC del GSR. Aparecerá en la lista, selecciónelo.

Desplegar el menú Configuración Avanzada.



Cuenta
Volver

Configuración
Estadísticas
Alertas

Guardar
Eliminar

**Hostname** ⓘ  
  
Elige un dominio y un nombre único.

**Referencia**  
  
Nombre descriptivo para la cuenta.

**Usuario** ⓘ  
  
Usuario para autenticarse en la VPN.

**IP**  
 ·  ·   
Para recibir una IP nueva selecciona el rango deseado. Si se especifica el 3º y/o 4º número de IP, la primera IP mayor o igual disponible será utilizada.

**Contraseña** ⓘ  
 ·   
Contraseña para autenticarse en la VPN. Será generada automáticamente si se deja vacía.

Configuración Básica +

**Configuración Avanzada +**

Configuración NAT +

Campos personalizados +

En Comandos IPTABLES de conexión, pulsar Editar y escribir:

```
nat <PUERTO_GSR> <IP_LOCAL_WEBSERVER> <PUERTO_LOCAL_WEBSERVER>
```

Configuración Avanzada +

**Cuenta Virtual**  
  
Una cuenta virtual no se conecta a la VPN directamente, en su lugar se conecta a través de una cuenta gateway.

**Gateways**  
  
Lista de IPs de gateway a través de los cuales la cuenta se conectará a la VPN.

**Cuenta Gateway**  
  
Una cuenta gateway retransmitirá el tráfico para otras cuentas.

**Gateways por Defecto**  
  
Cuando esta cuenta envía tráfico a través de la VPN a una IP fuera de la VPN, retransmite el tráfico a uno de estos gateways.

**Reiniciar conexión**  
  
Algunas acciones necesitan que la cuenta reinicie su conexión con la VPN para aplicar sus campos, éste campo se activará automáticamente cuando cambies un campo que necesite reinicio.

**Comandos IP de conexión** ⓘ  
  
  
Comandos IP a ejecutar tras la conexión de la cuenta.

**Comandos IP de desconexión** ⓘ  
  
  
Comandos IP a ejecutar tras la desconexión de la cuenta.

**Comandos IPTABLES de conexión** ⓘ  
  
  
Comandos IPTABLES a ejecutar tras la conexión de la cuenta.

**Comandos IPTABLES de desconexión** ⓘ  
  
  
Comandos IPTABLES a ejecutar tras la desconexión de la cuenta.

Para el PUERTO\_GSR, usar el puerto 8040, 8050, 8060... En caso de tener más elementos, es importante usar un puerto distinto a los ya asignados.

La IP\_LOCAL\_WEBSERVER es la IP fijada en el paso 3.

El PUERTO\_LOCAL\_WEBSERVER, que es el segundo número de puerto, será el puerto por el que va a emitir la información la maniobra. El puerto estándar para los webserver es el puerto 80.

**Comandos IPTABLES de conexión ?**

+ Añadir ▾ Limpiar ✓ Hecho 

x nat 8040 192.168.255.70 80






GSR\_PORT IP\_LOCAL\_WEBSERVER LOCAL\_WEBSERVER\_PORT

Comandos IPTABLES a ejecutar tras la conexión de la cuenta.

Una vez terminado, pulsar Hecho.


**! ¡No olvide pulsar en Guardar una vez haya terminado este paso!**

**Grupos de Alerta**


**Hostname** 

example.gsr.

Elige un dominio y un nombre único.

**Usuario** 

Usuario para autenticarse en la VPN.

**Contraseña** 

\*\*\*\*\*

Contraseña para autenticarse en la VPN. Será generada automáticamente si se deja vacía.

**Configuración Básica** ▸

**Configuración Avanzada** ▾

**Cuenta Virtual**

☐ OFF

Una cuenta virtual no se conecta a la VPN directamente, en su lugar se conecta a través de una cuenta gateway.

**Gateways**

Lista de IPs de gateway a través de los cuales la cuenta se conectará a la VPN.

**Cuenta Gateway**

☐ OFF

Una cuenta gateway retransmitirá el tráfico para otras cuentas.

**Gateways por Defecto**

Cuando esta cuenta envía tráfico a través de la VPN a una IP fuera de la VPN, retransmite el tráfico a uno de estos gateways.

**Reiniciar conexión**

Algunas acciones necesitan que la cuenta reinicie su conexión con la VPN para aplicar sus campos, éste campo se activará


**Referencia**

Nombre descriptivo para la cuenta.


**IP**

Mantener IP actual ▾ 0-255 0-255

Para recibir una IP nueva selecciona el rango deseado. Si se especifica el 3º y/o 4º número de IP, la primera IP mayor o igual disponible será utilizada.


**Comandos IP de conexión** 

Comandos IP a ejecutar tras la conexión de la cuenta.

**Comandos IP de desconexión** 

+ Añadir ▾ Limpiar ✓ Hecho

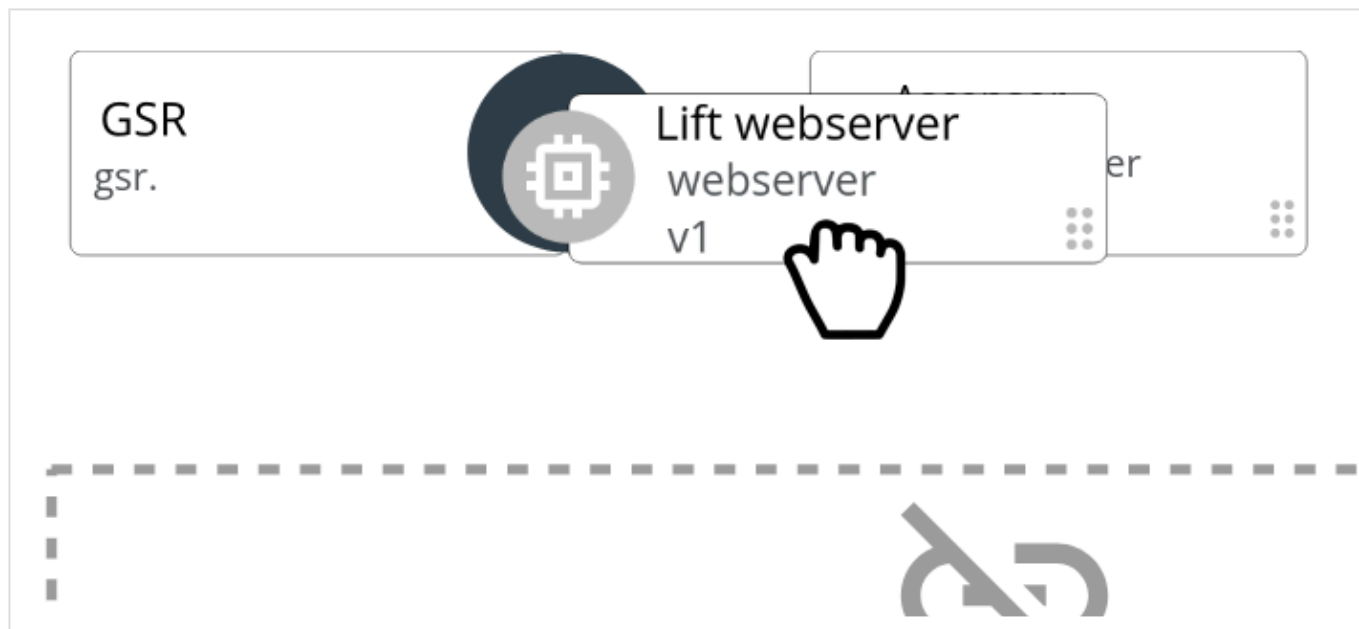
Comandos IP a ejecutar tras la desconexión de la cuenta.

**Comandos IPTABLES de conexión** 

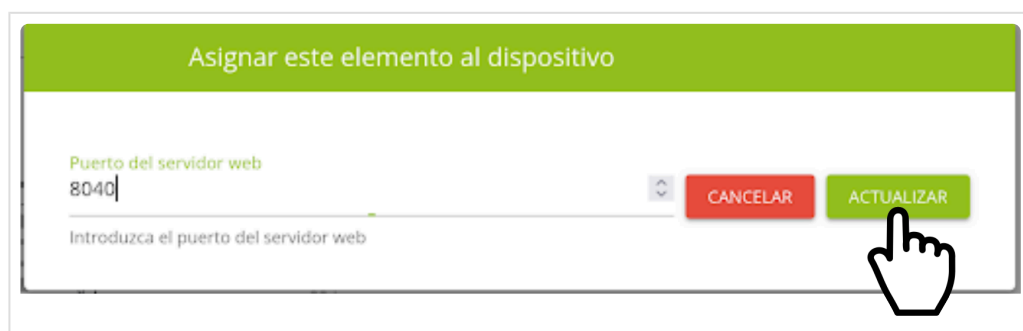
nat 8040 192.168.255.70 80

Comandos IPTABLES a ejecutar tras la conexión de la cuenta.

**5. Regresar a la página que no ha cerrado en el paso 2 y enlazar el elemento:**  
 Seleccionar y arrastrar, manteniendo seleccionado el elemento, hasta el dispositivo GSR.



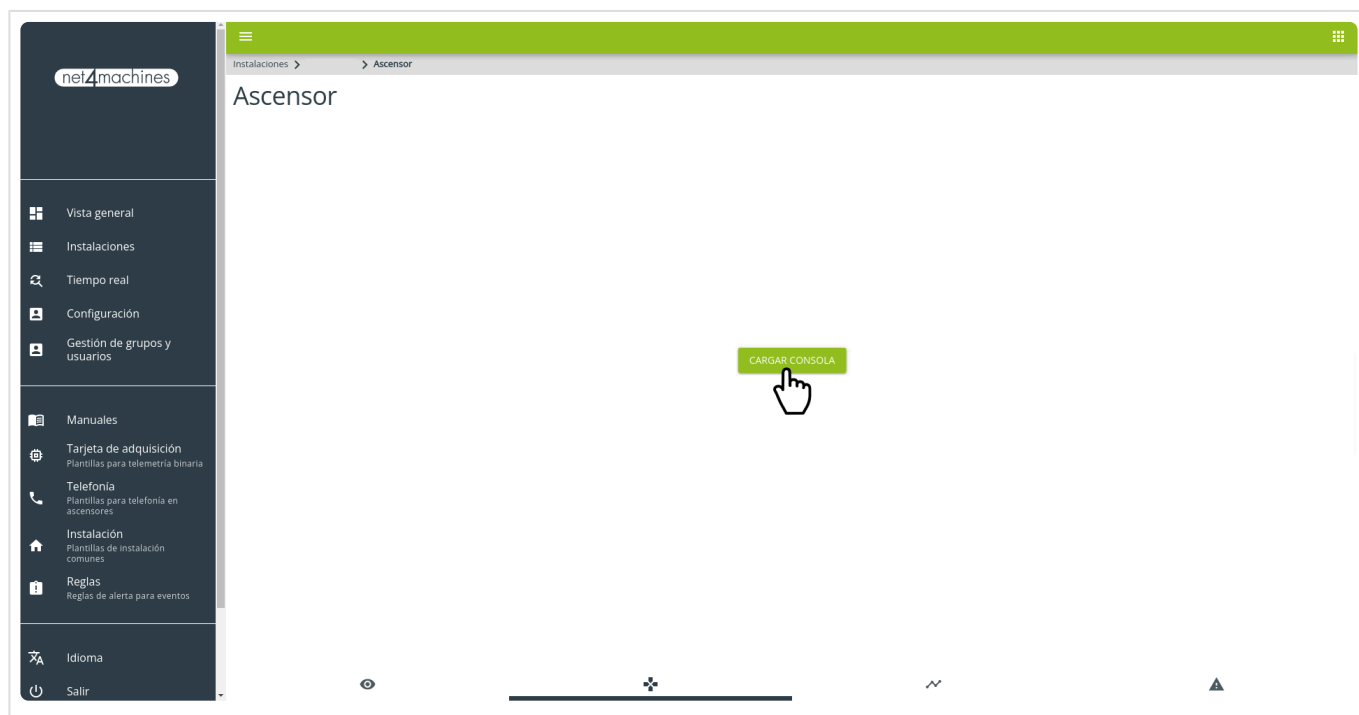
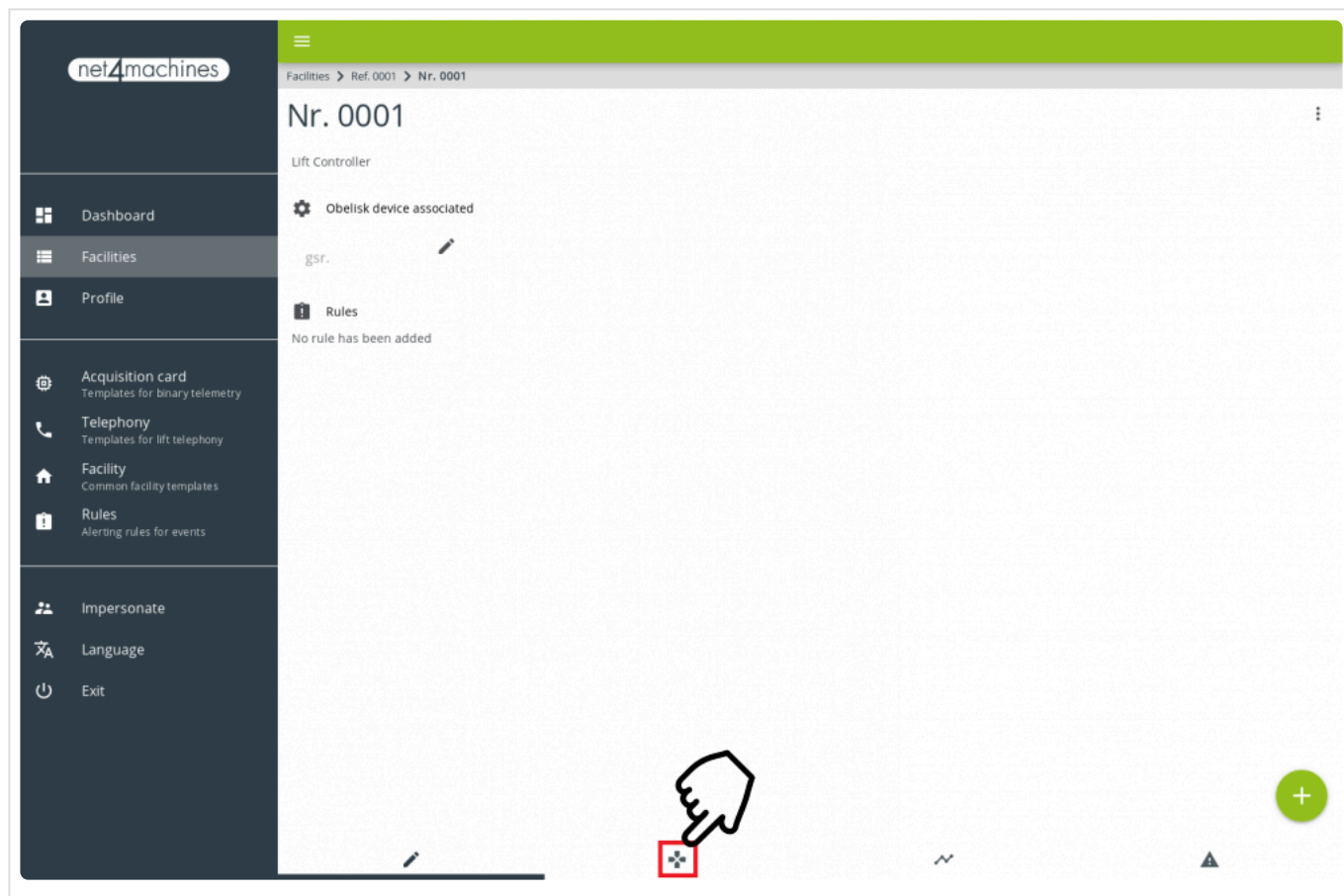
Al soltar el elemento sobre el dispositivo se abrirá la siguiente ventana:



Seleccionar un Puerto del servidor web. Este número corresponde al puerto de destino del GSR, asignado en el paso 4 PUERTO\_GSR.

Y pulsar Actualizar.

**6.** Hacer clic sobre el elemento creado y hacer clic en Consola y dentro de la consola, hacer clic en CARGAR CONSOLA:



¡Ya se puede conectarse al webserver del dispositivo!



## 2.4. Tarjeta de adquisición binaria

---

[Características](#)

[Conexionado](#)

[Configuración de la plataforma](#)

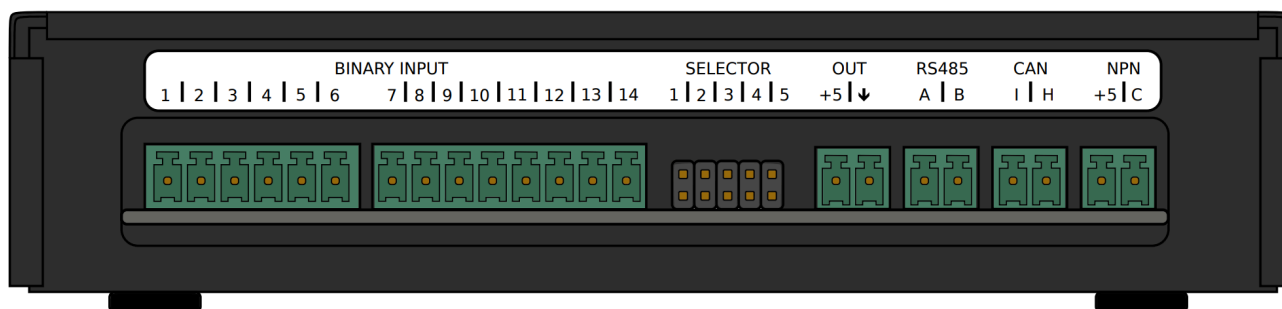
## 2.4.1. Características



### Contenido del producto

- Tarjeta de adquisición binaria
- Cable USB a miniUSB

### Tarjeta de adquisición binaria V3



- Microcontrolador ATmega32U4
- Alimentación a 5V a través de conector USB
- Conector Mini-USB
- Conectores de terminal de bloques de 3,81 mm
- 14 Entradas digitales tolerantes a 24V con selector de pull-up y pull-down
- Salida de 5V para alimentar circuitos externos
- Puerto RS485 con selector de resistencia de final de bus de 120  $\Omega$
- Puerto CAN Bus 2.0B con selector de resistencia de final de bus de 120  $\Omega$
- Salida de relé

## Conectores de la tarjeta de adquisición binaria V3

### Binary inputs 1-14 – Entradas digitales de propósito general

#### Selector – Selector de jumpers

A1	B1
1	Pull-up de entradas digitales
2	Pull-up de entradas digitales
3	Pull-down de entradas digitales
4	Pull-down de entradas digitales
5	Resistencia final de bus RS485
6	Resistencia final de bus RS485
7	Resistencia final de bus CAN
8	Resistencia final de bus CAN
9	Resistencia final de bus CAN
10	Resistencia final de bus CAN

### OUT – Salida de alimentación externa

Pin	Función
1	+5V
2	GND

### RS485 – Conector de salida tipo RS485

Pin	Función
1	A
2	B

**CAN – Conector de salida tipo CAN Bus**

Pin	Función
1	L
2	H

**NPN – Salida de relé**

Pin	Función
1	+5V
2	Salida de relé

Desde la plataforma N4M Smart Control se pueden identificar cada una de las señales de propósito general con un significado concreto.



PLANTILLA BINARIA DEMO

Plantilla binaria demo

Señales

#ARROW\_UP

#ARROW\_DOWN

#IN\_MOTION

#UNDER\_MAIN

#OVERLOAD

#OPEN\_DOOR

#FLOOR\_BIT\_1

#FLOOR\_BIT\_2

#FLOOR\_BIT\_3

#FLOOR\_BIT\_4

#FLOOR\_BIT\_5

pin11

pin12

pin13

Pull Up

Relay

Alertas

Sobrecarga

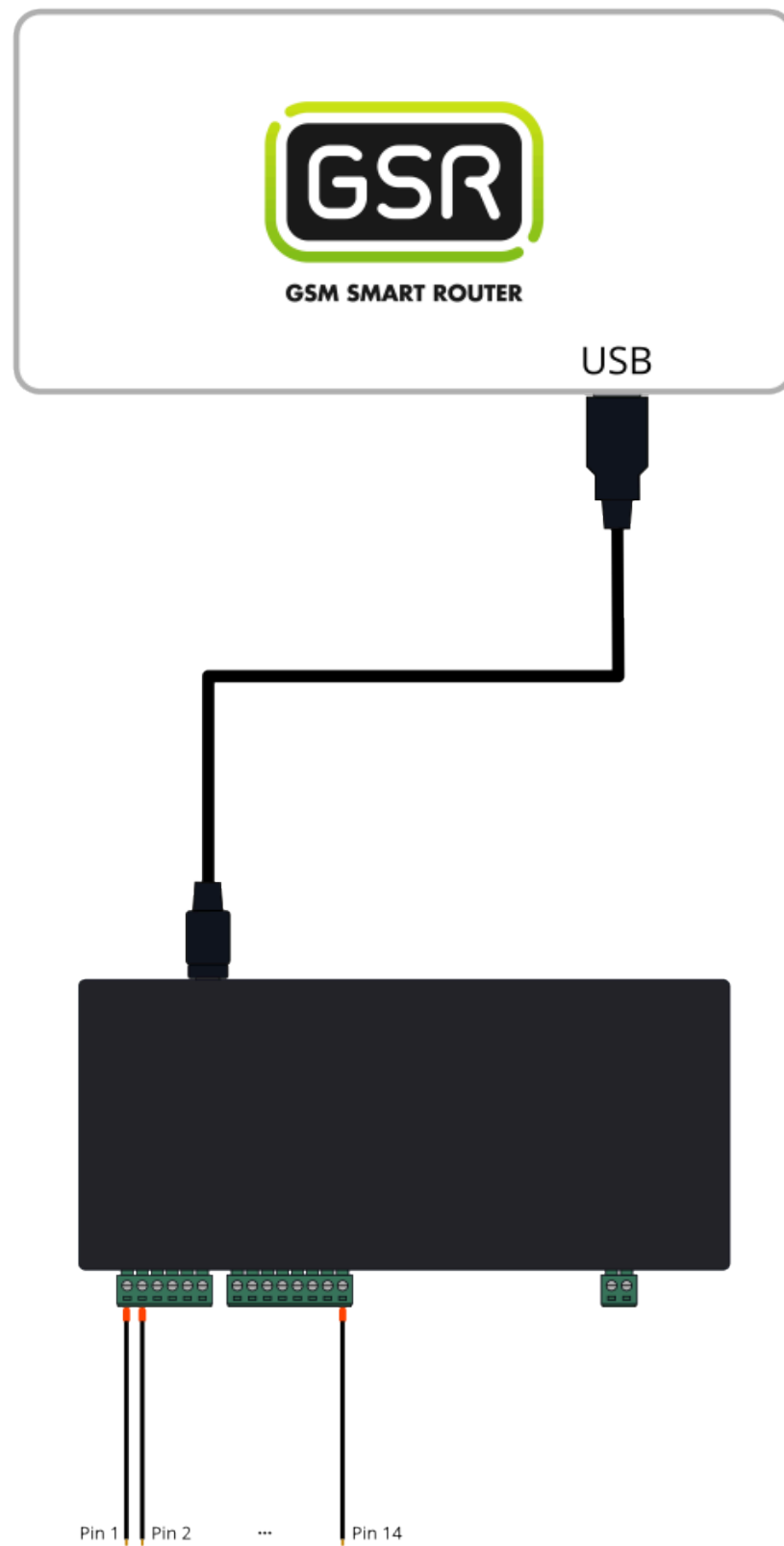
CANCELAR

ACEPTAR

## 2.4.2. Conexionado

---

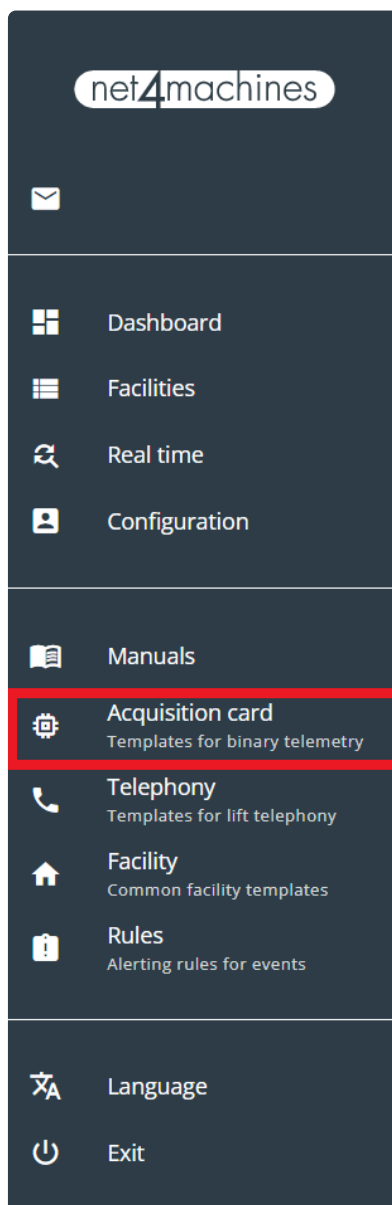
- Conectar el extremo miniUSB del cable a la placa binaria externa
- Conectar el extremo USB del cable al GSR
- Realizar el conexionado de las señales según el esquema deseado



**!** La conversión de tensión de 110VAC a 24VDC es imprescindible para el correcto funcionamiento de la placa binaria. En caso de conectar directamente a 110V, la placa sufriría un fallo irreparable.

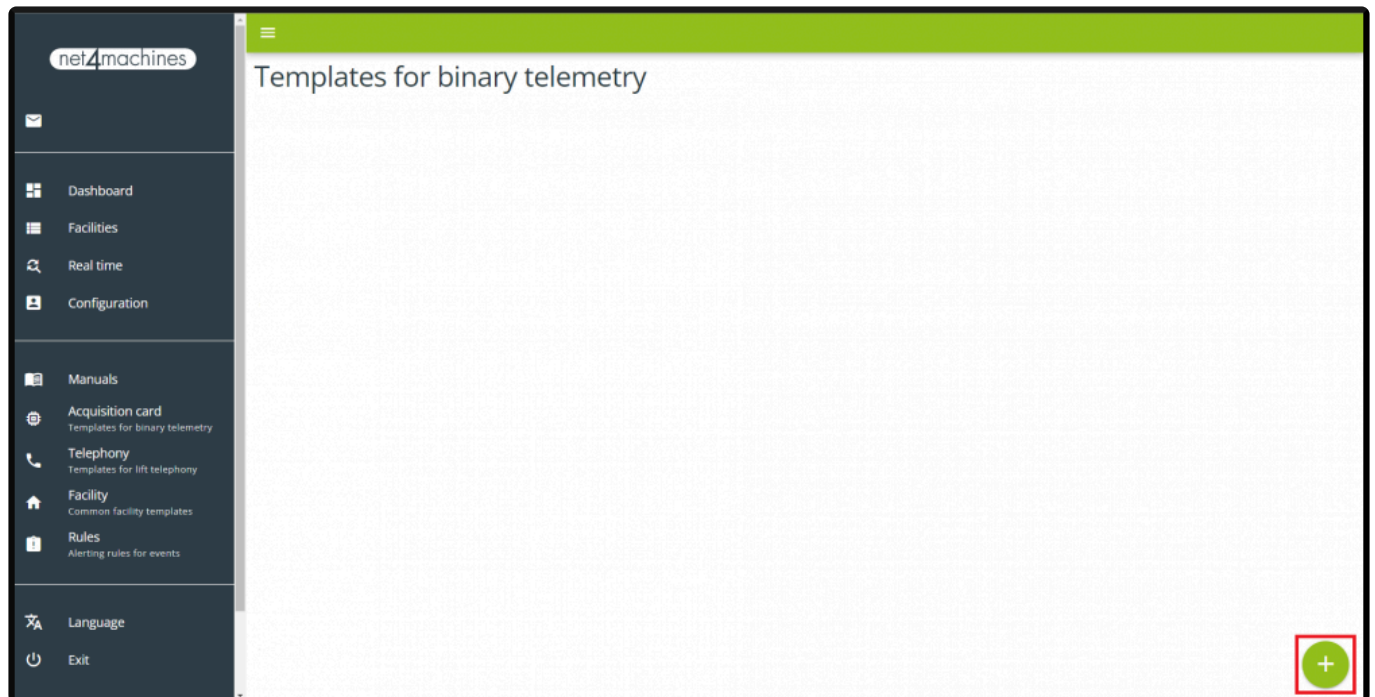
## 2.4.3. Configuración en plataforma

1. Acceder a la plataforma.
2. Pulsar en “Tarjeta de adquisición” en el menú lateral.



3. Crear una plantilla nueva.





4. Asignar un nombre y crearla.

Add template

Name

Test Template

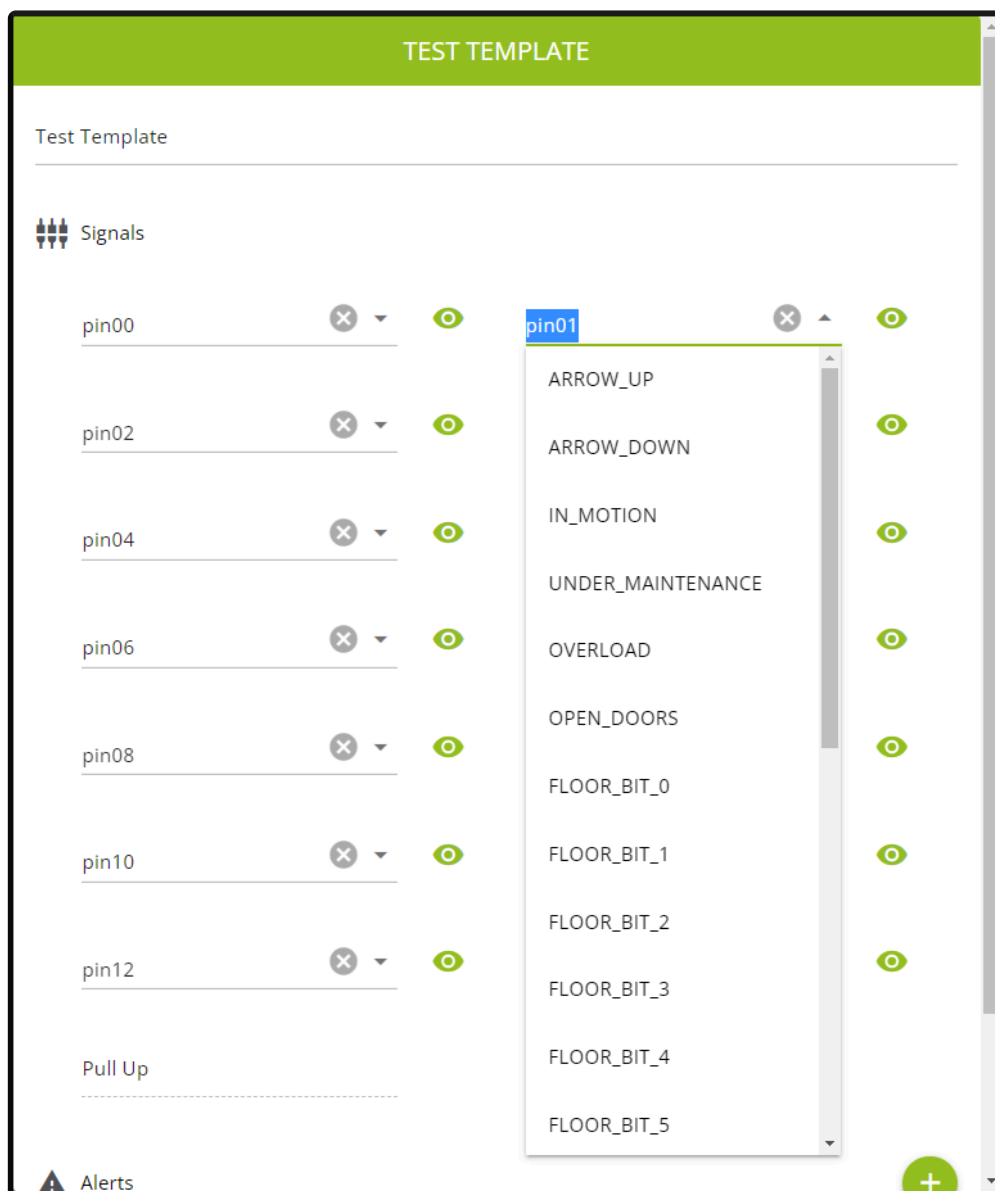
CANCEL

CREATE

5. Pulsar en “Acciones” y “Editar”



6. Habilitar los pines que se quieran utilizar y asignar nombres o seleccionar los nombres del desplegable.



## 7. Crear una alerta.

Test Template

Signals

pin00			pin01		
pin02			pin03		
pin04			pin05		
pin06			pin07		
pin08			pin09		
pin10			pin11		
pin12			pin13		

Pull Up

Relay

Alerts

There are no alerts

8. Asignar un nombre personalizado, tiempo (opcional) y los pines indicando su estado. En este ejemplo una alerta llamada **“Alert 1”** será generada cuando la tarjeta de adquisición detecte que **“pin00”** está **ACTIVO** mientras que **“pin01”** y **“pin03”** están **NO ACTIVOS** durante más de **2s**.

### Add alert

Name \*  
Alert 1

Set a response time for the alert:  
2s

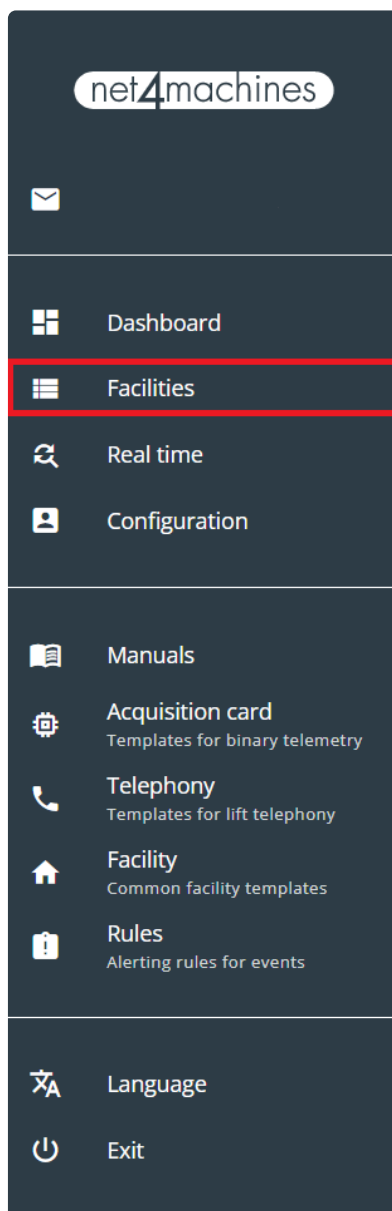
Triggers  
pin00, pin01, pin03

☒ pin00 ☐ pin01 ☐ pin03

CANCEL CREATE

9. Repetir tantas veces como alertas se necesiten crear.

10. Pulsar “Instalaciones” y localizar la instalación que se desee configurar con una tarjeta de adquisición.



## 11. Crear un elemento nuevo.





12. Asignar una referencia y definir el tipo y modelo tal y como está descrito a continuación.

### Add element

Reference  
Test Acquisition Card

---

Type  
Binary acquisition card

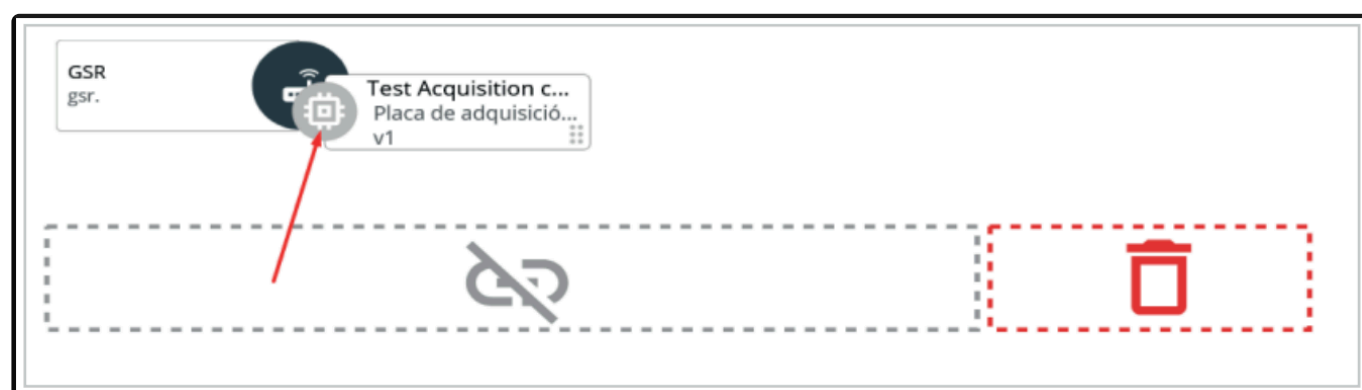
---

Model  
v1

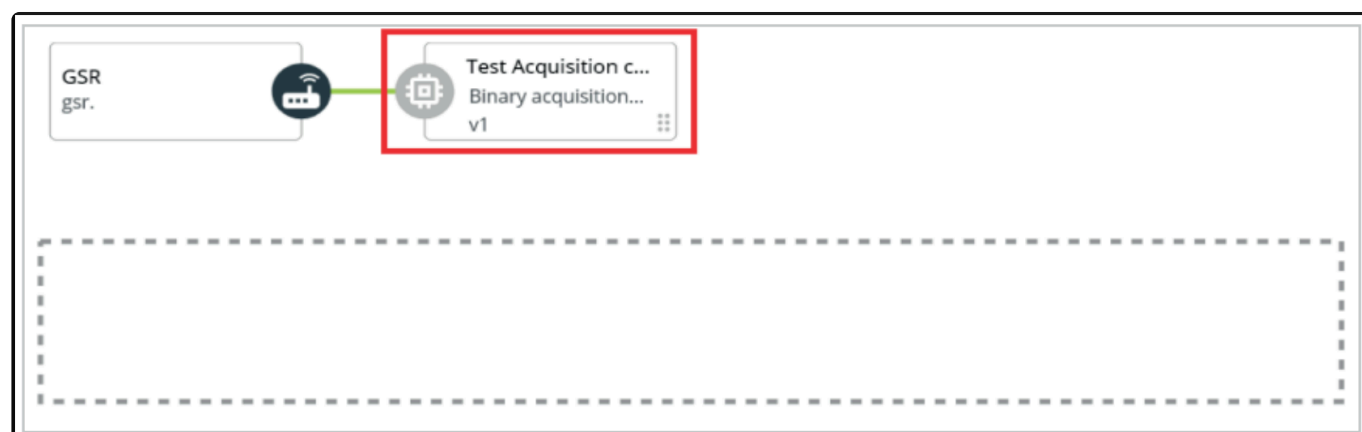
---

CANCELCREATE

13. Arrastrar y soltar el elemento para asignarlo.



14. Seguir los pasos del asistente, seleccionar la plantilla creada anteriormente y completar el proceso hasta que el elemento esté enlazado correctamente.



15. Pulsar en el elemento, consola y “Cargar consola” para ver el estado en tiempo real.

## Test Acquisition card

Binary acquisition card v1

pin00  
pin04  
pin08  
pin12

pin01  
pin05  
pin09  
pin13

pin02  
pin06  
pin10  
Pull Up

- pin03
- pin07
- pin11
- Relay

☐ Relay

LOAD CONSOLE



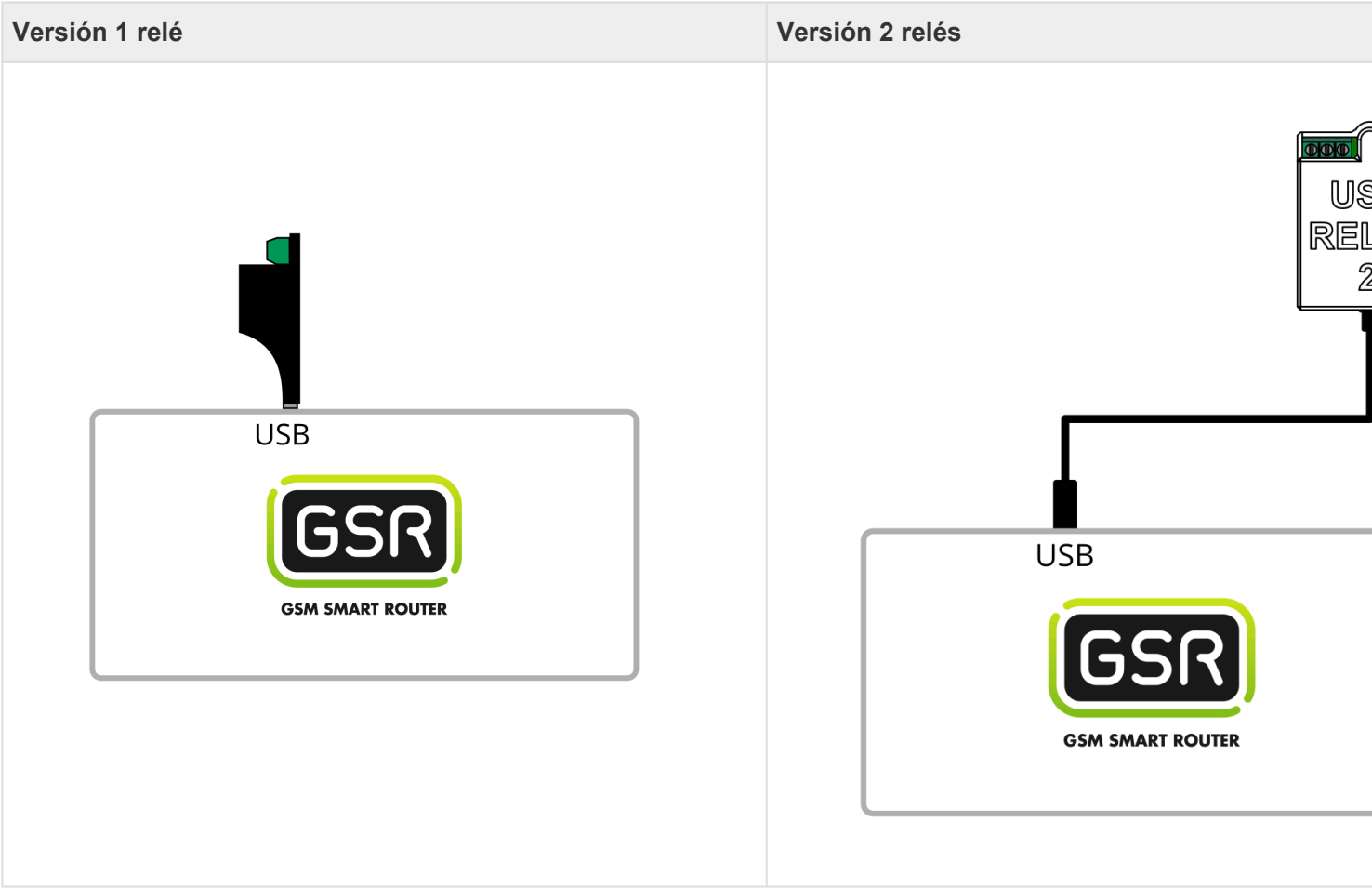
# 2.5. Relé USB

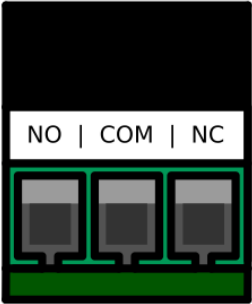
Los productos relé USB se comercializan en dos versiones, con uno o dos relés y se puede usar de forma complementaria con **GSR – GSM Smart Router**.

## Contenido del producto

Versión 1 relé	Versión 2 relés
Relé USB 1 relé	Relé USB 2 relés
–	Cable USB – micro USB

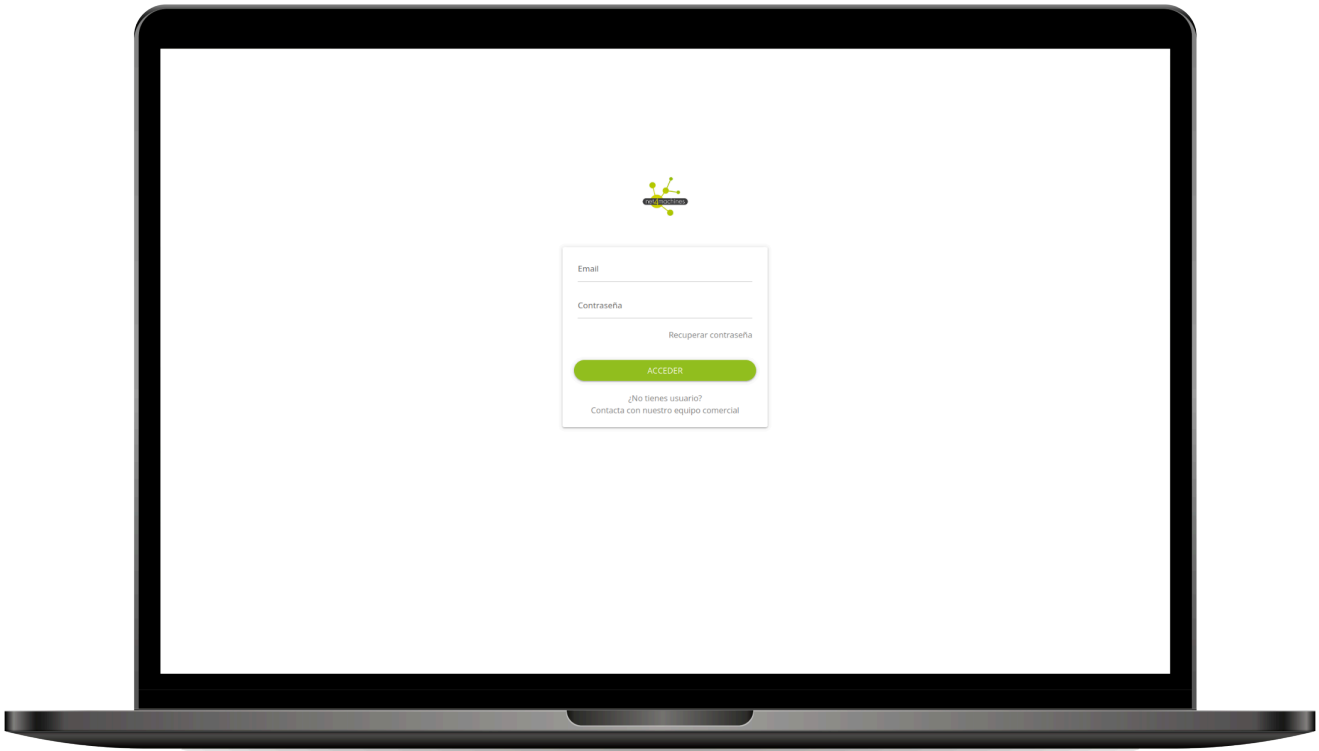
## Conexionado



			
<b>NO:</b> contacto Normalmente Abierto		<b>COM2:</b> contacto Común relé 2	
<b>COM:</b> contacto Común		<b>NC2:</b> contacto Normalmente Cerrado relé 2	
<b>NC:</b> contacto Normalmente Cerrado		<b>NO2:</b> contacto Normalmente Abierto relé 2	
—		<b>COM1:</b> contacto Común relé 1	
—		<b>NC1:</b> contacto Normalmente Cerrado relé 1	
—		<b>NO1:</b> contacto Normalmente Abierto relé 1	

## Configuración en plataforma

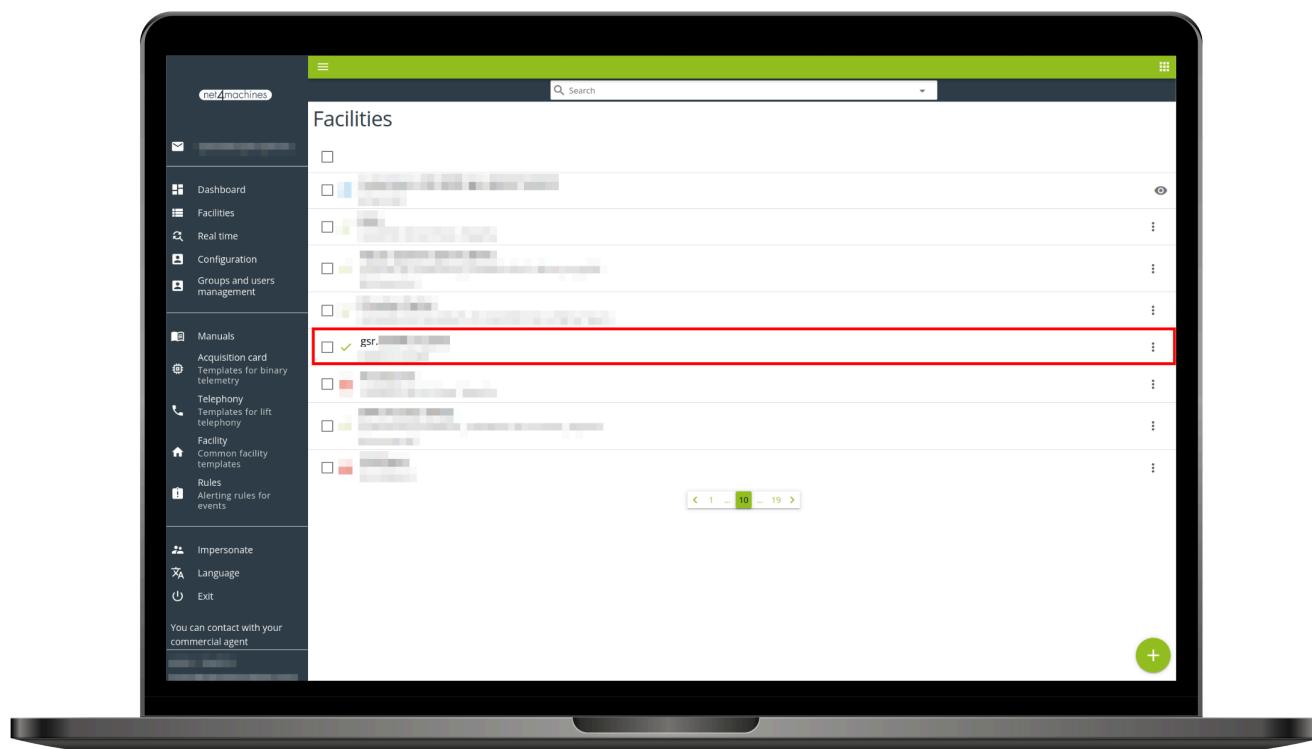
1. Acceder a la plataforma [Net4Machines Smart Control](#)



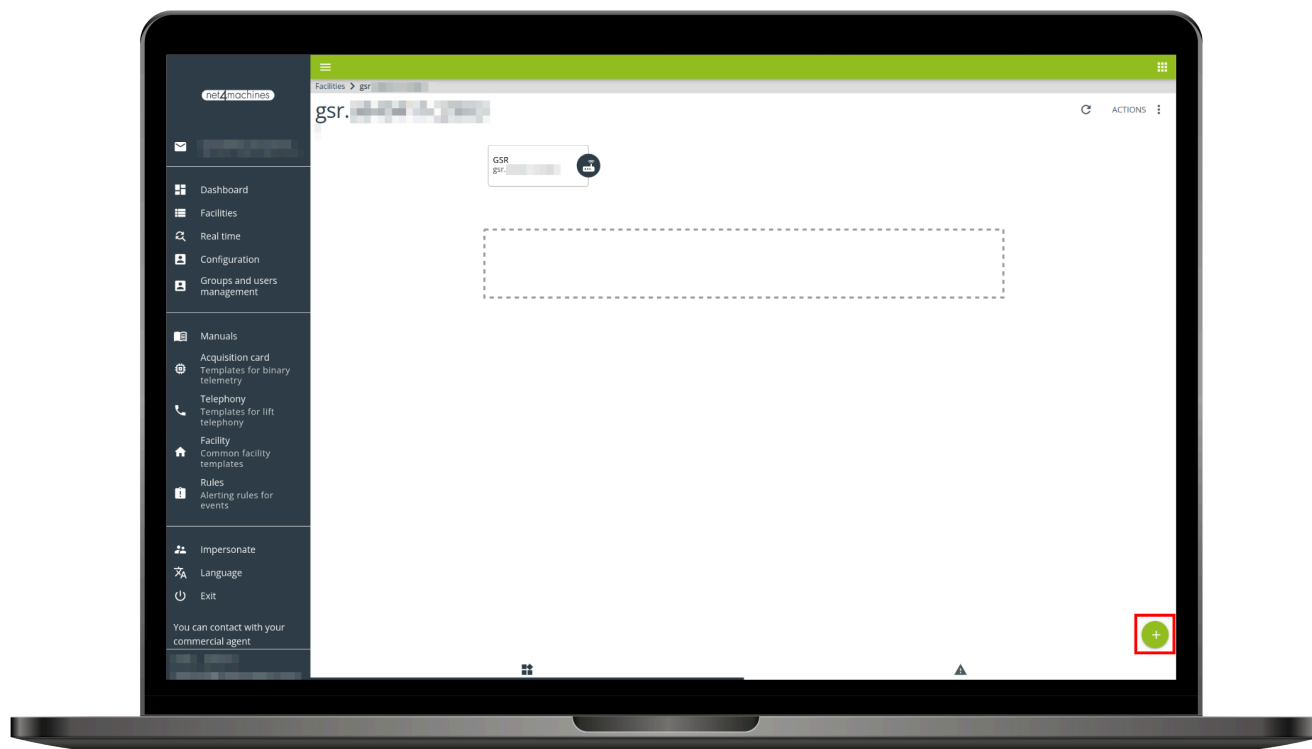
2. Localizar la instalación

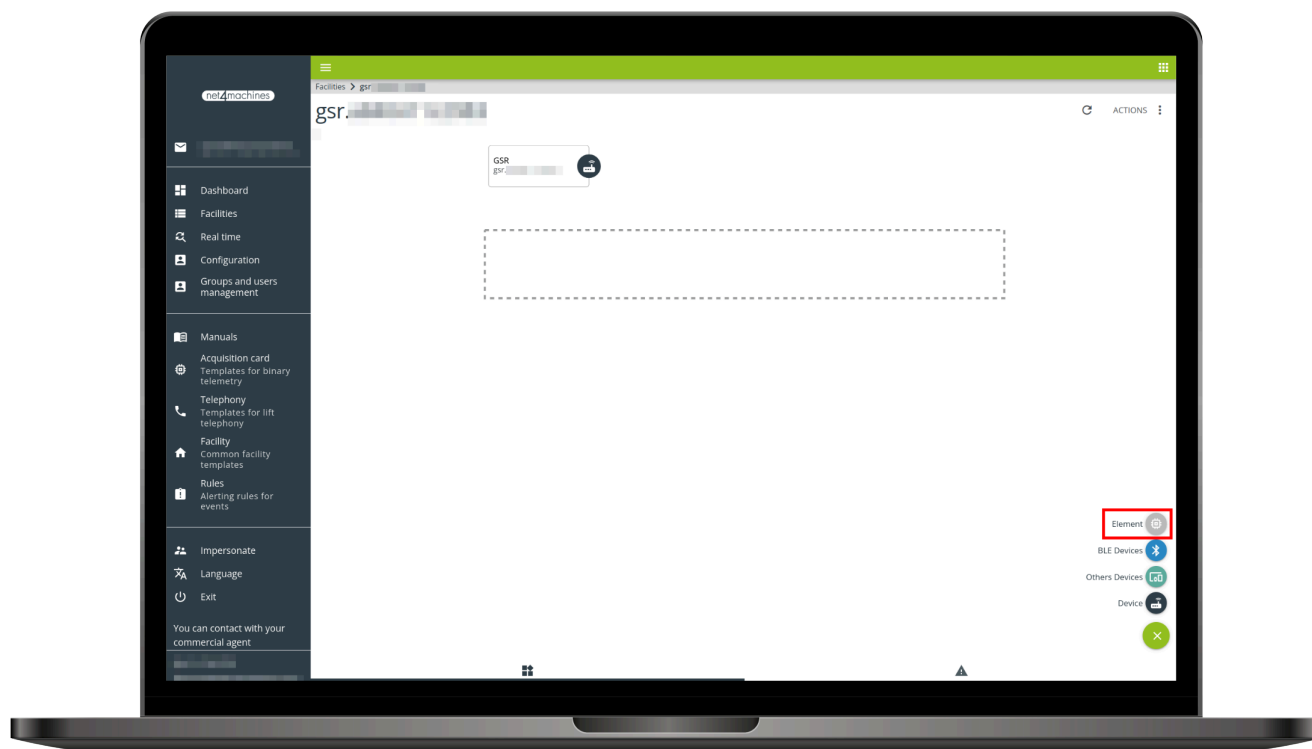




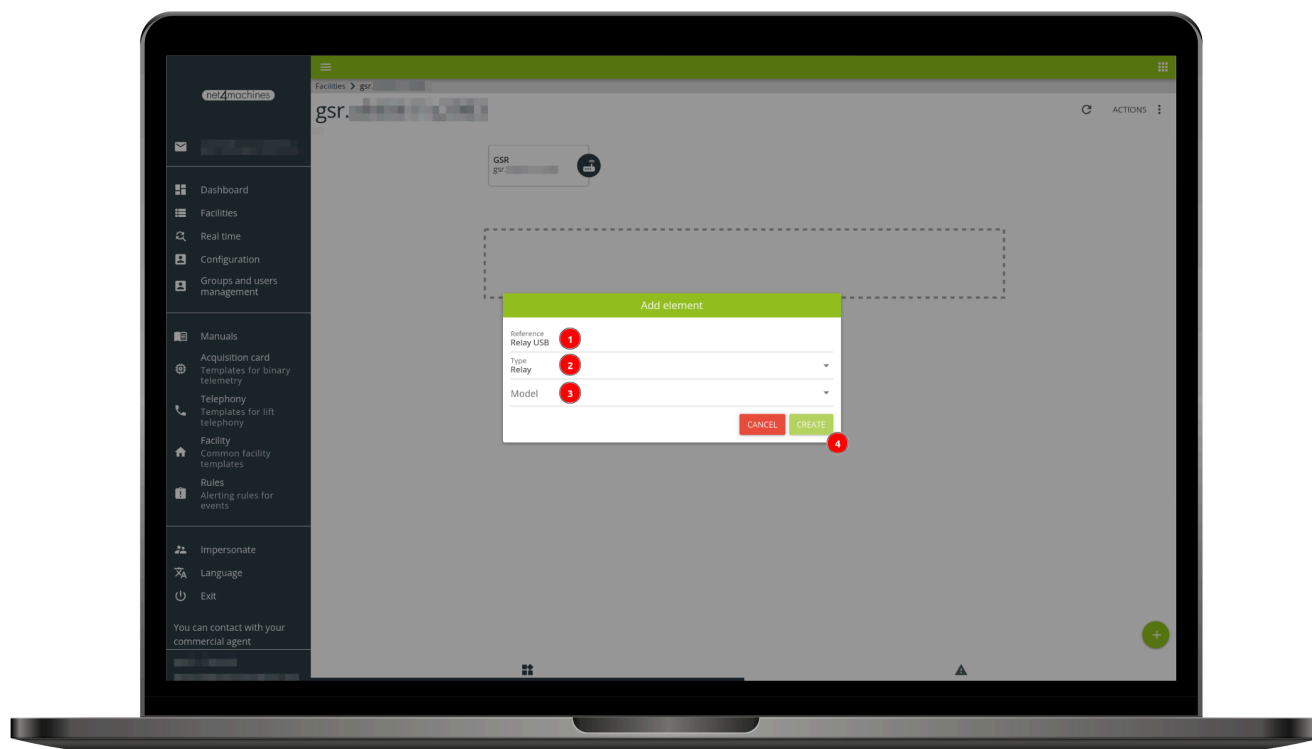


### 3. Añadir un nuevo Elemento

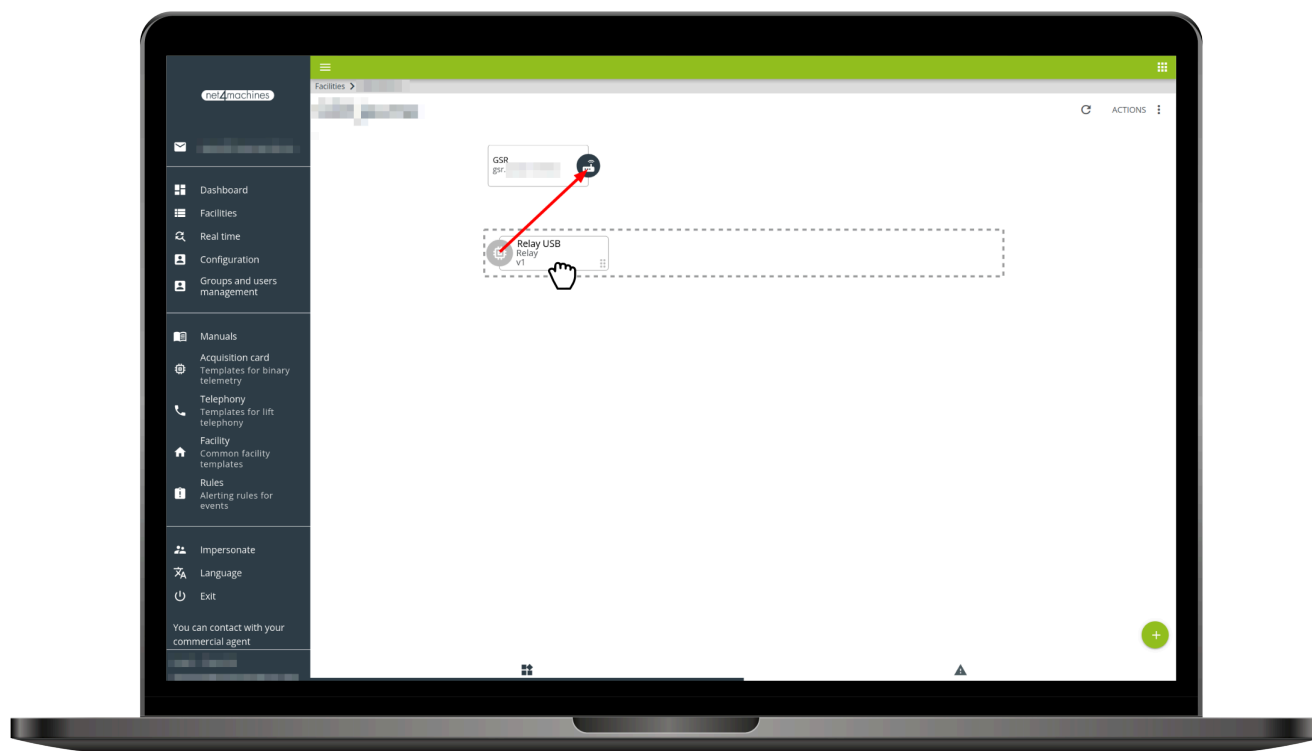




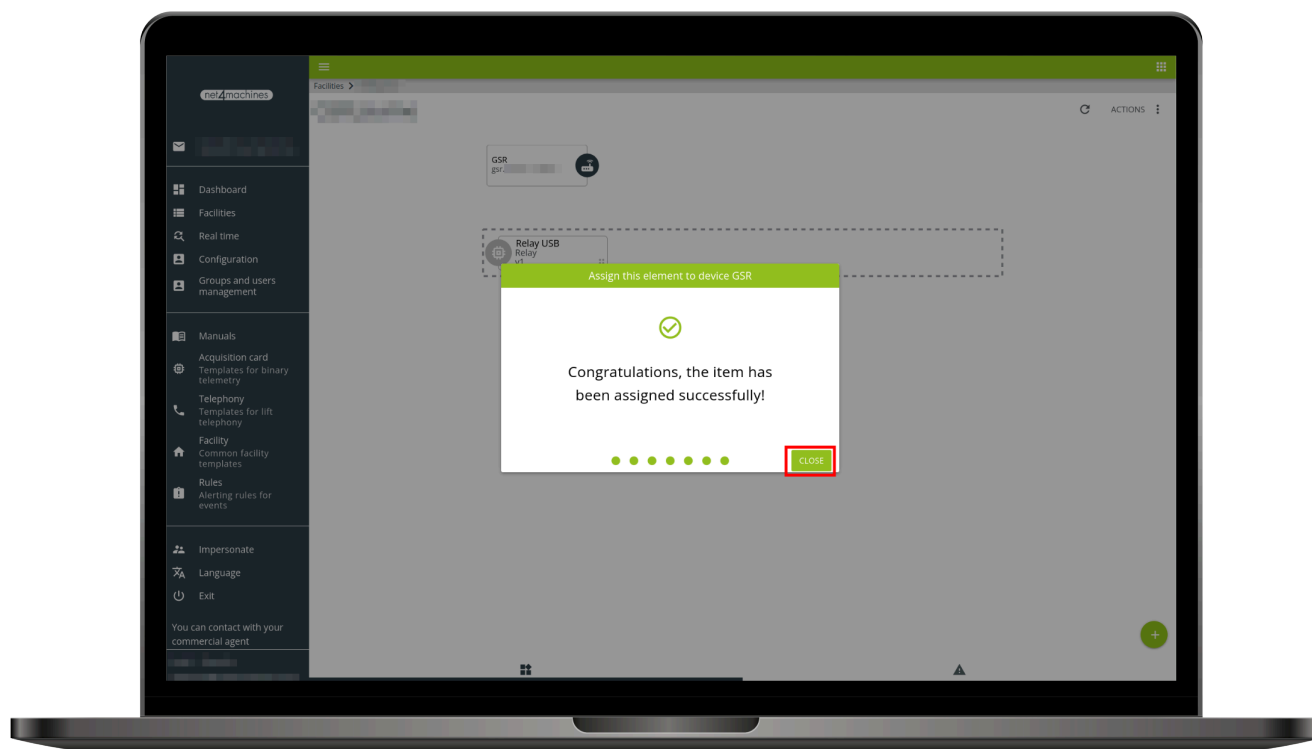
4. Añadir una referencia, seleccionar el tipo **Relé** y escoger el modelo de 1 o 2 relés, por último pulsar el botón **Crear**



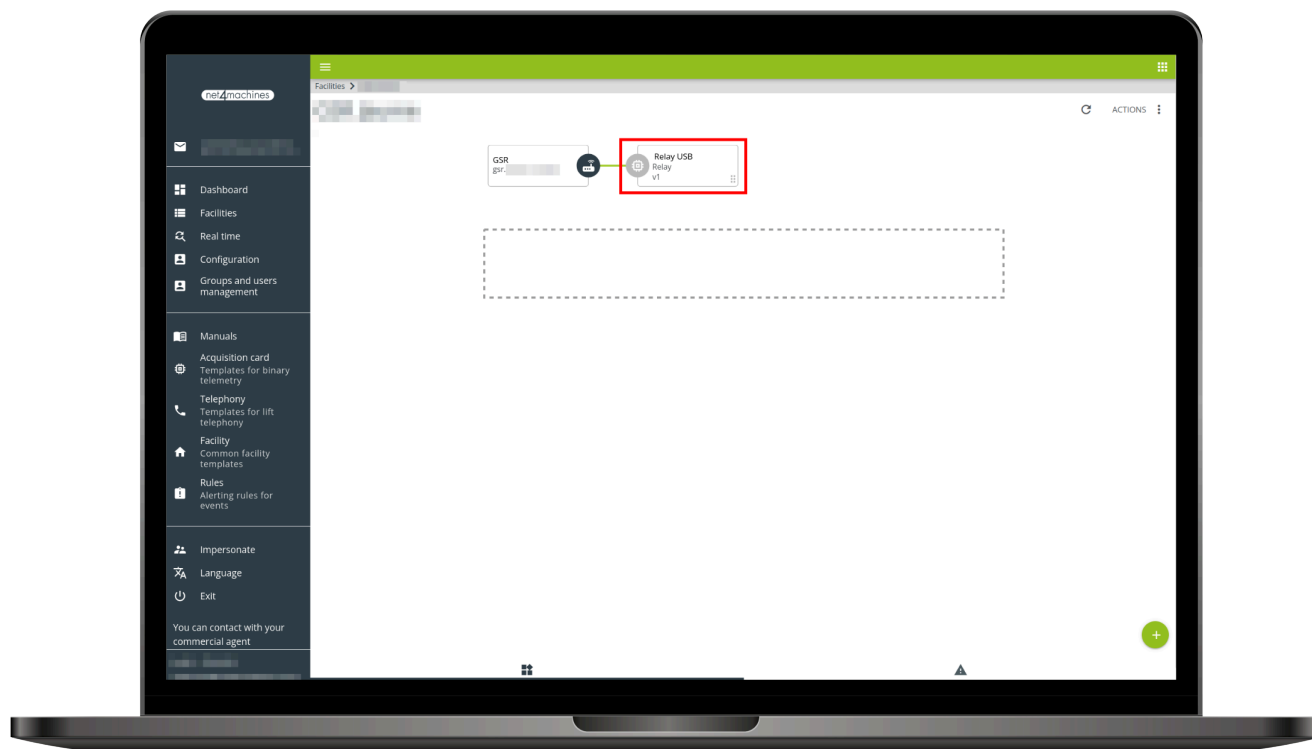
5. Arrastrar el elemento hacia el dispositivo GSR

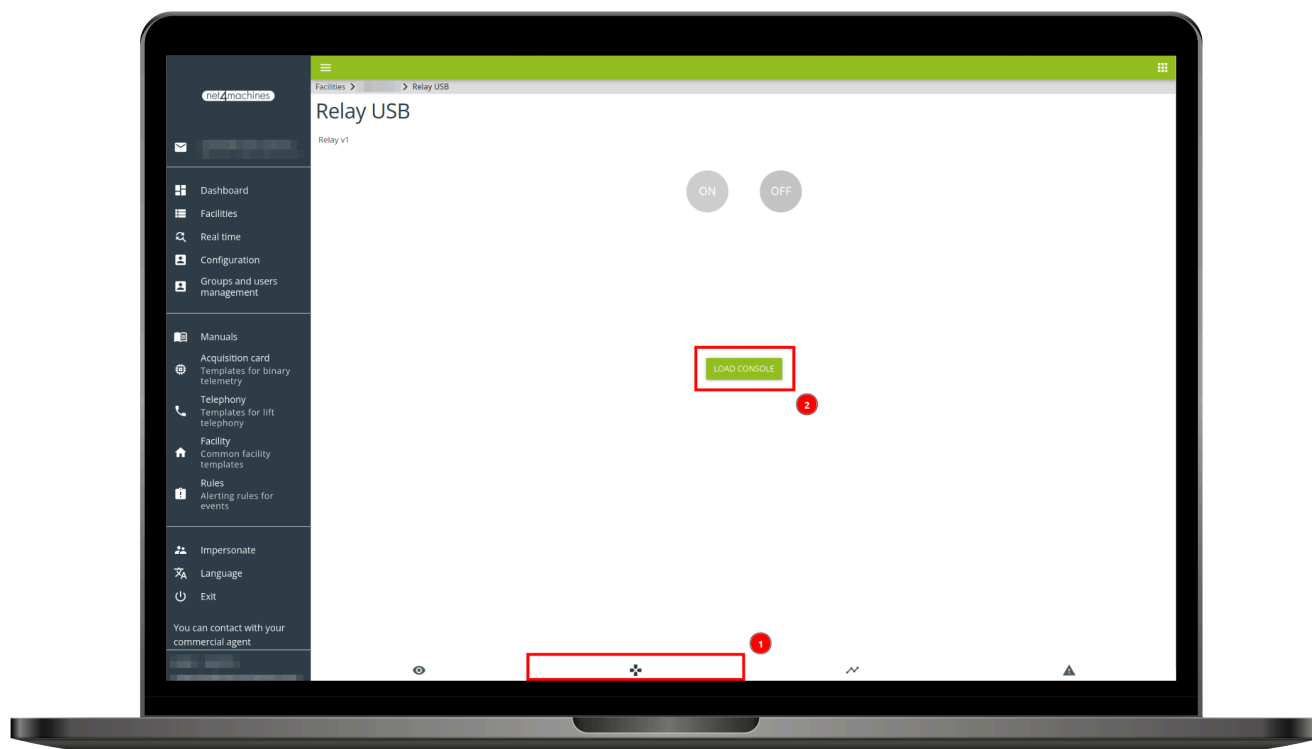


6. Seguir los pasos del asistente, conectar el relé USB y cuando el proceso termine con éxito, pulsar **Cerrar**

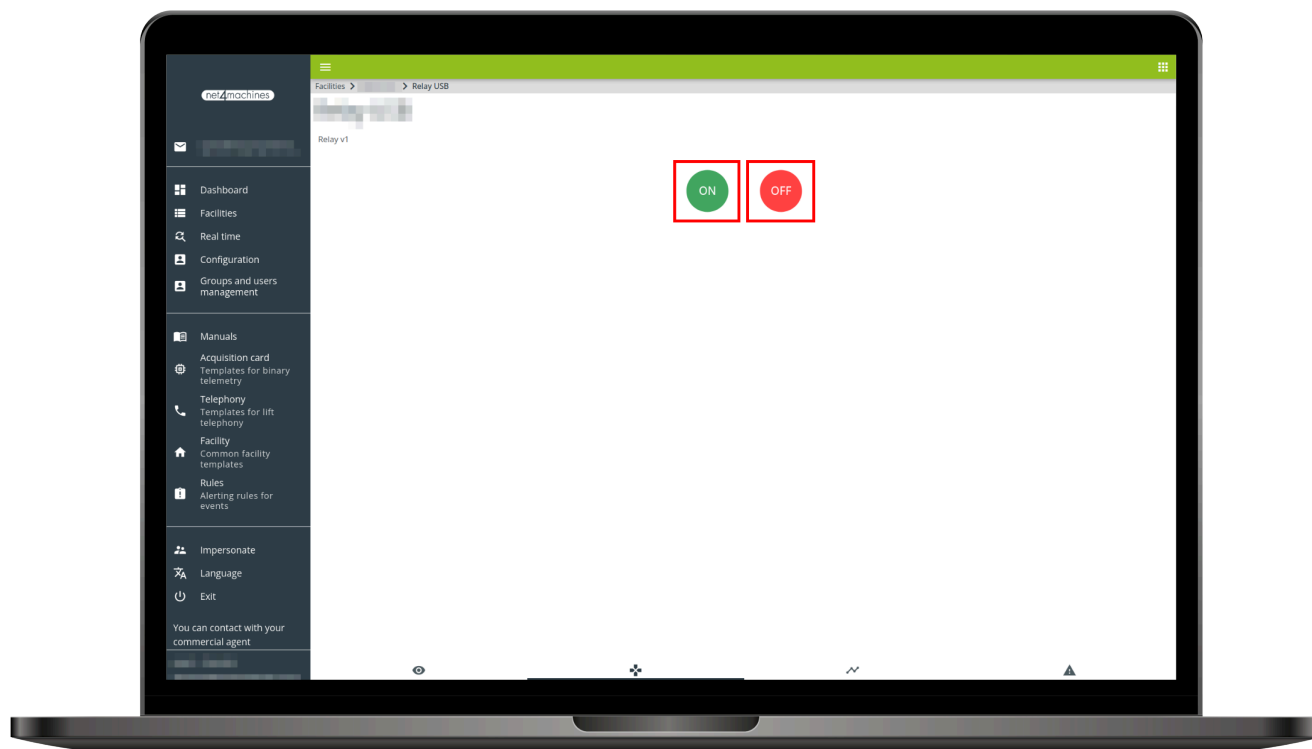


## 7. Pulsar en el elemento, apartado Control y Cargar consola





8. Tras realizar la conexión, utilizar los botones ON y OFF





## 3. Plataforma

---

## 3.1. Descargar APP

---

Si desea configurar y utilizar los dispositivos anteriores, puede hacerlo desde nuestra web o nuestra APP.

El enlace de nuestro sitio web es “mananger.net4machines.com”: [https: //manager.net4machines.com/](https://manager.net4machines.com/).


Puede descargar la APP haciendo clic o escaneando cualquiera de los siguientes códigos QR.

Descargar IOS APP	Descargar Android APP
	

✿ [Siga los siguientes pasos en Configuración de la plataforma](#)

## 3.2. Configuración en plataforma

1. Acceder a la plataforma **Net4Machines Smart Control**. URL: <https://manager.net4machines.com/>

Email

---

Contraseña

---

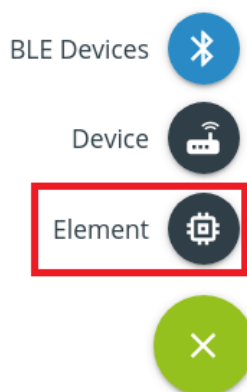
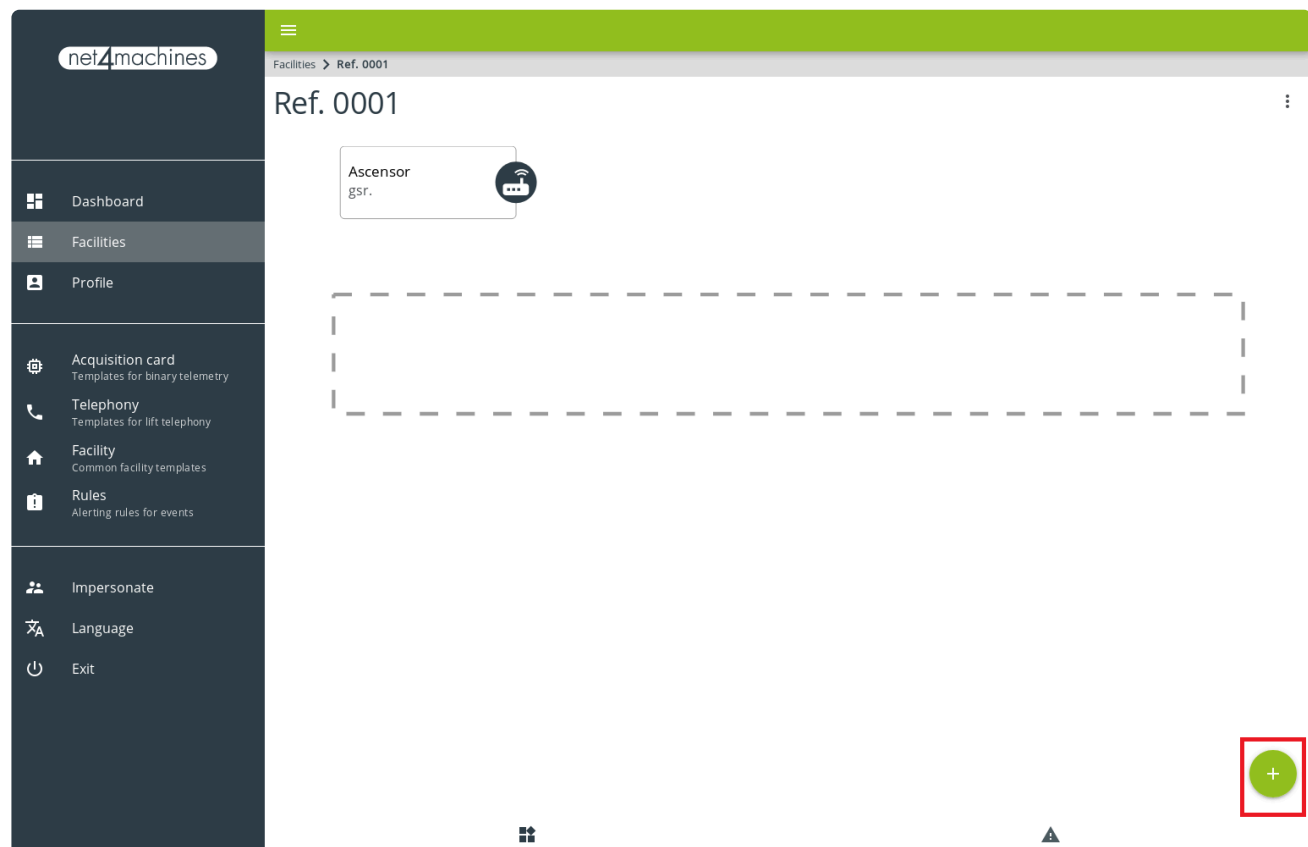
ACCEDER

[Recuperar contraseña](#)

2. Localizar tu instalación.



### 3. Añadir un nuevo Elemento.



### 4. Escribir la Referencia y seleccionar Tipo y Modelo.

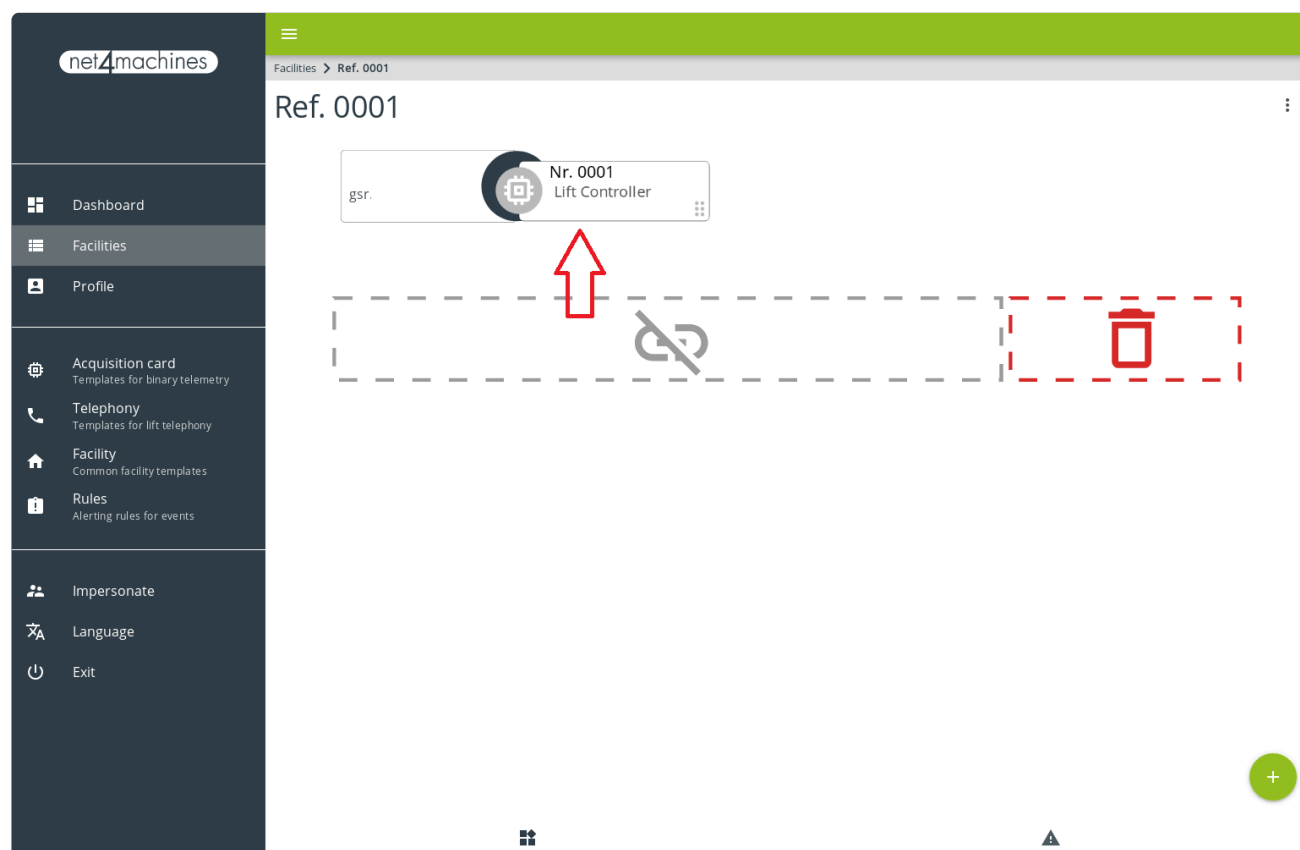
Add element

Reference

Type

CANCEL

CREATE

**5. Arrastrar y enlazar la controladora con el dispositivo GSR.****6. Confirmar que el elemento añadido ha sido enlazado correctamente, siguiendo las instrucciones mostradas en las imágenes siguientes, hasta que aparezca la pantalla que confirme que el elemento se ha asignado de forma correcta.**

Assign this element to device Ascensor



Checking connection with device...

Make sure the GSR has  
coverage before continuing

CANCEL





Assign this element to device Ascensor



Make sure you have the cable disconnected or  
disconnect it now

Advanced mode

CANCEL



NEXT

Assign this element to device GSR



Getting the device configuration...

CANCEL



Assign this element to device Routeur essai



Please plug in the cable now

Automatically detecting  
connection...

If you have connected the cable to the  
GSR RS-232 port

Click here

CANCEL




Assign this element to device GSR



Congratulations, the item has been assigned  
successfully!



CLOSE

7. Comprobar si se ha asignado correctamente, haciendo click en el dispositivo, seleccionando  y haciendo click en LOAD CONSOLE.

net4machines

Facilities > Ref. 0001

Ref. 0001

gsr.

Nr. 0001  
Lift Controller

Dashboard

Facilities

Profile

Acquisition card  
Templates for binary telemetry

Telephony  
Templates for lift telephony

Facility  
Common facility templates

Rules  
Alerting rules for events

Impersonate

Language

Exit

+

⚠

net4machines

Dashboard

Facilities

Profile

Acquisition card

Telephony

Facility

Rules

Impersonate

Language

Exit

Facilities > Ref. 0001 > Nr. 0001

Nr. 0001

Lift Controller

Obelisk device associated

gsr.

Rules

No rule has been added

+

net4machines

Dashboard

Facilities

Profile

Acquisition card  
Templates for binary telemetry

Telephony  
Templates for lift telephony

Facility  
Common facility templates

Rules  
Alerting rules for events

Impersonate

Language

Exit

Facilities > Ref. 0001 > Nr. 0001

Nr. 0001

Lift Controller

LOAD CONSOLE